

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-153640

(43)Date of publication of application: 06.06.2000

(51)Int.CI.

B41J 2/52

H04N 1/23

(21)Application number: 11-327652

(71)Applicant: XEROX CORP

(22)Date of filing:

18.11.1999

(72)Inventor: CURRY DOUGLAS N

(30)Priority

Priority number : 98 195165

Priority date: 18.11.1998

Priority country: US

(54) PRINT METHOD AND PRINTER CONTROLLER

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a printer controller and a method therefor which use print data and printer control commands so that a laser power to be used for forming objects of each type to page images defined with use of a PDL or the like is controlled or selected to be optimum.

SOLUTION: The print method includes a step of distinguishing a byte space of image data including data of different types, a step of printing byte image data of a first type with use of a laser power drive signal at a first step point, and a step of printing byte image data of a second type with use of the laser power drive signal at a second step point. The first step point is different from the second step point.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

* NOTICES *

Japan Patent Office is not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.**** shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

CLAIMS

[Claim(s)]

[Claim 1] The print method that have a step which distinguishes between cutting tools of image data containing data of a different type, a step which prints cutting tool image data of the 1st type on the 1st step point using a laser power driving signal, and the step which prints image data of a cutting tool of the 2nd type on the 2nd step point using said laser power driving signal, and said 1st step point differs from said 2nd step point.

[Claim 2] It is the printer controller which adjusts a driving signal set point used in order to print the cutting tool's image data based on a type of an object corresponding to a cutting tool's image data. It has an image printing terminal which receives print data and meta-bit data. It has an image processing system containing an object optimization image formation modulation subsystem with which said image printing terminal is selectively controlled by meta-bit data transmitted to said image printing terminal. Said meta-bit controls said object optimization image formation modulation subsystem to choose between driving signal set points which change with types of an object with which said cutting tool's image corresponds. A printer controller which affects said formation of said object corresponding to image data said whose driving signal set point is said cutting tool.

[Claim 3] A printer controller according to claim 2 which is built into an image formation device and chosen from a group to whom said image formation device changes from a facsimile machine, a printer, a digital process copying machine, and a raster output scanner.

[Translation done.]

* NOTICES *

Japan Patent Office is not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.**** shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

DETAILED DESCRIPTION

[Detailed Description of the Invention] [0001]

[The technical field to which invention belongs] This invention relates to the method and equipment for adjusting max, saturation laser, or LED power in a printing equipment. This invention relates to the method for controlling exposure level at details based on the type of an image object by which current exposure is carried out more.

[0002]

[Description of the Prior Art] The creator (implementer) of the page image for which it had been depending on the GURAFIKU artist for some time in order to compound and print a page image with development of a digital color workstation, a copying machine, and a printer can use instead the computer connected to the digital color copying machine / printer, and can generate, compound and print a page image by itself.

[0003] However, in order to generate a page image and to disassemble a page image into a print engine instruction, the digital system of such conventional technology for controlling a print engine was single, and was processing the page image as an image of one. Thus, in the page image optimized for a text / line art, when a RF halftone screen is used, the text portion of the page image is very sharp. However, the fixed color portion of a page image includes clear spotsization from a printer noise. Furthermore, the color portion by which the page image was sampled, and a sweep (sweep) portion include clear outline formation by lack of sufficient gray level which may be used on a RF screen.

[0004] In the page image optimized for the big fixed color portion, the halftone screen designed especially in order to hide the instability of a printer generates the fixed color field which is quality, does not have a text and does not have the artifact. However, the sharpness of a text falls, the gray value for every tint is seldom related, and the color portion and sweep portion which were sampled cannot be permitted. Since each dot level is independently designed not related with other level, the step of the gray level is not smoothly carried out from one level to the following level.

[0005] In the page image optimized to the color portion and sweep portion which were sampled, since a low frequency halftone screen is used by the gray level which can be used, a sweep portion and the sampled color portion show higher quality. However, a text is expressed with low quality and a fixed color portion shows clear pattern-ization.

[0006] However, in the conventional system which processed each image as a single bitmapped image or a cutting tool map image, optimizing an image to all one types of object needed to compromise with the image quality of the object of other types, therefore, the digital color copying machine / printer, and the method of maintain the advantage which can be use when generate a page image using a microcomputer, and effectiveness be required of the conventional technology at the same time it output to the print engine which generate a page image, decompose and can optimize the print property of the object according to individual similarly in the synthetic GURAFIKU art field by handicraft.

[0007] GrAphicAl which is used with a Page Description Language [like PostScriptTM] (PDL) such whose a page image is, InterpressTM, and WindowsTM DisplAy InterfAces (GDI) and

Hewlett-PAckArd Printer CommAnd LAnguAge (PCL-5) etc. — it is used and generated. [0008] It is known that the laser beam printer product marketed will expose "monochrome" image using the powerful laser power which is not common. Enhancement of the contrast between a white image and a black image is benefited for this, and the enclosure field by this fault exposure is liked aesthetic for those who see. All the image ranges are provided with this enhancement laser power.

[0009] However, this reinforced contrast makes it impossible to generate a thin line in connection with it. Furthermore, although fault exposure of a text and/or a line art is liked aesthetic, since the reinforced laser power carries out fault exposure of the halftone cell, fault exposure of a halftone image is disadvantageous. Carrying out fault exposure of the halftone cell decreases the control covering the whole dynamic range. Since enhancement of laser power covers all the dynamic ranges of a print engine and influences transition of a form function, this is produced. If laser power is increased especially, a form function is saturated too much quickly and cannot change in the high edge of a dynamic range.

[0010]

[Problem(s) to be Solved by the Invention] This invention makes it a technical problem to offer the printer controller equipment and the method of using print data and printer control command so that the laser power used in order to form the object of each type in the page image defined using PDL etc. may be controlled or chosen the optimal. Print data and printer control command may be changed from the page image defined using PDL, and may be offered according to other well–known mechanisms in the conventional technology.

[0011] This invention generates the "meta-bit" information which includes laser power information further based on the object type of the various objects which form a page image, i.e., the information about the method of improving each cutting tool's image data most a rendering, and offers the object optimization printer control unit and method of sending these meta-bit data to an image printing terminal (IOT).

[0012] This invention offers the object optimization printer control unit and method of determining laser power automatically further based on the object type to the object of each independence of a page image.

[0013]

[Means for Solving the Problem] A page image which is described as an example of a step of equipment used and a method with this invention using PDL, and is stored as a series of PDL commands is inputted into an object optimization electro nick subsystem (OOESS). A PDL decomposition means disassembles a page image described by PDL to a data structure showing a page image. In this data structure, information relevant to an independent image object is held. This information includes information relevant to a property according to individual of others, such as a type of an object and the maximum laser modulation set point, a color, the optimal color space, and layer (layer) information.

[0014] Once it changes a page image with which a PDL decomposition means was described by PDL, an image printing terminal (IOT) and a command instruction generating means will change a data structure into a series of command instructions, color assignment, and a meta-bit rendering instruction for every scan line of a page image at a copying machine/printer, and a general twist target. In order to determine a type of each object, you may be automatically generated by meta-bit generating means to analyze each object, and a meta-bit may be clearly set up by page image creator between generation of PDL description of a page image. If a command instruction, color assignment, and a meta-bit are generated for every scan line of a page image, they will be outputted to an IOT controller.

[0015] An IOT controller receives a command instruction, color assignment, and a meta-bit which were generated between decomposition processings. An IOT controller combines a fixed color and sampled color data, and transmits it to IOT with meta-bit data.

[0016] In a gestalt of implementation of instantiation of the 1st of IOT, IOT can include two or more halftone screen generators, a threshold circuit, a color space conversion circuit, and a laser power section circuit. Cutting tool width-of-face color data and a meta-bit which are outputted from an IOT controller are inputted into IOT. A meta-bit is used in order to determine

a threshold circuit [which halftone generator or] to be used to color data, and which color conversion is applied by color space conversion circuit. Moreover, a meta-bit is used in order to choose an alternative laser power set point which should be used in order to print image data, i.e., the maximum laser reinforcement. If IOT generates raster data from color data and a meta-bit, raster data containing laser data on the strength will once be outputted to a marking subsystem, in order to form a page image on an output sheet.

[0017] Or sample color-data compression / compression discharge circuit, mask-data compression / compression discharge circuit, fixed color compression / compression discharge circuit, and a command data compression / compression discharge circuit may be included in an IOT controller of a bus interface and integrated KOMBANA (coupler). Therefore, as for these compression/compression discharge circuits, data of various types of a data structure is compressible the optimal for a transfer to an IOT controller on a system bus. Furthermore, in a gestalt of implementation of instantiation of the 1st of an IOT controller, a color space converter is included in an IOT controller. By including a color space converter in an IOT controller, color space conversion to an object from which a page image differs can be exactly performed before a print, and may be further optimized based on an object type. Furthermore, including a color space converter in an IOT controller extends the range of IOT which may be used with a system of this invention. Or other gestalten over these compression/compression discharge circuits may be used.

[0018] Furthermore, since color data outputted to IOT are generated, two color space converters may be used. Thus, 4 bytes of data showing each of four color layer separation, and C, Y, M and K may be outputted simultaneously. By outputting simultaneously color data to all 4 color layer separation, a high page output is attained [rather than] to IOT, and the larger range of IOT may be used with a system of this invention.

[0019] A step which distinguishes between cutting tools of image data which contains data of a type with which the 1st modes differ as a concrete mode of this invention, A step which prints cutting tool image data of the 1st type on the 1st step point using a laser power driving signal, It is the print method that have a step which prints image data of a cutting tool of the 2nd type on the 2nd step point using said laser power driving signal, and said 1st step point differs from said 2nd step point.

[0020] It is the printer controller which adjusts a driving signal set point used in order that the 2nd mode may print the cutting tool's image data based on a type of an object corresponding to a cutting tool's image data. It has an image printing terminal which receives print data and metabit data. It has an image processing system containing an object optimization image formation modulation subsystem with which said image printing terminal is selectively controlled by metabit data transmitted to said image printing terminal. Said metabit controls said object optimization image formation modulation subsystem to choose between driving signal set points which change with types of an object with which said cutting tool's image corresponds. Said driving signal set point is the printer controller which affects said formation of said object corresponding to image data which is said cutting tool.

[0021] In the 2nd mode, a printer controller is built into an image formation device, and the 3rd mode is chosen from a group to whom said image formation device changes from a facsimile machine, a printer, a digital process copying machine, and a raster output scanner.

[0022]

[Embodiment of the Invention] As mentioned above, unless a creator (generation person) covers the whole page image and inserts a printer dependence halftone clearly, the conventional processing for disassembling the page image described by the Page Description Language (PDL) needs to reach a compromise, when printing the bit map or cutting tool map generated by disassembling the page image described using PDL. The following description may be used with the object optimization rendering system and the method that all above—mentioned systems equivalent to PDL are described below, although referred to only to PDL.

[0023] In the conventional system for disassembling and printing the page image described using PDL as mentioned above, namely, the various objects which consist of a page image It is changed into a device coordinate from a PDL coordinate, and a stroke is thickly made thick. An

object is changed into a series of boxes corresponding to the location of the object on a scan line, respectively, and these boxes are loaded to a bit map, when it is a cutting tool map (or an image black/white). By writing the box formed by decomposing the object of a page image in a cutting tool map, all distinction during the type with which objects differ is lost.

[0024] With this, the page image reversely described by PDL in this invention is disassembled so that distinction between the object types which consist of a page image may be maintained. By maintaining the object type of the object from which it differs in a page image, processing of a different object type can be optimized to the type of an object.

[0025] Before, in order to form the text image of a sharp edge at the same time coarse screen halftone generating processing is used, in order to form the background of concentration of changing continuously, detailed halftone generating processing was used. The optical density which changes continuously [a background] may be maintained by using optimal halftone generating processing for every type of an object. Simultaneously, the optimal halftone generating processing for maintaining the sharp edge of a text image may be maintained.
[0026] Thus, while being used in order to form the text image with which the RF halftone screen was optimized, it may be used in order that a hue (tint) assignment halftone set may form the block with which the fixed color was optimized, and it may be used in order that a low frequency halftone screen may form further the color picture and sweep (sweep) which were optimized and sampled.

[0027] By maintaining the object type of the various objects which consist of a page image, other features of an object may fully be optimized like color space conversion of the object to the cyanogen (C) used by IOT from the color space used by the Page Description Language, a Magenta (M), yellow (Y), and (Black B) color space. Each step of color transform processing may actually be optimized like undershirt color clearance processing and tone (gradation) playback curvilinear processing. Similarly, compression processing can be optimized by the object and, thereby, makes min the transition load over the storage resource (resource) and the disassembled page image consumed.

[0028] Furthermore, depending on the degree of the optimization demanded, the level from which distinction of an object type differs may be offered. That is, probably, in some instances (example), it will be enough to direct that an object is colored in a fixed color and to optimize a halftone screen and all processing functions like color space conversion on this level. In other instances, in order to specify one of the halftone screen frequency of many of color space many of [possible / possible one or], or the angles, the level of additional distinction may be required and those all are suitable for a fixed color object. [many of]

[0029] Furthermore, a processing function is optimized in order to offer the suitable level of the laser beam exposure used in order to form each object in an image. In order to form the outstanding halftone dot, a form function and the whole dynamic range of the optical exposure to a shadow (shading) must continue and cohere through a mid tone from highlights. In halftone formation, the problem which originates in fault exposure of a halftone dot like the case where fault exposure of a text and/or the line art is carried out will not be left with an unexposed field not exposed in the range, if a form function moves to the mid tone portion of a dynamic range. Therefore, the halftone acquired serves as perfect overlap, and a form function goes into a shadow field, when [of all dynamic ranges] it is still on the way. Therefore, since the form function has already changed to the place of a dynamic range which is in the high end of a dynamic range from a certain place low-end, the high end of all dynamic ranges does not influence the print quality of an image.

[0030] However, the appearance of a text and a line art is more desirable when fault exposure of a text and/or the line art field is carried out. A reason is that contrast will be emphasized if a text and/or a line art field are exposed by higher power. Although fault exposure looks better, the precision in the rendering of a very thin line will be lost in all images. However, the lost precision is not large as compared with the appearance by which the text and/or the line art were improved. Therefore, it is advantageous to make it larger than the laser power between processings of the laser power between processings of a text and/or a line art of a halftone dot. [0031] These differences between a text and line art generation, and halftone generation are

based on size and the problem of control. The size of the feature according to individual of the object in a text or a line art object is larger than the feature according to individual in a halftone object. Therefore, forming a text or a line art generates an image coarser than the image generated by half toning. if fault exposure of a text or the line art is carried out, since it will be estranged without the feature according to individual seldom approaching, as for fault exposure, the time of fault exposure of the halftone dot being carried out and ** do not fall a form function to whenever. Furthermore, forming a text and a line art does not need control of a tone as well as halftone formation. In half toning, a form function changes from a circle configuration to a diamond configuration, and it returns to a circle configuration as the image concentration of a halftone dot changes from highlights concentration to shadow concentration through mid tone concentration along with all the dynamic ranges of a print engine. In a full color image, since exact control of the field covered by these form functions controls the color perceived by those whom the ratio of the field covered by a Magenta, yellow, and cyanogen looks at, it is important. [0032] The object optimization electronic subsystem (OOESS) 100 for changing into the raster data which can be used with the image printing terminal (IOT) 170 to the PDL form of image data, as shown in drawing 1 is Sun of a desirable general purpose computer like a personal computer, California, and Maung Teng. Miycrosystems It is provided by engineering workstation like_SunSpArcTM by the shrine manufactured, a minicomputer, etc. OOESS100 can include an internal PDL file source means like the program for generating the PDL expression of a page image like a program which generates PostScriptTM and an InterPressTM compatible document, the program which generates the GDI expression of a page image, and the program which generates the graphical commands set expression of a ** page image. One type of a graphical commands set is Hewlett-PAckArd used in order to operate a laser beam printer and/or an ink jet printer. It is the commands set of PCL-5. Therefore, it should be understood that term"PDL" should be interpreted as including all the types that describe a page image of expression instead of generating the bit / cutting tool map of a page image.

[0033] Or it can be generated, and the PDL expression of a page image can be rather received from a certain remote PDL file source means 112 like the general purpose computer of a remote place connected to OOESS100 through nonvolatile memory, a local network, or a modem rather than it is decomposed directly. Therefore, it should be understood that the PDL file showing a page image can obtain from all the conventional sources.

[0034] Once the PDL file showing a page image is inputted into OOESS100, it will be transmitted to memory 150 through a bus 114. Next, a PDL file is decomposed by the PDL decomposition means 130. The PDL decomposition means 130 reads the PDL file stored in memory 150, and forms the data structure which decomposes it and is shown in drawing 28 thru/or drawing 31. The data structure shown in drawing 29 contains the rendering tag which directs an object list and an object type. Actuation of a PDL decomposition means is stated to details below. [0035] If the PDL decomposition means 130 generates a data structure in the memory 150 which stores the various objects of the page image generated from a PDL expression, reading appearance of the data structure stored in memory 150 will be carried out by the command instruction generating means 140. The command instruction generating means 140 changes into a series of command instructions corresponding to color data, bit mask data, and meta-bit data the data structure stored in memory 150 for every scan line. These command instructions, color data, bit mask data, and meta-bit data are stored in memory 150 as shown in drawing 31. [0036] As shown in <u>drawing 2</u>, it is foreknown that the IOT controller 160 is connected to a bus 114 through a bus interface 1610. A SunSPArcTM workstation is used in the gestalt of desirable operation of OOESS100. Thus, a bus 114 is SBus (S bus), and a bus interface 1610 may be designed so that it may work with SBus114. However, a bus interface 1610 may be designed so that it may work with the specific bus 114 which may be used also in any, such as the conventional personal computer, an en JIRIA ring workstation like SunSpArcTM, and a microcomputer.

[0037] As shown in <u>drawing 2</u>, a bus interface 1610 offers 32-bit connection to a bus 114. Thus, a bus interface 1610 can input 4-byte WORD between each clock cycle. In the gestalt of desirable operation, a bus interface 1610 can be read by 64-byte burst by reading 16 4-byte

WORD continuously by the continuous clock cycle. Furthermore, the bus interface 1610 in the gestalt of desirable operation offers the direct memory address (DMA) to memory 150 through a bus 114.

[0038] If a bus interface 1610 receives the data of a 4-byte portion from memory 150, data will be distributed to one set of the five-set FIFO (FIFO) data register. These five FIFO contains the sample color channel FIFO 1620, the mask-data channel FIFO 1622, the fixed color channel FIFO 1624, the meta-bit channel FIFO 1626, and the command instruction channel FIFO 1628. [0039] As shown in drawing 2, the sample color channel FIFO 1620 consists of two banks of FIFO, and each bank of FIFO consists of two 512 address X 9-bit width of face FIFO. Thus, each FIFO of each bank of FIFO receives 1 byte of the 4-byte WORD received with the bus interface 1610. Furthermore, a bus interface 1610 generates the data of the bit of four additions, and one of the data of the bit of this addition is stored in each of four FIFO as 9th bit. Each of the bit of these excesses is used in order to carry out the flag of whether the data of the cutting tool relevant to it is an effective data, or it is an invalid data (a flag is set). Since the ejection of DMA data is made only in the word boundary, it sometimes happens that the actual data to the sampled image starts within WORD. In this case, a flag is set as an invalid, the cutting tool in the WORD preceded with initiation of actual data is not printed, and these cutting tools may be canceled.

[0040] The mask-data channel FIFO 1622 consists of a single 256 address X 16-bit width-of-face FIFO data register. The fixed color channel FIFO 1624 consists of one bank of two FIFO, and each FIFO of a bank consists of one 256 address X 9-bit width-of-face FIFO data register. Since each of a mask FIFO 1622 and a color FIFO 1624 can store 2 bytes per write cycle, data can be continuously offered to both a mask FIFO 1622 and the fixed color FIFO 1624 using single [4 bytes of] transfer of the data inputted into a bus interface 1610. Since the only 16-bit width-of-face internal bus connects a bus interface 1610 to a mask FIFO 1622, the fixed color FIFO 1624, and a command FIFO 1628 and the only 8-bit bus connects a bus interface 1610 to the meta-bit FIFO 1626, it is required to be used in order that two clock cycles may write one 4-byte imprint in a mask FIFO 1662, a color FIFO 1624, and a command FIFO 1628, and for four clock cycles to write a 4-byte imprint in the meta-bit FIFO 1626.

[0041] The meta-bit FIFO 1626 consists of a single 512 address X 8-bit width-of-face FIFO data register. The command instruction FIFO 1628 consists of a single bank of the 512 address X 8-bit width-of-face FIFO data register of a pair.

[0042] Each output of FIFO1620 thru/or 1628 is connected to multi-channel KOMBANA (coupler) 1630. The output from a mask FIFO 1622 is made serial. Thus, the only single bit connection is offered from a mask FIFO 1622 to the multi-channel combiner 1630. Similarly, the sample color FIFO 1620 and the fixed color FIFO 1624 are multiplexed by (2-to-1) from 2 to 1. Thus, the only 18-line internal connection is offered to the sample color FIFO 1620 to a multi-channel combiner. Each bank of a pair of 9-bit width of face FIFO outputs the data by turns. Similarly, only 9-bit width-of-face connection is offered between the fixed color FIFO 1624 and the multi-channel combiner 1630. The 9-bit each width of face FIFO of the fixed color FIFO 1624 outputs the data to a multi-channel combiner by turns.

[0043] As the meta-bit FIFO 1626 and the command instruction FIFO 1628 are indicated by contrast to be FIFO1620 thru/or 1624 to drawing 2, the full width-of-face connection with the multi-combiner 1630 is offered, respectively.

[0044] The multi-channel combiner 1630 fully explained by the following in relation to drawing 3 combines the data from the sample color channel 1620 and the fixed color channel 1624 to the output of the single stream to data FIFO 1642 based on the bit map data received from the instruction received from the command instruction FIFO 1628, and the mask FIFO 1622. [0045] Data FIFO 1642 consists of a 4K address X 9-bit width-of-face FIFO data register. Since a multi-channel combiner outputs data to data FIFO 1642 from a 8-bit width-of-face cutting tool, the 9th bit of data FIFO 1642 is used for storing the 1st bit (beginning) from the meta-bit FIFO 1626. Moreover, the multi-channel combiner 1630 is connected to the output meta-bit FIFO 1640. The output meta-bit FIFO 1640 consists of a 4K address X triplet width-of-face FIFO data register. The multi-channel combiner 1630 divides a 8-bit each meta-bit cutting tool

to at least two 4-bit width-of-face meta-bit nibbles. If the 1st bit of a 4-bit each nibble is outputted to data FIFO 1642, the 2nd to the 4th bit of a 4-bit each nibble will be outputted to the output meta-bit FIFO 1640. The number of the meta-bits outputted from a multi-channel combiner may actually be 1, 2, 4, or 8 depending on the number of the types of the object which should be distinguished, and the number of the level of each type of an object which should be performed.

[0046] Each command instruction defines the adjustable amount of the scan line only in relation to a single scan line so that it may be stated below. Therefore, since the output of a multichannel combiner cannot be appropriately synchronized to the page and line of IOT, concurrency input port 1650 receives a page synchronous (sync) signal, a line synchronizing signal, and an IOT clock signal, and inputs into the multi-channel combiner 1638.

[0047] An output 1640 and FIFO 1642 is connected to the concurrency output port drivers 1652 and 1654, respectively. The output from these concurrency ports 1652 and 1654 is connected to the input port of IOT170.

[0048] Being received by IOT170 as data with which data FIFO 1642 should be processed for a print should be understood. However, this invention offers the print data of each cutting tool from data FIFO 1642 synchronizing by 1, 2, 4, or 8 meta-bit from the output meta-bit FIFO 1640, and being accompanied by it further. These meta-bits specify the processing which should be made to each data byte, before being printed. As explained, this optimal processing changes with each data byte depending on the object from which each data byte was extracted. As shown in drawing 34, in the gestalt of suitable operation of the IOT controller 160, IOT170 has the image processing system 1710 containing the magnitude of the subsystem which is selectively controlled by the meta-bit data transmitted to IOT170 and by which object optimization was carried out. Thus, a meta-bit channel is made to process so that close may differ to each cutting tool's print data depending on the coming object.

[0049] For example, a meta-bit can be chosen among many halftone generators 1712. One halftone generator may be used with the tagged data byte, when it comes from an object like the 🔩 text of the color which should use the frequency halftone generator between altitude. Other objects may be low spatial-frequency high color resolving halftone generators used with the data byte obtained from a photograph, pictures; etc. A meta-bit select is [to halftone generating like control of the halftone screen angle for every object rather than] possible for detailed control. In addition to selection of a halftone, deal with the problem resulting from having a dialog mutually with those edges of various objects. The object optimization color conversion subsystem 1714, the object optimization tone playback curvilinear modification subsystem 1716, the object optimization spatial filter subsystem 1718, and the object optimization trapping subsystem 1720, And the object optimization engine noise control subsystem which is going to control the problem of the various print systems which appear so that it may differ in a different object, In order to generate the adjustable result for which it depends on a list at an object like other object optimization image-processing subsystems, in an image processing system 1710, the image-processing subsystem of many additions may be controlled by the meta-bit. [0050] IOT170 contains the laser power selected subsystem 1724 in an image processing system 1710. A meta-bit controls the laser selected subsystem 1724 of an image processing system 1710, and chooses it between different set points depending on the meta-bit relevant to each specific cutting tool of image data. Especially the object optimization laser power selected subsystem 1724 changes the set point of the laser power used in order to carry out the rendering of the cutting tool's image data based on whether the cutting tool of image data is in a halftone object, a text, or a line art object. In order to carry out the rendering of the object, the object optimization laser power selected subsystem 1724 enables selection between two or more set points so that the most suitable laser power may be offered.

[0051] For example, when directing that the cutting tool's image data is the portion of a text or a line art object, in order that a meta-bit value may control the object optimization laser power selected subsystem 1724 and may form the cutting tool's image data, a high laser power set point is used for a meta-bit value. Or when directing that the cutting tool's image data is in a halftone object, in order that a meta-bit value may control the object optimization laser power

selected subsystem 1724 and may form the cutting tool's image data, a low power set point is used for a meta-bit value.

[0052] It should be understood that the laser power relevant to each of these set points may be set up in the relation of other set points. for example, a low set point — all — others — it is independently set up from a set point. Next, a high set point is set up more highly 10% than a low set point. Or a set point may be independently set up from each other.

[0053] Moreover, many printers are "write-in black" types, and he should understand that they expose the field of the existing media which may be developed marks like a text / line art. If light becomes higher, a mark will become thicker by exposure. Other printers are "white write-in" types which expose the field surrounding a mark, these exposure fields are not developed but an unexposed field is developed. Low exposure is required for creating a thicker mark in a white write-in system by the white field surrounding a text / line art.

[0054] Furthermore, when a print system has other synchronous data sources like an input scanner, since close mixes these data streams with the print data to which it comes from the IOT controller 160 through a data multiplexer 1730 in advance of a print, a meta-bit channel may be used. It may be used in order that the matching equipment may perform mixing in the IOT controller 160.

[0055] In the gestalt of implementation of instantiation of the equipment by above-mentioned this invention, a meta-bit chooses the usable line of a subset which controlled said two or more image-processing subsystems 1712-1738 by the base the whole object, and was specified in each of an object optimization image-processing module and the print multiplexer 1712-1730 by choosing between the one-set meta-bit mapping registers 1740 with which the output is loaded beforehand. For example, when 4 meta-bit is performed, they may be used, choosing them from 16 one-set registers. It may be the thing of all required sizes to be fully able to control these registers respectively and to be chosen from the subset of an image-processing subsystem and the print multiplexer 1712-1730 on the other hand. Thus, the semantics of each metabit value is completely programmable, and may be simply changed by changing the content of the register which it chooses. On the other hand, the register may be chosen from the perfect set of an image-processing subsystem and the print multiplexer 1712-1730 in order to perform a rendering with the highest possibility to the specific type of the object tagged by the meta-bit. [0056] It should be understood that various image-processing subsystems and print multiplexers 1712-1730 may cover the whole object optimization print system by turns, and may appear on many of other points. For example, after an object type is determined, an object optimization image-processing subsystem and the print multiplexer 1712-1730 can be arranged in IOT170 as some IOT controllers 160 at any time to object optimization ESS 100 like [within the PDL decomposition means 130 and the IOT command instruction generating means 140], so that it may be illustrated. Moreover, these subsystems can be distributed to the whole system. [0057] Furthermore, these object optimization image-processing subsystems and the print multiplexer 1712-1730 may be performed in hardware, software, or these two combination. In all cases, the subsystem has chosen the data based on the type of an object which a different procedure and different they are processing. Therefore, a different processing result to a different object type is generated.

[0058] Moreover, the meta-bit information connected with a measurement calibration print is used for the color measurement device 190, with the object optimization base, the image-processing subsystem 1712–1722 can be adjusted automatically, and it can stabilize it. For example, as shown in drawing 35, the output color measurement device 190 which measures a calibration print outputs the signal which directs the actual condition of a calibration print. Based on the output signal from meta-bit information and an output color measurement device, the object optimization output correction subsystem 1732 adjusts one tone playback curvilinear (TRC) look-up table from the set of the whole in the object optimization tone playback curvilinear subsystem 1716. Since the object optimization output correction subsystem 1732 is controlled by the tag encoded by the meta-bit channel, the corrections performed to an image processing system function (function) differ to a different object.

[0059] Drawing 3 shows the gestalt of implementation of one instantiation of multi-channel 1630.

As shown in <u>drawing 3</u>, it connects with the meta-bit unpacker 1631, and the meta-bit FIFO 1626 changes a 8-bit width-of-face meta-bit into at least two 4-bit width-of-face meta-bit nibbles. The output from the meta-bit unpacker 1631 is connected to each of four a color / meta-bit registers 1634-1637. The output from the meta-bit unpacker 1631 depends on the load enabling (LE) signal outputted with FIFO control, and the command / mask channel processor 1680, and is loaded to a color / meta-bit register 1634 thru/or one of the 1637. Similarly, the data input from the fixed color channel FIFO 1624 is offered four a color / meta-bit registers 1634 thru/or 1637, and is loaded to one of a color / the meta-bit registers based on a load enable signal.

[0060] The 18-bit width-of-face input data from the sample channel FIFO 1620 is inputted into sample channel unpacker 1632A, 2-byte width-of-face sample color data and 2-bit "validity-cutting tool" data are changed by the single cutting tool output of two pieces, and by outputting them to internal sample FIFO1632B continuously, those corresponding "valid bytes" are canceled, when directing that this cutting tool is invalid.

[0061] The direct input of the 2-byte lateral-spreading force from the command instruction FIFO 1628 and the 1-bit lateral-spreading force from a mask FIFO 1622 is carried out to a command / mask channel processor 1680. Moreover, the page synchronization, line synchronization, and IOT clock which are received from IOT through concurrency input port 1650 are inputted into a command / mask channel processor 1680. A color / meta-bit multiplexer 1633, the output multiplexer 1639, and four read-out signals to FIFO 1620-1628 are outputted for a command / mask channel processor 1680 control signal. Four read-out signals consist of a color / meta-bit read-out (RD) signal, sample read-out signals, mask read-out signals, and command instruction read-out signals. Shortly after corresponding FIFO 1620-1628 receives one of the signals of these from a command / mask channel processor 1680, corresponding FIFO (an unit or plurality) will read the next data on a corresponding channel. FIFO (an unit or plurality)1620 thru/or 1628 fill them up with the data by which reading appearance was carried out from the channel data structure (see drawing 35) which prevented dry cleaning (dry) running by the bus interface 1610, 1, 41,21 and was stored in memory 150 according to the calculated priority. Military Legisland Communicati

[0062] Based on the command instruction received from the command channel FIFO 1628, a command / mask channel processor 1680 generates load enable signal LE to one to which a color / meta-bit register 1634 thru/or 1637 correspond. If it enables one of a command / the mask channel processors 1680, it loads the 9-bit width-of-face fixed color data from the fixed color FIFO 1624, and the meta-bit data to 4 bits from the meta-bit unpacker 1631 simultaneously. Or color data may be independently loaded from a meta-bit by the separate command. However, since they are loaded simultaneously continuously, as for a color / meta-bit register 1634 thru/or 1637, it is desirable that it is a register according to individual always [both] referred to.

[0063] Moreover, a command / mask channel processor 1680 generates a control signal to a color / meta-bit multiplexer 1633, in order to choose the color / meta-bit register 1634 which should be inputted into the output multiplexer 1639 and the meta-bit register 1638 thru/or one of the 1637. Furthermore, a command / mask channel processor 1680 generates a control signal to the output multiplexer 1639, in order to choose between the output from a color / meta-bit multiplexer 1633, and the output from internal sample color FIFO1632B. The output multiplexer 1639 outputs the 8-bit width-of-face color data outputted by a color / meta-bit multiplexer 1633 and the metadata of the 1st bit. This is inputted into data FIFO 1642. Simultaneously, the meta-bit register 1638 stores the 2nd - the 4th meta-bit, and outputs them to the output meta-bit FIFO 1640. It should be understood that it is unnecessary in the thing [as / in the gestalt of desirable operation] containing all the 4-bit width-of-face meta-bit nibbles. Or the number of the meta-bits offered to IOT may be 1, 2, 4, or 8. Thus, the gestalt of implementation of instantiation shown in drawing 2 and 3 should not be interpreted as what restricts the number of the meta-bits offered to IOT to 4.

[0064] <u>Drawing 4</u> shows internal functional block of a command / mask channel processor 1680. In <u>drawing 4</u>, only the control line is shown except for the command channel line and the mask data channel line. In the command / mask channel processor 1680, two configuration registers

1681 and 1684, a register CSR 0, and CSR1, are prepared, respectively. The 1st configuration register 1681 offers control of the feature (function) shown in a table 1.

[A table 1]

ビット	ハイ	п-
8	将来の使用のためにリザーブ	将来の使用のためにリザーブ
7	白-FF	白-00
6	ノーマルモード	診断モード
5	レジスタ読出し	FIFOs読出し
4	FIFOt-)。に対してレシ゚スタをオン	FIFOt-1 に対してレップスタをオフ
3	メタピットFIFOを使用	カラーFIFOの9番目のピットを使用
2	メタビットアンパック1をオン	メタビットアンパック」をオフ
1	メタビットアンバック0をオン	メタビットアンパック」をオフ
	構成/ステータスレジスタ0(CSRO)ビット割り当て

[0065] The 1st bit 1 and bit 2 of the configuration register 1681 define 2 (need is accepted or it is 3 or 4) meta-BITTOAN packing method used by the meta-bit unpacker, in order to unpack a meta-bit. That is, when the method of the addition for determining how the cutting tool of meta-bit data is decomposed to meta-bit PAKKETTO is required, it may be used in order that the 1st

and 2nd bits may offer [both] the type to four of meta-BITTOAN packings.

[0066] When the 1-bit width-of-face meta-bit channel of one ** is offered to IOT, the bit 3 of the 1st configuration register 1681 is used in order to make the meta-bit FIFO disenabled (an activity is impossible). The 1st bit 4 and bit 5 of the configuration register 1681 are used by the diagnostic mode, and read data from FIFO and an internal register. The bit 6 of the 1st configuration register 1681 is used in order that a multi-channel combiner may direct normal mode or the diagnostic mode. The bit 7 of the 1st configuration register 1681 is used in order that that all white (for example, natural background color of paper) is offered may direct the data byte which consists of 0, or the data byte which consists of 1 altogether. The 8th bit of the 1st configuration register 1681 is not performed.

[0067] When the bit 6 of the 1st configuration register 1681 is a low, the multi-channel combiner 1630 is the diagnostic mode. In the diagnostic mode, all of the internal register of the multi-channel combiner 1630 may be examined. For example, the content of color / meta-bit register 1634 thru/or 1637, and sample FIFO1632B is examinable on real time. By setting the diagnostic SEL line shown in a table 2 to the value of 0-4, a SEL line can send the value of the selected register to data FIFO 1642 compulsorily. As shown in a table 2, the value 5-14 of a SEL line is used for read-out of other registers of the multi-channel combiner 1630, and writing for the further diagnostic information.

[A table 2]

<u>A</u> tai	pie Zj
SEL	アクセスされるレジスタ
0	ピデオFIFOへのカラー/メタピットレジスタQ
1	と、f、オFIFOへのカラー/メタヒ、ソトレジ、スタレ
2	ピデオFIFOへのカラー/メタピットレジスタ2
3	ピデネFIFOへのカラー/メタピットレジスタ3
4	ピテ゚オFIFOへのサンプルレジスタ
5	リート ^ ックパスに配されるSRO
6	タードパックパスに配されるSR1
7	リードパックパスに配される又は書込まれるCSRO
8	リードパックパスに配される又は書込まれるCSRl
9	ワードバックバスに配されるメタピット出力レジスタ
10	リー) "パッタパスに配される又は番込まれるピデオデータオウンタロー (0:7)
11	リート、ハ、ァタハ、スに配される又は普込まれるビデオデータネウンタハイ [8:12]
12	リードパッタパスに配される又は書込まれる先端白カウンタ [0:7]
13	9-) ゚パッタパスに配される又は書込まれる後端白カウンタ (0:7)
14	リート ^ ^ ックハ スに配されるフルフラチ レン・スタ
15	将来使用のためにリザープ
	診断SEL値に対するレジスタアクセスデコード表

[0068] When the bit 6 of the configuration register 1681 is yes (namely, normal mode), the multi-channel combiner 1630 generates the Normal print data, and it is transmitted to it to data FIFO 1642.

[0069] A table 3 shows bit assignment of the 2nd configuration register 1684. A bit 7 and a bit 8

provide an IOT interface with flexibility by determining the polarity of an IOT interface signal. A bit 5 and a bit 6 offer diagnostic exchange. Bits 1, 2, 3, and 4 are not performed with the gestalt of implementation of this instantiation.

[A table 3]

ピット	ハイ	U -
8	P同期立下り	P同期立ち上がり
7	し同期立下り	L 同期立ち上がり
6	偽P同期オン	偽P同期オフ
5	偽し同期オン	偽し同期オフ
4	将来使用のためリザーブ	将来使用のためリザーブ
3	将来使用のためリザーブ	将来使用のためリザーブ
2	将来使用のためリザーブ	将来使用のためリザーブ
1	将来使用のためリザーブ	将来使用のためリザーブ

構成/ステータスレジスタ 1 (CSR1)ビット割り当て

[0070] If <u>drawing 4</u> is referred to again, a command / mask controller 1686 will receive a 16-bit command instruction and a 1-bit mask channel input. Normal / repeat mode bit sets tables 4 and 5 to Normal -- having (that is, a bit 15 being set to 0) -- the bit assignment to a 16-bit command instruction is shown.

E-[A-table 4] A Communication of the second second

[A Cable 4]	
コマンドビット	フィールド記述子
0	RepCnt0
1	RepCnt1
2	RepCnt2
3	RepCnt3
4	RepCnt4
5	RepCnt5
6	SCRes0
7	SCRes1
8	SrcB0
9	SrcB1
10	SrcA0
11	SrcA1
12	Cntr10
13	Cntrl1
14	LdColor
15	Repeat/Normal

[A table 5]

	LdColor	コマンド
	0	カラーをロードしない
	ı	SrcB CC/メタピットレン゙スタをFIFOsからロード注:1) " メタピットモードを使用の場合、 メタピットがアンパッカーからロードされる。 注:2) カラー/メタピットレジスタは、これがカラー/メタ ピットレジスタの乃至2に対するこのコマンドの第1の クロックサイクル又はカラー/メタピットレシ゚スタ3のこのコマンド のあらゆるクロックサイタルである時、ロードされる。
Cntrl1	Cntrl0	コマンド
0	0	常にSrcB
0	1	常にSrcA
1	0	マスクがSrcAとSrcBとの間で選択
1	1	マスクがSrcBとSrcAとの間で選択
SrcA1	SrcA0	コマンド
0	0	SrcAがカラー/メタピツトレジスタ0を選択
0	1	SrcAがカラー/メタヒ*ットレン*スタ1を選択
1	0	SrcAがカラー/メタピリトレシ゚スタ2を選択
1	1	SrcAがサンプルを選択
SrcB1	SrcB0	コマンド
0	0	SrcBがカラー/メタヒ゛ットレシ゛スタロを選択
0	1	SrcBがカラー/メタヒ*ットレシ*スタ1を選択
1	0	SrcBがカラー/メタヒ・ットレシ・スタ2を選択
1	1	SrcBがカラー/メタヒェットレジェスタ3を選択
SCRes1	SCRes0	コマンド
0	0	サンプ・ルクロックを4で割る
0	1	サンプ・4クロックを3で割る
1	0	サンプ・ルクロックを2で割る
1	1	サンプ・ルクロックを1で割る
	RepCut0-5	コマンド
		ノーマルコマント・リヒ・ートガウント

ノーマルコマンドデコード表

[0071] In normal mode, as shown in a table 4, a bit 0–5 expresses 6 bit–count value. As for counted value, that it is the pixel which this command follows directs how many it is effective. Depending on a value [as opposed to bits 6 and 7 in a table 5], a sample clock is divided by 1, 2, 3, or 4. By breaking a sample clock, when the resolution of an output image carries out the repeat output of the current color of internal sample FIFO1632B, it may change. Namely, when both the values of the bits 6 and 7 as which a crack" command is chosen by 4 in "sample clock are 0, the 4 times repeat output of the internal sample FIFO1632B is carried out for every clock cycle. It follows, for example, the printer of 400 spots / inch (spi) resolution does not have the need, and processing of in any way an addition can print a sample map by 400spi(s), 200spi, 133spi, and 100spi(s).

[0072] A color register-select B value is expressed, and, as for bits 8 and 9, bits 10 and 11 express a color register-select A value. As shown in a table 5, as for a color register-select A value and a color register-select B value, any of a color / meta-bit register 1634-1637 (or internal sample FIFO1632B) direct whether it is passed by the combiner to data FIFO 1642. which a color register-select A value chooses between a color / megabit registers 1634, 1635, and 1636, or the internal sample FIFO, and a color register-select B value chooses between a color / meta-bit register 1634-1637 — there are two selection values A and B, and, thereby, a 1-bit channel is used for the change between them. This mode is specified by bits 12 and 13, and it is used in order to switch promptly between two registers specified without the instruction overhead of any addition by A and B.

[0073] Bits 12 and 13 express a 2-bit combiner control value. A combiner control value directs

the color data which should be outputted to data FIFO 1642 by the multi-channel combiner 1630 to the following n pixels directed with 6 bit-count value. As shown in a table 5, it is directed whether a combiner control value comes from the combination of the register with which the color which should be outputted is chosen by a color register-select A value or the color register-select B value, or its two registers which are further controlled by the mask channel. [0074] Finally, as shown in a table 5, a bit 14 directs whether the following color data outputted from the color channel FIFO 1624 should be loaded to one of a color / the meta-bit registers 1634–1637 by the color register-select B value.

[0075] In actuation, if a new normal mode command is inputted from a command channel FIFO 1628, the load color bits 14 will be decoded, in order that the following 8-bit color data byte stored in the color channel FIFO 1624 may determine whether it should be loaded to the color / meta-bit register 1634-1637 directed by color register-select B bit 8 and 9. When color register-select B bit 8 and 9 directs a color / meta-bit register 1634-1636 (a color / meta-bit register 0-2), a color is loaded from the color channel FIFO 1624 only by the 1st clock cycle of a command.

[0076] However, color register-select B bit's 8 and 9 directions of a color / meta-bit register 1637 (a color / meta-bit register 3) load new fixed color data to a color / meta-bit register 1637 from the color channel FIFO 1624 for every clock cycle of this command. Thus, a fixed color channel may be actually used as a low-speed sample channel. In the high image of some complexity, since the fixed color data in a scan line change promptly (that is, 1 - 8-pixel all are changed), they are that, and they generate a new command word for every new color, and it stores, and transmits, and processing required in order to decode becomes superfluous, consequently a cutting tool map expression is faced and it becomes negative compression. [0077] This effective negative compression may be avoided, when the string of a fixed color is offered to the fixed color channel FIFO 1624, one fixed color cutting tool of the string of a color FIFO 1624 to a fixed color is loaded to read-out and it loads it to a color / meta-bit register 1637 for every clock cycle. Since the fixed color channel FIFO 1624 can load 2 bytes at once as in the sampled data channel FIFO 1620 not at 4 bytes but at 1 time, as for using the fixed color channel FIFO 1624 in this way, the throughput of a fixed color channel becomes lower than the throughput of a sample data channel. However, the this "slow sample" method avoids a required overhead, when generating the DMA pointer used for a regular sample data channel (explained in full detail below). Thus, to the short stretch of the fixed color which changes promptly, a this "slow sample" channel is not used to a big image, although it is the most useful. [0078] Next, the combiner control bits 12 and 13 are decoded in order to determine whether it is

[0078] Next, the combiner control bits 12 and 13 are decoded in order to determine whether it is used in order that the mask data from a mask channel may control the data flow to data FIFO 1642 further from the multi-channel combiner 1630, while determining any of the color selection register banks A and B are used, in order to determine any shall be used as a color data source between a color / meta-bit register 1634-1637 (or internal sample FIFO1632B). Of course, if it directs that the load color bits 14 and color selection register B bit 8 and 9 use a color / meta-bit register 1637 as a "slow sample" color channel, control bits 12 and 13 must direct to use a color register-select B bank. On the other hand, in order that the command bits 12 and 13 may direct a color data source, when it directs to use the color register-select bank A, the load color bits 14 and color register-select bank B bit 8 and 9 may be used in order PURIRODO [the following color data word which is not directed by 10 and 11 A bits of color register selects, and is outputted to one of a color / the meta-bit registers 1634-1637 from the fixed color channel FIFO 1624]. Thus, PURIRODO [the following fixed color data word / one of a color / the meta-bit registers].

[0079] Next, it is decoded in order to determine any shall be chosen depending on any of the register-select banks A and B are directed by the combiner control bits 13 and 14 between a color / meta-bit register 1634-1637 (or internal sample FIFO1632B) as a color data source with which 10, 11, or color register-select B bit 8 and 8 is outputted A bits of color register selects. Next, if the combiner control bits 12 and 13 direct the color register-select bank A and 10 and 11 direct to use the data stored in internal sample FIFO1632B A bits of color register selects, the sampled color resolution bits 6 and 7 will be decoded in order to determine the factor which

divides a sample clock. Next, directions of that the combiner control bits 12 and 13 control an output color further using a 1-bit mask channel switch the output to data FIFO 1642 between the color register (or the sample FIFO) chosen by 10 and 11 A bits of selections, and the color register chosen by selection B bit 8 and 9. Finally, a command instruction current in the repeat count bit 0-5 is decoded in order to determine how many a pixel is effective.

[0080] Therefore, a color / meta-bit register load selection 1685 is controlled by the value of the load color bits 14 and color register-select B bit 8 and 9 to be shown in drawing 4. Similarly, a color / meta-bit multiplexer selection controller 1689, and the output multiplexer selection controller 1692 are controlled by combination of 10, 11, and a mask channel as mentioned above the command control bits 12 and 13, color register-select B bit 8 and 9, and A bits of color register selects.

[0081] However, if the repeat mode bit 15 is set to a high, the gestalt the command bit of a command instruction is instructed to be to tables 6 and 7 will be taken.

[A table 6]

[V rapie o]		
コマンドビット	フィールド記述子	
0	RepCnt0	
1	RepCnt1	
2	RepCnt2	
3	RepCnt3	
4	RepCnt4	
5	RepCnt5	
6	RepCnt6	
7	RepCnt7	
8	RepCnt8	
9	RepCnt9	
10	RepCnt10	•
-11	RepCnt11	
12	RepCnt12/Mask Scanline Disable	
13	RepType0	
14	RepTypel	
15	Repeat/Normal	

繰り返しモード (ビット15=1)

[A table 7]

RepTypel	RepTypeO	コマンド
0	0	最後のノーマルコマンドを繰り返せ
0	1	白出力:先端白データのために使用。繰り返しカウントが0に等しくあるべきという点に注意。
1	0	ライン畑(End of Line):後端白データのために使用. 繰り返しカウントがのに等しくあるべきという点に注意。
1	1	^*-ジ蟾(End of Page)
	Rep12	コマンド
	0	注: ライン端がこのコマンドからデコードされると、 Rep12は、Mask Channel Scanline Disable; も しこのピットがローの時、Mask Channelは次のスキャン ラインに対して使用不能である。
	1	ライン端の時、Mask Channelは、次のスキャンラインに対して使用不能である。
	RepCnt0-12	
		コマント 繰り返し かりント(Command Repeat Count)を繰り返せ。

繰り返しコマンドデコード表

[0082] As shown in tables 6 and 7, the command bit 0-12 expresses a repeat count. Since the repeat count in repeat mode offers the range of a repeat count 128 times in normal mode,

repeat mode is used when it has the same color data or the same object like the image with which the very broad structure of a scan line was scanned, or a big fixed color field.
[0083] Finally, bits 13 and 14 express the repeat type of a repeat mode command instruction. When a repeat type is normal, a front command is repeated to the number of pixels of the addition directed by the repeat count bit 0–11. In this case, the command register 1682 before being shown in drawing 4 is used. A repeat command type's directions of the edge of head white data or after [a line] white data load one single white cutting tool to data FIFO 1642 by the white (transparence) generator 1690. This white (transparence) generator 1690 is set to white correction value with the configuration register 1681. If a repeat command type directs the edge of the page, this command will suspend activation of the further command until a circuit is reset.

[0084] Only when the repeat type bits 13 and 14 direct a line type edge, a bit 12 should be redefined so that it may be mask scan line enabling / disenabled bit, and being used since the bit turns on or turns off a mask channel to the following scan line should be understood. Thereby, only the scan line which has these related mask data is allotted to a mask channel, and compresses the data which needs it for a mask channel. This is shown in a table 7. [0085] The repeat type bits' 13 and 14 directions of an output white type or line type edge should also understand that a repeat count is not used. Instead, the white space of the start of a line and an end is the special case of video-data generating with the advantage which increases the amount of time amount which can be used since actual page data is generated. PURIRODO [three counters are attached in the IOT interface controller 1691, and / data with these exact at the beginning of each color separation] since a head and back end white (transparence) data are generated. The head white counter 1694 is used in order to count the initiation margin of each scan line. A count will be started if a line synchronizing signal with new line and page synchronous (sync) handler 1688 is received from IOT. While the head white counter 1694 has counted, the IOT interface controller 1691 carries out the repeat output of the single white cutting tool who made it activity impossible to read-out enable [of data FIFO 1642], and was allotted to data FIFO 1642 by the head white repeat command. Repeat reading appearance of this white cutting tool is carried out by IOT170. If the head white counter 1694 amounts to 0, the video-data counter 1695 starts a count, and the IOT interface controller 1691 will make data FIFO 1642 and the output meta-bit FIFO 1640 enable (usable), and will pour those data to IOT170 under the synchronization from the IOT controller 1691. If the video-data counter 1695 amounts to 0, the back end white counter 1696 will start a count, and the IOT interface controller 1691 will carry out repeat reading appearance of the single white cutting tool allotted to data FIFO 1642 by IOT170.

[0086] The IOT interface controller 1691 operates independently from the portion made to fill up with the data of FIFO control, and the command / mask channel processor 1680, and the output meta-bit 1642 and FIFO 1640. The IOT interface controller 1691 receives a clock signal, a page synchronizing signal, and a line synchronizing signal from IOT170 through a line and the page synchronous handler 1688, and returns a return clock signal and a read-out data signal to IOT170. As long as it has the effective data with which the multi-channel combiner 1630 was filled up with data FIFO 1642 and the output meta-bit FIFO 1640, the IOT interface controller 1691 is used in order to synchronize read-out of the data by exact time amount by IOT. [0087] As shown in drawing 5, a bus interface 1610 has burst FIFO 1611, the sample channel control 1612, the slow channel control 1613, a register 1614, a decoder 1615, buffer memory 1616, the channel mediation logic 1617, and the card controller 1618.

[0088] Basic actuation of a bus interface 1610 is searching PAKKETTO on the bus which uses a direct memory access controller (DMA), and writing them in one of the five FIFO channels 1620–1628. A bus interface 1610 is once programmed in front of each page, and since it is filled up with the FIFO channel 1620–1628 next, it operates independently. The channel mediation logic 1617 is used in order to determine the priority with which each of the FIFOF channel 1620–1628 is filled up. This is based on the signal from each of FIFO 1620–1628 generated when it is almost empty, programmable" weight" to each channel, and the interleave option to three of these channels. Weight directs the count of the line which remains as priority with the present highest

channel. The mediation method of the gestalt of operation of the 1st of a bus interface 1610 is based on three subsets of priority. The priority subset 1 is the always highest priority, and it includes drawing of a new sample and a mask channel pointer so that it may be explained in full detail later. Priority carries out alternation of the priority subsets 2 and 3. The priority subset 3 of the priority subset 2 is a round robin drawing command including sample channel data, and it takes out a mask, a color, a meta-bit, and command channel data.

[0089] The reason for a background of this mediation method is as follows. Although a pointer (subset 1) is small and there are not, as stated below, it is important drawing. [many] Sample channel data (subset 2) is the raw cutting tool who may demand the biggest bandwidth through a system. Other channels are called a "slow channel." The reason is that it has width of face with few those channels FIFO 1622–1628 than 32-bit width of face. If they are taken out, it is required to write the taken-out WORD in burst FIFO 1611, and, thereby, the slow channel control 1613 can unpack them on the FIFO channel 1622–1628 according to those individuals in parallel. Between this actuation, other burst ejection may occur in parallel to the sample channel FIFO 1620.

[0090] The burst transmission size of drawing is controllable to each channel. One of the registers 1614 stores the burst size to each channel. Moreover, there is an one-set register of the register 1614 which stores the address in the memory 150 which the data to each channel starts. Since memory size is saved, the offline processing (indirection) of 1 level is used for a mask channel and a sample channel in data ejection. Instead of using a single address-pointer register, each of a mask and a sample color channel has three registers. The 1st thing points at the address in the memory 150 in which the table (table) is stored. These each of a pair of specifies the portion of the memory 150 by which a next sample map or a next bit map section is found including the list of the address / size pairs. [table / this] The sample channel control 1612 takes out the next address to the sample address register of a register 1614, and takes out the size of the block of drawing and sample data to the sample size register of a register 1614. Next, it can be taken out from the portion of memory 150, and it takes out the following address / size pair in a sample data table after that until the data of an amount with an exact bus interface 1610 is taken out. A mask channel is processed similarly.

[0091] Since it generates continuously in the word boundary, in the case of the sample data which the data of the 1st actual valid byte generates in WORD, drawing is possible. Thus, the sample channel control 1612 compares the word address in the memory 150 actually taken out in the byte address in the memory 150 which was going to be taken out, and must be able to tag it to 3 bytes of the 1st WORD taken out with the "invalid" tag. Sample channel unpacker 1632A does not load these invalid cutting tools to internal sample FIFO1632B, and can cancel them later.

[0092] Other pairs of a bus interface 1610 contain the decoder 1615 which processes the buffer memory 1616 for making a data rate equal, the card controller 1618 which processes a low-level S bus (Sbus) card function, S BASURI QUEST address mapping, and decoding. One important function of a decoder 1615 is offering the interface to the serial port of IOT170 which transmits status information and can receive.

[0093] Drawing 6 shows the gestalt of implementation of instantiation of the 2nd of the IOT controller 260. As shown in drawing 6, the bus interface 2610 with same bus interface 1610, essential actuation, and configuration receives a 4-byte burst from a bus 114, and outputs a 32-bit data stream to a compressor (compressor) / decompressure (compression discharge machine) controller 2650, and the integrated combiner / channel FIFO 2630. An integrated combiner / channel FIFO 2630 unifies the multi-channel combiner 1630 with a data channel FIFO 1620-1628. A compressor / decompressure controller 2650 is controlled by meta-bit information transmitted from memory 150 while it enables the activity of the data compressed when transmitting data to the IOT controller 260 from memory 150. A compressor / decompressure controller 2650 enables meta-bit information to direct which type of compression was applied to the block with which data was received in this way.

[0094] Therefore, a data compression can be optimized based on an object type (that is, is data other data types which may be compressed the optimal using the color picture data compressed

13 N. .

the optimal using the "JPEG" (joint photographic expert group) technique, white / black bit map data and run length encoding, or a binary compression technique like CCITT?). Therefore, based on the object type of the data inputted into a compressor / decompressure controller 2650, data is outputted to a sample data compressor / decompressure 2620, or the binary sample data compressor / decompressure 2640. Furthermore, the scanner interface 116 (you may be an interface to other devices like a digital camera) can be attached in a compressor / decompressure controller 2650, and it is real time, and thereby, the on-the-fly data from a scanner is obtained and compressed, it is transmitted to a compressor / decompressure controller 2650, compression discharge is carried out, and it may be inputted into the suitable channel of an integrated combiner / channel FIFO 2630. On-the-fly insertion of the portion of an image is enabled by this through the scanner or the object of other equivalence like the scanner of a copying machine, or an integrated copying machine / printer, and thereby, on-the-fly data does not need to change PDL description of a page image, and may be combined under control of a meta-bit channel to a page image. Furthermore, thereby, on-the-fly optimization of the portion of an image is enabled through a scanner or other equivalent devices. For example, if the rendering of the portion of an image should be carried out using the laser beam of higher level, an operator uses the increased exposure level set point, and can identify the rendering of which portion of an image should be carried out. ್ನು ಪ್ರಾಪ್ತಿ ಕರ್ನವಾಗಿ ಮಾಡುವ ಮಾರ್ಗಾಗಿ ಬರು ಕರ್ನಾಗಿ ಸಂಪ್ರಕ್ಷಿಗಳ ಕರ್ನಾಗಿ ಕರ್ನಾಗಿ ಸಂಪ್ರಕ್ತಿಗೆ ಸುಮಿತು ಮುಂದು

[0095] Once compression discharge of a sample or the binary data is carried out, it will be inputted into an integrated combiner / channel FIFO 2630, and it will operate, as substantially mentioned above about drawing 2 -4.

[0096] Furthermore, since the IOT controller 260 contains the color space converter (transformer) 2670, sample color data and fixed color data can be arranged on the optimal color space, before it is stored or transmitted. As shown in drawing-6, an integrated combiner / channel FIFO 2630 outputs 24-bit WORD (per color three colors X 8 bits) to the color space converter 2670, and this converter changes 24-bit 3 color data into 4 bytes of color data, next that data is returned to an integrated combiner / channel FIFO 2630 as 4 bytes showing C, Y, M, and K color detached core. Moreover, color data may be directly inputted into the color space converter 2670 from a bus interface 2610. It may be used in order to choose the optimal color space conversion to the specific object type to which meta-bit data control the color space converter 2670, and current data relates in both cases. As a portion of object optimization color space conversion, an optimal tone playback curve (TRC) may be chosen using a meta-bit. Next, the integrated combiner / channel FIFO 2630 which operates as mentioned above in relation to drawing 24 output output color data and a meta-bit to IOT170. According to the capacity and speed of IOT170, the last data may be outputted in a 8-bit cycle plus 1per output-4 meta-bit, or a 32-bit cycle plus 1per output-4 meta-bit.

[0097] In the gestalt of implementation of instantiation of the 3rd of the IOT controller shown in drawing 7, a compressor / decompressure 3650 is used only in order to control a sample data compressor / decompressure 2640 of drawing 6 were replaced with more advanced structure. In the gestalt of implementation of this instantiation, a binary compressor / decompressure 3640 is in any of an adaptation compressor / decompressure, and a high-speed CCITT compressor / decompressure. However, this IOT controller 360 operates, as generally mentioned above about the gestalt of the 1st of an IOT controller, and the 2nd suitable operation.

[0098] Finally, drawing 8 shows the gestalt of implementation of instantiation of the 4th of the IOT controller 460. In the gestalt of implementation of this 4th instantiation, an integrated combiner and a channel FIFO 4630 output three colors (24-bit WORD) or four colors (32-bit WORD) to the 1st color space converter 4670 and the 2nd color space converter 4675. Since two of 4 color detached cores outputted to IOT170 are generated, each of the 1st color space converter 4670 and the 2nd color space converter 4675 is used. Generally, each of a color space converter operates at speed twice the speed [the combiner integrated, a channel FIFO 4630, and] of packers 4672 and 4677.

[0099] For example, it is the 1st clock cycle, and the 1st color space converter 4670 outputs a 8-bit C color detached core data byte, it is the 2nd clock cycle and outputs a 8 bit M color

detached core cutting tool. Similarly, by the 1st clock cycle, the 2nd color space converter 4675 outputs a 8 bit Y color detached core cutting tool, is the 2nd clock cycle and outputs a 8 bit K color detached core cutting tool.

[0100] By the 1st clock cycle, the 1st color space converter 4670 outputs 8-bit C data to a packer 4672, and the 2nd color space converter 4675 outputs 8 bit Y data to a packer 4677. Similarly, by the 2nd clock cycle, the 1st color space converter 4670 outputs 8 bit M data to a packer 4672, and the 2nd color space converter 4675 outputs 8 bit K data to a packer 4677. Since packers 4672 and 4677 operate in the one half of the speed of the color space converter 4670 and 4675 ** next, they output 16 bit data unified with IOT170 from the 1st and 2nd color space converters 4670 and 4675 in parallel, and offer four color detached cores simultaneously as four 8-bit WORD altogether. Thus, the larger range of IOT170 can use it by this system, and this system contains the one pass, and 4 color copying machines / printer which uses four different print drums, in order to be the single pass of a copy sheet and to form all 4 color detached cores, and C, M, Y and K through IOT.

[0101] The following drawings show the data structure stored in the PDL decomposition means 130, IOT data, the command instruction generating means 140, and memory 150. Memory 150 contains the RAM portion 151 and the non-volatile portion 152. The non-volatile portion 152 may consist of either of the memory devices of other equivalence which offer a hard disk, a dismountable tape, a floppy disk, an optical disk, a flash memory, and the non-volatile data storage over a long period of time. As shown in <u>drawing 9</u>, after starting at step S10, a document is created at step S20 by document creator like an operator with a graphical artist or the technology of other desktop publication programs.

[0102] Once a creator ends document creation at step S20, the print data for IOT will be prepared at step S30 using object assignment or object optimization compression, and a rendering technique. Preparations of the print data in step S30 are made by the PDL decomposition means 130, IOT data, and the command instruction generating means 140. Preparation of print data stores it in the RAM portion 151 of memory 150 using the data structure shown in drawing 28 -31.

[0103] Next, after print data is prepared at step S30, in step S40, it is determined whether the data structure of the RAM portion 151 of memory 150 should be stored in the non-volatile portion 152 of memory 150. **** with the storing step S50 a document creator may specify the storing step S50, and big [a print system] — you may require that the resource of a complicated document should be saved. Decision of saying [that the data structure stored in the RAM portion 151 of memory 150 should be memorized] stores a nonvolatile memory portion in the compressed page at step S50. After determining that the compressed page to this document stored by S50 should be printed, this requires inevitably that the page compressed as in step S60 should be searched, when a creator or a print system copies them to the RAM portion 151 from the non-volatile portion 152 of memory 150. Thus, the print data prepared at step S30 is outputted to step S70 irrespective of whether it was stored at step S50 and was again called at step S60, or it was directly transmitted by step S40.

[0104] Moreover, IOT170 is not driving actively step S20-S50, step S110-130, and those substeps described later, therefore since real-time constraint does not restrict these steps, it should be understood that it is not necessary to perform on real time. Reversely, since IOT170 is driving step S70-S100 actively, it should be understood that it should perform on real time. Therefore, processing of the data in real time and the page to IOT170 on which failure of offer is printed by IOT are made into incorrectness. Depending on the type and capacity of the nonvolatile memory portion 152, step S60 does not have to be carried out, even if it performs on real time.

[0105] In step S70, the print data prepared at step S30 is combined and printed using object assignment or object optimization compression discharge, and a rendering technique. Simultaneously, at step S80, real-time data is captured and synchronizes with the print data prepared at step S30. The real-time data of step S80 is captured from other sources like other devices which generate a scanner, the scanner portion of a copying machine, a digital camera, a remote computer, or data, and can be transmitted to the IOT controller 160 on real time.

[0106] Next, at step S90, a creator or a print system determines whether this print actuation is a calibration print. A creator or automatic calibration processing of IOT170 is step S90, and if it determines that this print is a calibration print, a print page will be automatically measured on real time in step S100, in order to determine whether object optimization rendering accommodation needs to correct which rendering of the object of a document. For example, the IOT controller 160 outputs a predetermined test document to IOT170 during the calibration test of one specific type. This test document includes the test patch by which a rendering is carried out, in order to simulate an object of a specific type like a pictures target or a photograph-(sampled) object. the inside of IOT170 after IOT170 prints a test document -- or a mounting **** sensor measures the various colors of a test document to it, and provides it with the measurement data to the IOT controller 160. Being printed on a test document to the type of the actual color and object which were printed as directions by measurement data compares the color meant, and it adjusts the IOT controller 160. In this way, the tone playback curve drift of IOT170 produced by change in temperature, humidity, or other environmental factors may be corrected with the object optimization base by [like a fixed color object, a sample image data object, or a color text object] changing a tone playback curve to a different object type. Thus, a calibration print is measured, and object optimization rendering accommodation is made at step S1.10, and control returns to step S70 for printing a actual document.

[0107] However, if this print is not a calibration print at step S90, although control progresses to step S110 and it is not real time, as for a creator, that printed document will determine whether to be O.K. or not there. When the printed document is not O.K., control progresses to step S120, edit of the object in the print data based on a creator is attained, and control returns to step S30. In step S30, an object may be adjusted through the operator interface of the object optimization ESS 100 in advance of smoothing (it makes an object type lose generally). Since it is not necessary to return to the original non-decomposing PDL document file and an operator or a creator can perform color space conversion (an unit or plurality), tone playback curve (an unit or plurality), and/or slight accommodation in other factors, the great portion of processing required in order to prepare print data using object optimization compression and a rendering does not need to be repeated. furthermore — since an object type is held at this point — these types of correction — each — ** — it is not repeat-like and is once made by the scan line to an object.

[0108] This edit step S120 that uses the information which can be used by the object optimization ESS 100 When processing change of the rendering relation to a document, a creator The step which calls again the document of the whole needed even when it is required only for the step which returns to a workstation, and few portions to change to a workstation display, The step which changes a document, the step which generates the new PDL version of a document, Before seeing the step which resends a document to a printer, and a new print, it differs from the Prior art in that the step which the time amount of the step which waits for a document to pass decomposition processing requires is avoidable. Before only the substep of the last of the preparation print data-processing step S30 can see a print with a new creator by the ability of rendering modification to each object on a page like modification to mid tone cyanogen separation of the specific pictorial object on a page inputting into a printer instead of, it is necessary to perform again within the object optimization ESS 100. Since the last stage of document generation is often advanced repeat processing, the amount of save of time amount is quite large.

[0109] Furthermore, the rendering control which can use a document creator by workstation Since the color on which the direct control which can often be offered by the object optimization ESS 100 differs, and it gets down, and a color printer prints a workstation display indicates that a color differs A document creator is not by editing by workstation of a Prior art, and converging quickly with the desirable color to the object in a document is expected by using the high-speed reprint step S120 accompanied by edit.

[0110] however, a certain modification whose print is O.K. and which control progressed to step S130 from step S110, and was made at step S120 there when becoming — the object optimization ESS 110 — or it is saved to a standard format by document generated software for

automatic inclusion on a document. Next, control progresses to step S140 and processing ends it there.

[0111] Drawing 10 shows the processing for preparing print data using object optimization compression and the rendering of step S30 of drawing 9 more to details. As shown in drawing 10 , print data-preparation processing of step S30 is started at step S200. In step S200, the next page (or the 1st) of the document generated at step S20 is obtained from the internal PDL file source means 110 or other remote PDL file source means 12 as a current page. [0112] Next, in step S210, the object list of a current page is constituted and the object optimization rendering tag related in the specific object to this page is incorporated. In step S210, an object optimization rendering tag can be automatically generated from the object type determined to each object by the PDL decomposition means 130 and/or IOT data, and the command instruction generating means 140. Or while the automatic processing for generating an object optimization rendering tag is used as a default mode, when preparing a document at step S20, a document creator can contain clearly the object optimization rendering hint when specifying an object using PDL. These creator insertion rendering hints Defining an object type clearly, color space conversion, or a tone playback curve is defined clearly, Setting halftone screen frequency and/or an angle clearly and when that is not right The maximum laser power modulation which directs the priority over GAMYUTO mapping usually automatically set up by the PDL decomposition means 130 and/or IOT data, and the command instruction generating means 140, and/or other desirable object optimization rendering parameters, namely, the thing for which a set point is set clearly -- it contains.

[0113] Since the object list containing an object optimization rendering tag is generated to the current page in step S210, in order to guarantee that they were not canceled, the monitor of a system resource like the memory which can be used in step S220 is carried out. For example, a very complicated page like the complicated clipping region which has the sweep set up with a certain angle to the direction where a page intersects perpendicularly needs many objects for a degree with the inadequate memory resource of the RAM portion 151 of memory 150 in an object list. That is, this page includes the problem of navigation compression actually. [0114] Thus, the fall-back mode which does not use another memory for every object of each addition is offered. In this fall-back mode, the rendering of the current page may be carried out in the resolution which the rendering was carried out to the sample channel, and fell by the system resource. If step S220 determines that a resource is not enough, control will progress to step S230 and it will prepare the print data to a current page using fall-back mode. Generally, it depends for fall-back mode on generating the conventional bit map / cutting tool map used for conventional IOT170. in this case, as for a page, the print parameter for every object is optimized -- as -- although not printed, that page may be printed at least. Furthermore, since some PDL defines the print parameter to the present page by processing overflow of a resource with reference to a front page (that is, a page not being independently) by carrying out a default to the conventional bit map / cutting tool map, it is possible to perform such reference to the parameter [as / in step S230] with which the defect page was defined above. [0115] In step S230, attainment of the page which comes out of an available resource may start

the conventional PDL decomposition processing from the 1st page of a current document. All the conditions and graphical operator (operator) parameters are reset by 0. The graphical operator from the 1st page is processed only in the limitation which maintains a graphical condition to accuracy. That is, a bit map or a cutting tool map is not written in. This continues to the independent page of the last before meeting with a defect page. Although both a graphical operator and image data are processed from the point, image data is not outputted to IOT. If a defect page is reached, the processed image data will be outputted to IOT. Processing of the continuing page and the output to those IOT(s) continue to the independent page of the beginning after meeting with a defect page.

[0116] From this point, the restart of the object optimization PDL decomposition means 130, IOT data, and the command instruction generating means 140 is carried out by the 1st page of a current document, and they reset all data fields and graphical operators to 0. The object optimization ESS 100 continues object optimization processing, without generating image data to

the independent page of the beginning after the defect page was discovered. From this point to the following defect page, the PDL decomposition means 130, IOT data, and the command instruction generating means 140 operate as mentioned above. Next, this processing is repeated for every defect page until the whole document is printed.

[0117] Or in step S230, two parallel-processing operators may be initialized to a current document. The 1st processing operator may be object optimization processing. The 2nd operator may be the conventional cutting tool map / bit map processor. An object optimization processor can be continued until the 1st defect page is discovered. At this point, the 2nd processor starts actuation, without generating image data to the last independent page before a defect page is discovered. Although image data is generated from this point to a defect page, it is not outputted to IOT170. Next, to the independent defect page after first page, it is generated and a defect page and all the continuing pages are outputted to IOT by the conventional processor. If it meets with the independent page of the beginning after a defect page, an object optimization processor will start analysis of a graphical operator, without outputting print data to IOT from a defect page to the independent page of the beginning after a defect page.

[0118] From this point, an object optimization processor generates the data by which object optimization was carried out again, and outputs it to IOT170, and it is continued until it meets with the following defective page. At this event, the graphical condition of the conventional processor is updated from the 1st independent page after the 1st defective page to the independent after [the 2nd defective page] last page. Next, above—mentioned processing is repeated until the page of the last of a current document is printed.

[0119] However, if it determines that step S220 has an enough memory resource, control will continue to step S240 and a scan line and a command will be generated [then,] with the scan line base. Next, in step S250, real-time channel data is extracted and it is stored in memory 150...

[0120] It is determined whether steps S230 and S250 continue to step S260, and have a page [document / current] further to be processed there. Supposing it is, control will return to step S200. However, if there is no page processed further, control will continue to step S270 and will return control to step S40.

[0121] <u>Drawing 11</u> shows the processing for joining together using object optimization decomposition and the rendering of step S70 of <u>drawing 9</u>, and printing more to details. As shown in <u>drawing 11</u>, the processing which step S70 combines and is printed is started at step S300. In step S300, the compressed data to the next page (the 1st) of the set (namely, page of a current document) with which the page was collated is obtained. The data with which this following page was compressed is obtained from the RAM portion 151 of memory 150 with a bus interface 1610 through a bus 114.

[0122] Moreover, the compressed data may be stored in the nonvolatile memory portion 152 of memory 150. This is useful when it desires a reprint [without the need of repeating processing for a creator preparing print data using object assignment compression and the rendering of step S30 / the copy of a document page]. In order that the compressed data may control an object rendering function, thereby, object optimization capacity is not lost including meta-bit data. [0123] Next, in step S310, using the multi-channel combiner 1630, compression discharge is carried out and the data with which the current page was compressed is combined. Next, in step S330, in order to optimize the page printed by IOT170, the meta-bit information offered to the IOT controller 160 is used so that the object optimization rendering method may be chosen and it may choose between simultaneous input streams.

[0124] That is, the multi-channel combiner 1630 is the object base, and in order to determine parameters, such as color space conversion, a tone playback curve, halftone generator frequency and a screen angle, the maximum laser power set point, and/or other information, it can use meta-bit information. The optimal data is determined based on processing of a different type applied to data under control of a meta-bit, and is outputted to IOT170.

[0125] Moreover, they may be used by the multi-channel combiner 1630 so that other meta-bit information may be outputted to IOT170 by the multi-channel combiner 1630, while some of meta-bit information generates object optimization data. In order that these meta-bits may be

outputted to the IOT170 control subsystem of IOT170 and these meta-bits may optimize print data further, color space conversion, a tone playback curve, the maximum laser power set point and/or halftone generator frequency, and a screen angle are included.

[0126] Moreover, all the meta-bit information is transmitted to the subsystem of IOT170 with print data by the IOT controller 160. Furthermore, some modes of object optimization renderings, such as the maximum laser power set point, color conversion, and tone playback, may be applied between the processings for preparing print data using the object assignment rendering of step S30, and compression while a meta-bit controls other modes in IOT170 in the multi-channel combiner 1630.

[0127] If a current page is printed by IOT170 in object optimization form in step S330, control will progress to step S340 and it will be determined whether the page of the last of a current copy was printed there. When the last page is not printed yet, control returns to step S300. However, if the print of the page of the last of a current copy is completed, control will continue to step S350 and it will be determined whether all the pages of hope were printed there. Supposing that is not right, it will progress to step S360, and the increment only of 1 is carried out, then the number of copies [there] progresses to step S370, the pointer of a current page will be reset to the page of the beginning of a current document, and, finally control will return to step S300. However, if step S350 determines that the last page was printed, control will continue to step S380 and will return control to step S90.

[0128] Drawing 12 shows the processing for constituting the object list which has the object optimization rendering tag of step S210 of drawing 10 more to details. As shown in drawing 12, the configuration of an object list is started by reading a PDL document file in step S400. Next, in step S410, the language construct of the following (beginning) is obtained as a current language construct, and is analyzed. After a current language construct is analyzed, a standard graphics interface is called. The analysis of PDL led to a standard graphics interface and other actuation changes from one PDL to other PDL. These processings are well-known. [0129] Next, it sets to step S420, and the present language construct is analyzed in order that it may determine whether direct the present end-of-page condition. If a current language construct denotes a current end-of-page condition, control will progress to step S430 and the clipper field of a current page will be verified. Clipper verification processing is further stated to details in relation to step S1140-S1160 of drawing 19 . If a current clipper field is verified in step S430, control will progress to step S440 and control will be returned to step S220. [0130] If a current language construct does not have a finger example of a end-of-page condition current at step S420, control will progress to step S450. In step S450, a current language construct is checked in order to know whether it is a color operator. Supposing it meets, control will progress to step S460 and color operator processing will be performed. [0131] However, in step S450, if it is determined that a current language construct is not a color

S480 and masking operator processing will be performed. [0132] However, in step S470, if a current language construct is not a masking operator, control progresses to step S490, and the following language construct will be checked in order to know whether it is a condition operator. If it becomes so, control will progress to step S500 and graphical condition operator processing will be performed. All steps S460, S489, and S500 return to step S410.

operator, control progresses to step S470, and a current language construct will be checked in order to know whether it is a masking operator. If it becomes so, control will progress to step

[0133] If it is finally determined that a current language construct is not a condition operator in step S490, control progresses to step S510, and error indication will be outputted by the object optimization ESS 100 in order to direct that current language must have been analyzed appropriately. Next, control returns from step S510 to step S20 through step S520.
[0134] It should be understood that the color operator checked at step S450 contains "setcolor", "image", "colorimage", and a operator like the command of equivalence. Of course, it depends for a actual command on PDL language. Similarly, the masking operator command checked at step S470 contains "fill", "stroke", "character", and such other commands.

Moreover, it depends for a actual command on PDL language. Finally, the condition operator

command checked at step S490 contains "setclipper", "setstrokewidth", "setrenderhint", and a command like such other operators. Moreover, it should be understood that it is dependent on the PDL language with which a actual command is used.

[0135] <u>Drawing 13</u> shows the processing for generating the scan line data of step S240 of drawing 10 more to details. As shown in drawing 13, it starts by initializing an active object list at the processing step S600 for generating scan line data, and setting a scan line to 1. [0136] Next, in step S610, it merges to the active object list with which each new shelf object from a current scan line aligned. <u>Drawing 28</u> shows the general-purpose form of the scan line object list data generated during the configuration of the object list which has an object assignment tag in step S210. As shown in <u>drawing 28</u>, the pointer which points out the object started on the 3rd scan line 1513 points out the 1st object (beginning) 15131 on the 3rd scan line 1513, and, on the other hand, it points out the 2nd object 15132 on a scan line 1513. In this structure, an object list as shown in "15131" and "15132" contains the object positioned by the list according to the relative ranking of the corresponding PDL language construct which generates them.

[0137] however, the active (it sorted) object which aligned — the starting position of an object — and it aligns in right sequence from the left. Thus, the 1st object of the active object list which aligned is an active object which has a leftmost starting position. Similarly, the object of the last on each scan line is an object which has ** with a rightmost starting position. Scan line ****** each of that object is merged to an active list by processing of a given scan line so that sequencing to the right from this left may be maintained. Generally, an active object list starts in the scan line before a current scan line, and contains the object which is still active. [0138] If it merges into the active object list with which a new object aligned at step S610, control will progress to step S620. In step S620, it is generated from the active object list with which the run list to a current scan line aligned. next, determining which run of a run list has a run list to a there current scan line in a "crowning" along with each point of a scan line by control progressing to step S630, i.e., the point, — all — others — it graduates by determining the run which is not in the bottom of a run (flattened).

[0139] In step S630, smoothing of a run list advances control to step S640. In step S640, the sequencing list of the commands and colors to a current scan line is generated. A command is generated in order to ensure being set up appropriately so that that a suitable color can use with a color register, DISUIBURU [mask data / enable or] appropriately, the sampled image data being able to use if needed, and a meta-bit may optimize hardware processing of the laser modulation set point performed by compression discharge, color space conversion, tone playback curve processing, the IOT controller 160, and IOT170. The color in the form of referring to the pallet is generated in order to ensure that reading appearance of an exact color and the rendering tag information is carried out from the pallet to each instruction.

[0140] Control progresses to step S650 after step S640, and it is removed from the active object list with which the item consumed there aligned. An object is consumed when a current scan line is a scan line of the last in which an object appears. Next, in step S660, the number of scan lines is checked in order to determine whether the current number of scan lines is the scan line of the last of a page. Supposing that is not right, control will progress to step S670 and the increment of the number of scan lines will be carried out only for 1 there. Flows of control return from step S670 to step S610. However, if a current scan line is the last scan line, control will be returned to step S250 through step S690.

[0141] After scan line data is generated at step S240, control progresses to step S250. <u>Drawing 14</u> shows step S250 more to details. Processing is started at step S700 by extracting, compressing and storing command data. the feature of command data sake — Lempel — a jib — it is used in order that well-known compression technology like — Welch (LZW) may compress command data. Command data is extracted from a smoothing run with the scan line base. Command data is stored in a part for the command channel data division of the RAM portion 151 as shown in <u>drawing 31</u>.

[0142] Next, in step S710, fixed color data are extracted, compressed and stored so that it may be explained in full detail below. Next, it sets to step S720, and meta-bit data are extracted,

compressed and stored. It sets to step S730, a mask pointer is extracted and stored, and the mask data which those mask pointers point out are extracted, compressed and stored. Like [in the case of command data], in order that a Prior art like LZW may compress a fixed color and meta-bit data, it is used. Like [in the case of an above-mentioned step], fixed color-data and meta-bit data and a mask pointer are extracted from a smoothing run list, are the scan line base and are stored in the fixed color channel portion of the RAM portion 151, a meta-bit channel portion, and a mask-data channel portion, respectively. These mask data are extracted similarly and then are compressed using known 1-bit compression technology like run length encoding, CCITTGroup4, and other compatible systems. Once it is compressed, mask data are stored in the mask-data channel portion of the RAM portion 151 again.

[0143] Next, in step S740, it is stored and an extract and the sampled image data are stored in the sample data channel portions of an extract, compression, and the RAM portion 151 for the sampled image pointer. Step S710- Processing of S740 is dramatically similar. However, Joint of International Organization for Standardization (InternationalStandards Organization) Photographic Expert Although Group (JPEG) defined, different compression technology for every type [like] of data is used. Step S710- Once all parts for the data division which are different by S740, and types are extracted, compressed and (probably) stored, control will return to step S260 through step S750.

[0144] Drawing 15 shows how to process the color operator of step S460 of drawing 12, more to details. Color operator processing is started by determining whether offer the image with which the color operator was sampled at step S800. If it is not the image with which it was sampled, control will progress to step S810. In step S810, a color palette is checked, in order that the fixed color directed with a current language construct may determine whether it already has the same entry as a color palette. If a pallet entry is established first, the rendering tag field will be set to a default. An answer is affirmation, when it checks in order to know whether there is any same pallet entry as long as the rendering tag leaves a default. If it becomes so, control will progress to step S820 and the pallet entry which has the same color model as being directed with the current following language construct there and pixel data will be detected. [0145] However, for example, if the rendering tag is changed next, an answer is negation and a new pallet entry needs to be generated by step S1050 of drawing 16. Thus, control progresses that the answer of step S810 is negation to step S830, a new pallet entry uses the color model and pixel data which are directed with a current language construct by ****, and it is established in a color palette. Next, in step S840, in order that a hashing function (function) may determine a suitable pallet index, it is applied to the pixel data directed with a current language construct. As shown in drawing 30 , a pallet consists of two or more 1521 to 152 n index slots. Each hash table (table) of a pallet 1520 has many pallet entries, and each of a pallet entry may be in any of a fixed color entry and the sampled entry. A pallet is stated more to details later. Next, in step S850, a current pallet entry is inserted in a pallet by the hash table slot determined by the pallet index.

[0146] Instead of the setup of a new pallet entry, a current fixed color is independently storable until it needs for step S1050 to set a rendering tag to this current fixed color. In this case, it is formed by the rendering tag field by which a new pallet entry is already reset from the default only at this event.

[0147] However, step's S's800 decision of that the color operator offered the sample image advances control to step S860. At step S860, an image resolution divisor is calculated based on image data and the IOT resolution which can be used. As stated with reference to the bits 6 and 7 of a table 4, since the resolution which can be obtained to IOT is generated, an image resolution divisor directs what clock cycle ***** of each pixel of the sampled image is carried out.

[0148] next, the latest "the current conversion (currenttransform)" evaluated by the image resolution divisor and graphical condition operator processing in which current image data was determined at step S860, in step S870 — following — a revolution — and/or, a scaling is carried out. Next, in step S880, a new color palette entry uses the image data by which a current color model and current were sampled, and is established.

[0149] Next, in step S890, a pallet index is calculated by applying a hashing function to image data height (S size), i.e., "S-Size." Next, in step S900, a current pallet entry is inserted in a color palette by the hashing table slot determined by the pallet index.

[0150] Next, from either of steps S820, S850, and S900, control progresses to step S910 and the "currentcolor (current color)" pointer generated in graphical condition operator processing there is set to the current pallet entry determined by steps S820 and S850 or S900. Next, control progresses to step S410 through step S920.

[0151] <u>Drawing 16</u> shows how to process the masking operator of step S480 of <u>drawing 12</u>, more to details. Masking operator processing is started at step S1000 by determining whether parameter renderhint (rendering hint) is already set by graphical condition operator processing. Supposing that is not right, control will progress to step S1010 and an object optimization rendering tag will be determined automatically there. However, if parameter renderhint is set, control will progress to step S1020 and an object optimization rendering tag will be drawn from a renderhint parameter (an unit or plurality) there.

[0152] That is, it is determined by analyzing an object type first to a current language construct depending on the number of the level of distinction offered between the types with which the object type as which, as for the object optimization rendering tag, the current language construct was determined when becoming and object to which parameter "renderhint" is not set differ from each other. If only the single level of distinction is enabling, the object optimization rendering tag determined in step S1010 will distinguish an image object (for example, halftone object) from for example, a non-image object (for example, a text and a line art object). Supposing the level of an addition of distinction is enabling, an additional rendering tag will be generated so that saturation level which is different in the same object, which color-space-changes and is different and which tone-playback-curves and is different may be offered. It is generated for every object in order to direct the laser power set point used when at least one rendering tag writes in the data of the object in any case.

[0153] A set of a "renderhint" parameter overrides the value determined automatically, otherwise, the value determined at step S1010 with an explicit instruction from a document creator in step S1020. Thus, if a document creator is not so, it can override the rendering tag set at step S1010. Therefore, although a "renderhint" parameter may not be required, it can specify what an object type is. It may be the independent type of the hint which directs the object with which a document creator wants to gain an observer's eyes irrespective of which object type this object type is. Or "renderhint" has this object in a background and you may direct not to want to gain an observer's eyes. "renderhint" may direct the thing for which the edge of an object should be made into Sharp and which do not come out. "renderhint" may direct that saturation should not be boosted and the color by which this object was defined should be held. "renderhint" may direct that a different specific laser power set point from a default set point to the type of an object should be used instead.

[0154] Moreover, "renderhint" may define an object type by the remaining portion of analysis following a default mode clearly based on the subparameter of the defined object type and the undefined.

[0155] Next, from step S1010 and step S1020, control progresses to step S1030 and the rendering tag of the "currentcolor" condition set by graphical condition operator processing by **** is updated. If a "currentcolor" tag is not in agreement with the rendering tag to the pallet entry as which it was instructed by "currentcolor" instead of a default tag as shown in drawing 12, and 15 and 16, the pallet entry must be copied, the rendering tag of the new pallet entry will be updated, and a "currentcolor" pointer will be updated by the new pallet entry.

[0156] Moreover, when the new pallet entry is not generated between the processing color operator step S460, color data are not inserted in a pallet and held separately. In this case, a new pallet entry is generated at step S1030, and that color value is set to the place held separately. This new rendering tag of a pallet entry is set to the value determined in step S1010 or step S1020. This new pallet entry is inputted into a pallet at this time by performing steps S840, S850, and S910 as a portion of step S1050.

[0157] Next, in step S1040, since one or more primitive (Lord) objects, such as a box and a bit

map, are generated, scanning conversion of the current object is carried out. Scanning conversion is well-known processing. Next, it is determined at step S1050 whether all the primitive objects were processed. If one of primitive objects remains, control will progress to step S1060 from step S1050, and the following primitive object (beginning) will be obtained from a masking operator as a current primitive object by ****. Next, in step \$1070, primitive masking object processing is performed to a current primitive object. Next, control returns to step S1050. This loop continues until it determines that there is no primitive object by which step S1050 should be processed. In this case, control returns to step S410 through step S1080. [0158] The more detailed version of the graphical condition operator processing stated at step S500 of drawing 12 is shown. In drawing 17, graphical condition operator processing of step S500 is started by determining whether the "setclipper" operator was set at step S1100. [0159] Control will progress to step S1110 and that the "setclipper" operator is not set will determine whether the "setrenderhint" operator was set to, if it becomes. Supposing that is not right, it progresses to step S1120, and control will set a graphical condition to this condition operator, and will progress to step S1180. However, if a "setrenderhint" operator is set at step S1110, control will progress to step S1130 and the "renderhint" parameter in a graphical condition will be set to the rendering hint directed by the "setrenderhint" operator there. Control progresses step \$1.180 again from step \$1130.

[0160] However, in step S1100, if a "setclipper" operator is set, control will progress to step S1140, a there current clipper object will exist, and it will be determined whether the integrity attribute is "perfect." If it becomes so, control will progress to step S1150 and a current perfect clipper object will be changed into a sweep object there. Next, the sweep outline shown as a field r1 is set to a current clipping region. Simultaneously, the fill (restoration) field of a sweep shown in a field r2 is set to the sweep object under a current clipping region. However, when a current clipper object does not exist, or when the current existing clipper object does not have the integrity attribute of "complete (it is perfect)", control progresses to step S1160 directly from step S1140.

[0161] In step S1160, this object is inserted in a scan line alignment active object list as a scan line of the beginning of an object. Step S1160 forms the "clipper verification" processing S430 which was shown in <u>drawing 12</u> and mentioned above from step S1140. Next, control progresses to step S1170 and the "currentclipper" command of a graphical field is set [then,] to a new clipper field. Next, in step S1120 and step S1130, control progresses to step S1180 and control returns to step S410.

[0162] As step S620 of <u>drawing 13</u> was described, more detailed description of the processing for generating a scanning line list is shown in <u>drawing 18</u>. The processing for generating a scanning line list is started in step S1200 by setting variable "thisobject" to the object of the beginning of the active object list of a current scan line.

[0163] Next, in step S1210, variable "thisobject" is tested in order to determine whether it points out an effective object. Supposing variable "thisobject" does not point out an effective object, control will return to step S630 through step S1280. However, if "thisobject" points out an effective object, it will always become truth immediately after setting "thisobject" to the first object, and control will progress to step S1220.

[0164] In step S1220, "thisobject" is checked in order to know whether it is a sweep type object. If it becomes so, control will progress to step S1230. It merges into the run list with which one run aligned for every piece of s1 outline of "thisobject" on the present scan line in step S1230. Each of the merged run consists of a starting position in alignment with the scan line, and a termination location. Each run consists of a pointer which points out the lower layer sweep object s2 of "thisobject" again, and a layer and color data may be extracted. As mentioned above, s1 field was effectively set to the clipping region, when a sweep was generated, and another side s2 field was set to the lower layer sweep object of a current clipping region. Control progresses to step S1270, after performing step S1230.

[0165] In step S1220, when the class of "thisobject" is not a sweep, control progresses to step S1240, and "thisobject" is checked there in order to know whether it is a clipper type object. If it becomes so, control will progress to step S1250. In step S1250, from a "thisobject" inside list,

each object resists the clipper of "thisobject" and clips. Inside lists are lists of objects added to this list while being collected for this clipping object between the primitive masking object processings of step S1740-S1770 which are shown in drawing 23 and stated more to details below. That is, each inside list of objects relates to the clipping object which corresponds while the clipping object which corresponds as a current clipping region was effective. Like what was mentioned above about s1 sweep outline, the clipper of "thisobject" was set to the effective clipping region, when [this] clipper object generation was carried out. An object is clipped by removing all the portions of the object on the outside of the clipper of a clipping region.

[0166] after an object clips, each profit **** run is merged into the run list which aligned. Each run consists of a starting position in alignment with a scan line, and a termination location in step S1220. However, each run consists of a layer from the inside list of "thisobject", and a pointer to the clipped object to color data in step S1250. Like the case in step S1230, once processing is completed, control will progress to step S1270.

[0167] In step S1240, when the class of "thisobject" is not a clipper, control progresses to step S1260. In step S1260, it merges to the run list with which the run for every piece of "thisobject" of the present scan line aligned. Each run consists of a starting position in alignment with a scan line, and a termination location like [in the case of step S1230 and step S1250]. However, it consists of a pointer to "thisobject" [as opposed to / **** / in this case / again / a layer and color data in each run]. Like [in the case of step S1230 and step S1250], once processing of step S1260 is completed, control will progress to step S1270.

[0168] It is set to the object variable "thisobject" is instructed to be by the "next" field of current "thisobject" in step S1270. Therefore, following "thisobject" turns into current "thisobject". Control progresses to step S1210 from step S1270.

[0169] <u>Drawing 19</u> shows the processing for graduating the run list of step S360 of <u>drawing 13</u> more to details. As shown in <u>drawing 19</u>, the processing which graduates a run list is started at step S1300. In step S1300, the foreground and background object of a current run are initialized by the white object which has a default rendering tag. A starting position and a termination location are initialized by initiation of a current scan line. Finally, variable "currentstart" is initialized by initiation of a scan line.

[0170] Next, in step S1310, variable "currentstart" is checked in order to determine whether termination of a scan line was reached. When that is not right, control progresses to step S1320 and the next visible run is identified there.

[0171] Next, control progresses to step S1330, and it checks in order to determine whether they of the foreground and background object color, and rendering tag of the next visible run are the same as that of the foreground of the object of a current run and a background object color, and a rendering tag there. If this is truth, control will progress to step S1360 and a run will be combined there by setting the termination location of a current run to the termination location of the next visible run. However, when this is not truth, control progresses to step S1340 and the there current command and there current color to a run are generated. Next, in step S1350, the next visible run turns into a current run.

[0172] Then, both steps S1350 and S1360 progress to step S1370, and it is set in the termination location of the present run of "currentstart". Next, the control from step S1370 progresses to step S1310. In step S1310, if "currentstart" reaches to termination of a scan line, control will progress to step S1380 and will be generated there for a current run of the set of the last of a command and a color. Control returns from step S1380 to step S640 through step S1390.

[0173] <u>Drawing 20</u> shows the processing for generating the command and the present present color to a run of a scan line of steps S1340 or S1380 more to details. [of <u>drawing 19</u>] In step S1400, the foreground object of a current run is investigated, in order that the object may determine whether to be transparence or not. That is, the enquiry is whether to be the object 15570 of the bit map type with which the object has the true clear field 15574. Supposing that is not right, control will progress to step S1410. In step S1410, the foreground object of a current run is investigated in order to know whether the object is the class sweep type object 15580. Supposing that is not right, control will progress to step S1420 and will generate the Normal

command and a color. Next, control progresses to step S1460.

[0174] If it is determined that a foreground object is the sweep class type object 15590 in step S1410, control will progress to step S1430 and a sweep command and a color will be generated. Next, control progresses to step S1460 again. However, in step S1400, control progresses to step S1440 with decision **** in case of the object of the class bit map type with which the foreground object of a current run has the true clear field, a background chain is processed, and a mask-bit map is fixed. Next, control progresses to step S1450 and generates a command and a color using a mask. Next, control progresses to step S1460 again.

[0175] This procedure is not common in the point that therefore it may be called to two steps. thus, the step S1460 — which of steps S1340 and S1380 — this procedure — call appearance — or [bottom] — determining — the following step S1350 with appropriate control, i.e., a step, and S1370 — it returns. That is, if generation of a command and a color is called at step S1340 to a current run procedure, control will progress to step S1350. Similarly, if generation of a command and a color is called at step S1380 to a current run procedure, control will progress to step S1390 and control will be returned to step S640.

[0176] As mentioned above, step S1400 operates so that the object of the present run may determine a foreground color, while the object directed by that background field determines the color which is "0" bits of the mask of this run, when the foreground object of the present run is transparence (namely, bit map class object). However, you may be the transparence bit map which is the same or has a different foreground color in itself [background object]. Two adjoining clear layers may be combined by applying a logic OR function to those bit maps like [when a foreground color is the same] the case where it has a black alphabetic character bit map. Since the original writing of the mask channel map of this field was overwritten by the lower bit, OR of the bit map of a lower bit map object is carried out to that map at this step. Carrying out OR of the transparence background to the object on it, and joining together can continue until it reaches a transparence background layer using the color of different "1" bit from the upper object. At this point, the conflict in the desirable activity of a mask channel was seen. It is solved by changing into a run the group of "1" bit which adjoins spatially [the transparence background bit map which carries out a conflict], and applying "smoothing" processing recursively. Thus, the transparence background object which carries out a conflict is changed into the set of the object which is not transparent. This processing follows a background chain until an opaque object or a layer "0" white paper is discovered.

[0177] <u>Drawing 21</u> shows more detailed description of the fixed color extract of step S710 of <u>drawing 14</u>, compression, and storing processing. An extract, compression, and storing fixed color processing are started at step S1500. In step S1500, following referring to the color (criteria) (beginning) is obtained as current refer to the color. Present referring to the color is a pointer which points out one of the pallet entries of the pallet data structure shown in <u>drawing</u> 30.

[0178] Next, in step S1510, color data are obtained from a current pallet entry. The color class field 15233 which directs whether it is the image pallet entry which the rendering tag field 15232 which offers the following link 15231 to which each fixed color type palette entry 15230 points out the next pallet entry of this hash table slot, and the data about what the rendering of this pallet entry should be carried out, and this are fixed color palette entries as shown in drawing 30 , or was sampled, or it is the pallet entry of other types is included. The color model field 15234 directs the desirable color space conversion for changing this color into CMYK with a rendering tag field while directing which type of color model (for example, RGB, CMYK, CIELab, or in addition to this) pixel data uses. Finally, the pixel value field 15235 stores actual color data. [0179] Next, in step S1520, reading appearance of the pixel data of a current pallet entry is carried out from the pixel value data field 15235. Next, in step S1530, the pixel data by which reading appearance was carried out exactly is stored in the channel data structure of RAM151 in the location which can be used for the degree of a fixed color channel, as shown in drawing 31. [0180] It is foreknown that the pixel data which consists of mixture of a color model is stored in a channel data structure in this way. It is changed into CMYK (or other IOT assignment) data under control of a meta-bit in IOT170 or the multi-channel combiner 1630 as mentioned above.

Moreover, the color conversion for which the color model and the rendering tag field opted can be applied to pixel data, and can change it into CMYK as a part of step S1520.

[0181] Next, in step S1540, a pallet is checked in order to determine whether current referring to the color is last referring to the color. Supposing it is not so, control will be again chosen as step S1500 as current in return and its following refer to the color refer to the color. However, when current referring to the color is last referring to the color, control progresses to step S1550.

[0182] In step S1550, from memory, reading appearance of the color data in fixed color channel data channel structure is carried out, they are compressed, and are re-stored in compression form. The data transfer through a bus 114 is minimized by compressing the fixed color data stored in the fixed color channel field like [in the case of other channel data].

[0183] If fixed color data are compressed and it is stored in step S1550, control will return to step S720 through step S1560.

[0184] <u>Drawing 22</u> shows more detailed description of the meta-bit extract of step S720 of <u>drawing 14</u>, compression, and storing processing. As shown in <u>drawing 22</u>, the processing which extracts, compresses and stores a meta-bit is started at step S1600.

[0185] In step S1600, following referring to the color (it being a pointer to a pallet entry) (beginning) is obtained as present refer to the color similarly in step S1500 of drawing 21. Similarly, in step S1610, a rendering tag is obtained from the rendering tag field 15232 of the fixed color palette entry 15230, and the sampled rendering tag field 15242 of the image pallet entry 15240 similarly in step S1510. Since both both the fixed color palette entries 15230 and sampled image pallet entries 15240 contain a rendering tag, this processing is not limited to a fixed color palette entry as in the flow chart shown in drawing 21.

[0186] If a rendering tag is obtained at step S1610, control will progress to step S1620. In step S1620, the lookup of the rendering tag is carried out in the translation table which changes assignment between a printer independent rendering tag and an IOT assignment meta-bit. Thus, lookup processing of step S1620 returns the IOT assignment meta-bit value which offers suitable hardware **/suitable for IOT170 of assignment, or software processing control based on the rendering tag of a current pallet entry.

[0187] When a meta-bit value is acquired at step S1620, control progresses to step S1630 and it is stored in the location which can be used for the degree of the meta-bit channel of a channel data structure by which the meta-bit value over the there present pallet entry is shown to drawing 31.

[0188] Next, in step S1640, current referring to the color is checked in order to know whether it is last referring to the color. If that is not right, control will be again chosen [to step S1600] as current in following refer to the color refer to the color return and there. However, when current referring to the color is last referring to the color, control progresses to step S1650.

[0189] In step S1650, the meta-bit data stored in the meta-bit channel are compressed, and it is stored in the meta-bit channel of a channel data structure. Next, control returns to step S730 through step S1660.

[0190] <u>Drawing 23</u> shows more detailed description of primitive masking object processing of step S1070 of <u>drawing 16</u>. As shown in <u>drawing 23</u>, primitive masking object processing is started at step S1700. In step S1700, a current primitive masking object is checked in order to determine whether it is a bit map primitive. As mentioned above, primitive objects are a box, a bit map, etc. If it becomes so, control will progress to step S1710, it will act to a mask-bit map as the Brit of this bit map primitive there (Blitted), and this bit map primitive will overwrite the data beforehand stored in the location which acts as a Brit. "A BURITTI ring (Blitting)" is a Prior art which is called "bit level block transfer" or "BITBLT" processing, and enables modification of memory block on a cutting tool or not the word boundary but a bit boundary. Next, control progresses to step S1720 from step S1710. When a current primitive masking object is not a bit map primitive, control progresses to step S1720 from step S1720 from step S1700.

[0191] Next, in step S1720, a current primitive masking object is checked in order to determine whether a clipping object more restrictive than a page boundary box is effective. When such a clipping region is not active, control progresses to step S1730 and this object is added to the

scan line object list corresponding to the first scan line to this object there. That is, this object is added only to the scan line object list of a scan line with which it appears first. Next, control progresses to step S1780 from step S1730.

[0192] However, when clipping regions other than a page boundary box are effective, control progresses to step S1740 from step S1720. In step S1740, a current primitive masking object is checked in order to determine whether be the portion of an imperfect sweep, although it is existing. If it becomes so, control will progress to step S1750 from step S1740. In step S1750, a current primitive masking object is added to the sweep subitem of a current clipper object. Although it is existing, one imperfect type of a sweep is a simple primitive object like a box. When a current primitive masking object adjoins the existing primitive object and is discovered, a new sweep object is generated and a primitive object current by existing is linked to the s2 field of a sweep. This new imperfect sweep object becomes the subitem of a clipper. Next, control progresses to step S1760 and the integrity attribute of a current clipper object is updated there. The integrity attribute of a current clipper object directs whether sufficient primitive masking object was added to the sweep subitem corresponding to a current clipper object, and was thoroughly filled up with the current clipper object (fill). From step S1760, control progresses to step S1780 again.

[0193] A current primitive masking object is existing, or if it is not the portion of an imperfect sweep, it will progress to step S1770 from step S1740, and a current primitive masking object will be added to the item list of current clipper objects there. Control progresses to step S1780 from step S1770. In step S1780, control is returned to step S1050.

[0194] As for drawing 24, more detailed explanation of step S1320 of drawing 19 of the next visible run discernment processing is shown. As shown in drawing 24, the next visible run discernment processing is started at step S1800. In step S1800, variable "thisrun" is initialized to the next run which remains in the run list which aligned. Variable "currentend" is set in the end of the next run.

[0195] Control progresses to step S1810 from step S1800. In step S1810, the run list which aligned is checked in order that it may know whether it is empty, and variable "thisrun" is checked in order to know whether it will begin after variable "currentend". If these both are falses, the run which control progresses to step S1820 and is referred to by "thisrun" there will be checked in order that the object referred to by it may know whether it has a layer on the layer of the run segment directed by variable "highestrun". That is, "highestrun" points out a run segment, i.e., the portion of a run, and it has a list of a starting position, a termination location, a foreground object, and background objects chain-ized potentially. When the layer of the object referred to by "thisrun" is not on the foreground layer of the run segment referred to by "highestrun" next, the object referred to by "thisrun" is directly under the foreground of the run segment referred to by "highestrun". In this case, control progresses to step S1830 and the object relevant to "thisrun" and it is processed as a new run [directly under] there. Control progresses to step S1860 from step S1830.

[0196] However, if the layer of the object referred to by "thisrun" is on the foreground layer of "highestrun", control will progress to step S1840. In step S1840, the starting position to "highestrun" is checked, in order that it may know whether it will start behind the starting position directed by "currentstart".

[0197] When this is not truth, control progresses to step S1850, run "thisrun" is processed there, and it becomes the new highest run. Control progresses to step S1860 from step S1850. In step S1860, it is obtained from the run list with which new "thisrun" aligned. Next, control returns from step S1860 to step S1810. However, in step S1840, if "thisrun" begins after "currentstart", control will progress to step S1870 from step S1840. In step S1870, it is set so that the termination location directed by variable "currentend" may become equal to the starting position of "thisrun". Next, control progresses to step S1880 from step S1870.

[0198] Similarly, in step S1810, if it is truth any of a test they are, control will progress to step S1880. The identified run is processed in step S1880. Next, control returns from step S1880 to step S1330 through step S1890.

[0199] There is a list of active runs on a current scan line at the beginning of smooth run list

(Flatten Run List) processing. This list aligns from the left to the right based on those extreme left points. Smooth run list processing generates from the left the stream of the command which states each portion or segment of each visible run on a scan line to accuracy in right order. The very important portion of this processing is starting at the left end of a paper, and, identifying the next longest portion of a visible run on the whole. This is attained by the visible segment discernment (Identify Next VisiBle Segment) processing next to step \$1320\$. The fundamental approach is simple. Since a run aligns with those starting positions, they can be added to an "active run list" and the list of runs is considered to be active with this point of meeting a scan line now. Since a run aligns with those starting positions along with a scan line, they can be added to an active run list, when it arrives at those starting positions, and when the location in alignment with a scan line moves forward across those termination locations, they may be canceled. Next, the run which has the highest target value is identified as a "crowning (on-top). However, two key factors, an engine-performance factor, and a transparence bit map object complicate processing.

[0200] Some graphical structures are conspicuous in PDL which makes processing of this simple type difficult. An example is known as a radial sweep. A radial sweep consists of an object with the big lowest layer, and a gradual more small object on a lower layer more, and the object of all tops enters completely substantially inside [all] the object of such the bottom, a page top. == . each -- such a sweep can have hundreds of layers. One problem has very many objects seen during an active run list near the object of a stack a crowning or near it. The gestalt of implementation of instantiation expressed here is mitigated to abbreviation completeness by introducing directly under chain-ized processing of step S1830 of drawing 24. Directly under chain-ization removes the present highest layer from an active run list by linking to the run which covers it, as long as the run of a lower layer re-appears after the present higher run is completed when it is covered by the higher layer. When a low run is completed by higher run before, a lower run may be thoroughly canceled in that it is covered. Thus, since the object covered temporarily is chain-ized instead of being allotted to an active run list, an active run list is maintained very short. Thus, all runs of a radial sweep are in the long chain directly under a current top run. After the upper run is completed more, the run of the beginning of the chain [directly under] of the run is added to an active run list. If a new run encounters the run list which is not in a crowning and which aligned at the point, it will be added to the chain directly under a suitable layer. That is, it is added under the run which is the upper part of the run which has a layer below self, and has a higher layer. Furthermore, a run is canceled as soon as ending before being directly under [where it was removed from the chain / directly under /, and they were newly inserted] a run and making insertion is known. It means that it does not become visible [those runs] already [this] at the existing point to the right.

[0201] The 2nd complexity is caused by the transparent bit map object. "0" bits are transparence (clear), although a bit map object has the special feature of transparence and "1" bit is colored there. That is, the color of the object [directly under] of a bit map object is transparent, and visible. These both complicate chain—ization [directly under] and do the conflict of the activity of a mask channel. The latter difficulty is processed with the technology later mentioned as a portion of the discernment run processing steps S1350 and S1380 of drawing 19. If a directly under chain is always emptied, it returns to an active run list and all the transparent runs are removed from an active run list when the difficulty of chain—izing has a transparent top run, in the gestalt of implementation of instantiation, it will be processed by reconstructing a chain [directly under] again.

[0202] <u>Drawing 29</u> shows the expression with which the general-purpose object data structure 1550 stored in memory 150 was used widely. The general-purpose object structure 1550 consists of these numbers and types that change in a link field 15510, the layer field 15520, the pallet entry pointer field 15530, the object class assignment procedure field 15540 (the above-mentioned field is a fixed field), the following object data field 15550, and a following object class. Specifically, the next link field 15510 is used in order to form the list of objects by pointing out the link field 15510 of other one object as follows. Of this mechanism, the scan line object list 1510 shown in <u>drawing 28</u> is formed.

[0203] The layer field 15520 is used in order to encode the relative height of an object along with the Z-axis prolonged vertically from a page. That is, the PDL file which describes a page image is constituted so that it may be covered by those objects defined after the graphical object of the page image previously defined as a PDL file filing. This object defined previously can be stated to the stack of the object which forms a page image that it is more low along with the Z-axis. It can be said that similarly the object which appears in a PDL file later is more high along with the Z-axis. The layer field 15520 encodes this relative height of the object of a stack. Each new shelf object can give the level value which becomes high continuously during primitive masking object step S1070 processing of drawing 16.

[0204] The pallet entry pointer field 15530 is a pointer to the entry in the pallet data structure 1520 of memory 150. The pallet entry referred to may be a pallet entry generated as a result of the color operator processing step S460 which is restricted neither to fixed color data nor the sampled image data, but is shown in <u>drawing 15</u>. The object class assignment procedure field 15540 is a pointer to the collection object of a procedure which changes from one object class to other object classes in detailed actuation of a procedure. Thus, the object class assignment procedure field 15540 of all the objects that have the same type or the same class shows the same procedure. The procedure of an assignment object class can access accuracy to the data of the object class assignment.

[0205] The object assignment class data field to the box list class data field 15560 shown also in drawing 29 consists of the linked box pointer field 15561 and the present box pointer field 15562. Both the linked box pointer fields 15561 point out a series of boxes which form an object. Each box of the box of this ****** consists of the link to the next box of this box of a series of, the lower left of this box, and the location of an upper right corner. Some well-known technology allots useful constraint conventionally to the box which may be expressed by such a series of boxes. Some constraint is useful although the engine performance of the clipping procedure which acts on the clipping region described by such box that stands in a row is increased. Thus, the current box pointer field 15562 of the box list class 15562 is offered as a thing convenient for clipping and other procedures.

[0206] In the bit map assignment class data field 15570, this bit map has boundary box data of that self including the bit map object pointer field 15571. The data bit which has the value of 1 in a bit map directs to say that the object in the point expressed with the bit should be printed in the color referred to by the pallet entry pointer 15530. The data bit which has the value of 0 takes one side of two semantics which carries out alternation depending on the value of the clear field 15574. In the case of 0 to which the clear field 15574 expresses a false, the data bit of 0 of a map expresses white. the clear field 15574 expresses truth — un—— when it is 0, the data bit of 0 of a map has a transparent bit map at those points, and means that a color is determined by the object under a bit map object.

[0207] The outline object pointer field 15572 expresses the outline or the boundary of the bit map object 15570. Generally the outline object referred to is a box list class object. Thus, a complicated configuration can be expressed and bit map 15770 the very thing is able to be a rectangle. When a bit map is transparent, the background object pointer field 15573 is used between data smoothing, so that it may be directed by the clear field 15574.

[0208] The clip assignment class object data field 15580 includes the clipper object pointer 15581, the object inside clipper field pointer 15582, and the integrity attribute 15583. The clipper object pointer 15581 points out a box list class object, in order to specify the configuration of a clipper field so that it may be set by the "setclip" operator step S1170 of drawing 17. When the clipper field expressed by this clip class object is the present clipping region, the object inside pointer 15582 is processed at the processing primitive masking object step S1770, as shown in drawing 23. The integrity attribute field 15583 is used in order to encode by what kind of method perfect sweeps should be collected thoroughly how selectively, while the current clip class object showing a clipping region is filled up with the boundary box of a clipping region (fill). [0209] The sweep assignment object class data field 15590 consists of s1 object pointer field 15591, s2 object pointer field 15592, the sweep change rate field 15591 may point out the outline

object of a sweep, it is mainly used, and a box list class object expresses an effective clipping region, when the objects which consist of a sweep are collected. s2 object pointer field 15592 points out the 2nd object of a class sweep, and the s1 and s2 object points out two edges of the linked list of the simple object showing the colored slice from which a sweep changes. The change rate field 15593 of a sweep is calculated, when the clip class object used in order to collect objects on the inside of a clipping region is changed into a sweep class object as are shown in drawing 17, and shown in the graphical condition operator processing step S1150. It is used in order to determine whether be the color from which a sweep changes by sufficient frequency to guarantee the activity in the "slow sampling channel" mode above-mentioned actuation.

[0210] The coloring (color) run pro juicer method 15594 is the procedure of the type proper of the collected sweep. The sweep which changes vertically, the sweep which changes horizontally, and the sweep which has other various features are different color run pro juicer method procedures. This procedure is called between the generation sweep command shown in <u>drawing 20</u>, and the color step S1430, and generates a command and a color for each [which this field 15594 can point out] coloring slice of every.

[0211] <u>Drawing 25</u> shows the Normal command of step S1420 of <u>drawing 20</u>, and more detailed explanation of color generation processing. The Normal command and color generation processing are started at step S1900, and the color class of an object is checked there in order to determine whether have the image with which the object was sampled as the color. If it is no, control will progress to step S1910 and it will secure that the suitable color data and the metabit value over this run are loaded to one of the color registers at this step. It is determined whether it was compared with refer to [by which referring to the pallet to the foreground of this run is held at each of a shadow register to a color / meta-bit register 0-2] the pallet, and the color referred to by the object was loaded to one of the color registers before. When this is not so, color data are loaded by the command which one of a color / the meta-bit registers 0-2 is chosen, and is generated at the following steps. This selection can use all conventional processings like the "minimum activity frequency (least recently used)" processing or other same or equivalent processings. The reference to the pallet corresponding to this run is outputted to the last in the location which can be used for the degree of a fixed color channel data structure.

[0212] Next, control progresses to step S1920 and the Normal command which has a suitable bit value over the specific color register chosen by the color register—select value A, a load color, and this color register—select value A is taken out there based on the value determined at step S1910. Furthermore, if needed, many "repeat" commands are generated in order to extend a run exceeding the 64-pixel length limit in the Normal command. From step S1920, control progresses to step S1960 and control is returned to step S1460 there.

[0213] When it is the image with which the color of an object was sampled in step S1900, control progresses to step S1930, and thereby, the meta-bit value corresponding to a sample image ensures ** loaded to the meta-bit register 3, when an image pixel is displayed. A shadow register is held at the RAM portions 151 of the whole command and the memory 150 between color palette reference generating processings, and can determine the current content of the color register by it. In this case, the value of the color register 3 is not important. Only the value of the meta-bit register 3 is used and color pixel data is supplied by the sample channel. When the pre value of a meta-bit register needs to be loaded based on the content of the shadow register, the pallet entry which referring to the color palette is inserted in the degree of a fixed color channel in an available location, and has an exact rendering tag and the color value which is not not much important is referred to.

[0214] After the value of the meta-bit register 3 is verified at step S1930, control progresses to step S1940, a command displays sample channel data there, a suitable sample divisor is set up, and the meta-bit register determined at step S1930 is loaded to the location which can be used for the degree of a channel memory portion. As in step S1920, if needed, a "repeat" command is generated so that run length may be extended exceeding a 64-pixel limit of the Normal command.

[0215] Next, in step S1940, control progresses to step S1950 and the address and length of sample image data which are supplied to the command generated exactly there are loaded to the next available location of a sample pointer channel data structure. In order that the extract of step S740 of drawing 14, storing sample image pointer processing and an extract, compression, and storing sampling image data processing may discover and extract the required portion of a sample image by the DMA controller in addition to using the address and length, the address and length are used.

[0216] Next, control returns from step S1950 to step S1460 through step S1960.

[0217] Drawing 26 shows the sweep command of step S1430 of drawing 20 , and more detailed description of color generation processing. A sweep command and color instruction generation processing start at step S2000, and the change rate of a sweep is checked there in order to know whether it is 2 pixels or less per color step. In order to generate a actual command and a actual color, the sweep color RAMPURO juicer (generation) method found by the sweep tbe data of an object data structure is called. This method changes with types of a sweep, extracts the background slice of a sweep, and offers initiation/termination location for every subrun in a pallet entry and a sweep object. For example, the sweep which changes from the scan line whose color is one only to the following scan line has the color run pro juicer method that find one suitable slice to a **** scan line, and only one ** notifies it to a command generating processor. Next, a command generating processor generates "a command and refer to the color to the whole run length." By contrast, the sweep which carries out a step from a color to a color along with a scan line must have "one command and one refer to the color" for every slice of an object along with a scan line. The change rate of a sweep will be calculated between clipper verification processings, once the sweep is changed from one clipper object. This field directs the number of averages of the pixel used for every color step in a sweep. When a change rate is 2 pixels or less per color step, control progresses to step S2020 and one single command which chooses a color / meta-bit register 3 using a color register-select B value is generated. As mentioned above, when using the color / meta-bit register 3 which has a color register-select B value, one color is read from a fixed color channel for every clock cycle. By using this slow sample channel, only a single command is required with refer to [of one **] the color palette for every color slice. A command bit and referring to the color palette are outputted to a location available to the degree of command channel memory and fixed color channel memory. [which set up an IOT controller]

[0218] Next, control progresses to step S1460 through step S2030 from step S2020.

[0219] However, if the change rate of a sweep exceeds 2 pixels, control will progress to step S2010. In step S2010, a command and referring to the color palette are generated, and it must be loaded to command channel memory and fixed color channel memory. Control progresses to step S1460 through step S2030 like [in the case of step S2020] from step S2010. [0220] Drawing 27 shows more detailed description of the command which uses mask processing of step S1450, and color generation. In order to establish the conditions which enable a combiner to run this processing to Normal (activation), it is determined whether there is any special case where the command of length 1 must be published. Such conditions include the need for loading both a meta-bit value and a fixed color, when carrying out the switch between the foreground of an image, and a fixed color foreground using the need for loading the color of both transparence sweeps, or a mask. [in some of these cases], it must be investigated in order to determine the sequence that the bit color register of the beginning (the 1st) of the mask data itself is loaded, and the color chosen by it by the pixel of the beginning of mask data chooses the color register loaded by the command which takes out the pixel. The 2nd command is taken out, and the first command has a length of 1 pixel so that other required color / meta-bit registers can be loaded to the 2nd pixel clock. In some cases, mask data need for it to be reversed and to be processed. It is generated in order to choose a fixed color on an image using a mask. Since a sample channel is chosen by the color register-select A value, the mask selection between the SrcB fields in SrcB and a command must be specified in order to allot the fixed color which must be chosen by the color register-select B value of this example in this case to a foreground.

[0221] The processing is started in step S2100, and a foreground and a background color are

checked there in order to know whether it is the image color by which those any were sampled. In affirmation, control progresses to step S2110 and an image meta-bit and a fixed color are verified there for the mask. That is, the load sequence of a color register and a meta-bit is determined in order that the processing may ensure operating to accuracy. This decision is made by asking the initial bit of mask data by determining whether it determines whether there is any fixed color needed for any of a color register they are, or there is nothing, and the meta-bit value of the meta-bit register 3 needs to be loaded clearly. Next, since a command is generated at the continuing step, the number of the 1-pixel commands determined are needed here since hardware is initialized suitable for a suitable condition is used.

[0222] Next, control progresses to step S2120 from step S2110, and the data determined at step S2110 is generated actually.

[0223] Next, control returns from step S2120 to step S1460 through step S2190.

[0224] However, if it is not the image color by which the foreground and the background were sampled in step S2100, control progresses to step S2130, and a shadow register will be checked there in order to determine whether both a foreground and a background color need to be loaded. If it becomes so, it will be determined which should be first loaded among two colors in which the need of progressing to step S2140 and being loaded from step S2130 has control. Moreover, this is made by investigating the bit of the beginning of mask data-as mentioned above. When the color which needs to be loaded first is determined at step S2140, control progresses to step S2150 and a 1-pixel length command is generated there, and since the first color is loaded, it is loaded to the location which can be used for the beginning of command channel memory. Of course, the first color is loaded to the location which can be used for the degree of a fixed color channel.

[0225] Next, control progresses to step S2170 and it is loaded by generating the command to the remainder of the run length who has the mask which the color determined are loaded to the 2nd there chooses appropriately between the 2 color. Thus, the 2nd command is loaded to the location which can be used for the degree of command channel memory, and 2nd referring to the pallet is loaded to the location which can be used for the degree of a fixed color channel. [0226] However, when both a foreground and a background color do not need to be loaded at step S2130, control progresses to step S2160, and a shadow register is checked there in order to determine whether either a foreground or a background color needs to be loaded. If it becomes so, control will progress to step S2170. If that is not right, control progresses to step S2180, a command is generated there, and it is loaded to the location which can be used for the degree of command channel memory. However, since both colors are already loaded to the register of an IOT controller, reference of an addition on a pallet is generated and it does not need to be loaded to fixed color channel memory. Next, control progresses to step S1460 through step S2190 from step S2180.

[0227] <u>Drawing 31</u> shows symbolic drawing of the RAM portion 151 of memory 150. The RAM portion 151 contains a color palette 1530, the mask-bit map 1560, a pallet 1520, the scan line pointer stack 1510, the command channel memory 153, the fixed color channel memory 154, the sample color channel 155, the mask channel 156, and the meta-bit channel 157.

[0228] <u>Drawing 32</u> shows symbolic drawing of the whole object optimization system which has the IOT controller 160 integrated by one system, the decomposition system 130, and a command instruction and data generation system, and has the data flow and procedure which were able to be set in order from initiation to termination. An available object optimization resource is also shown in the IOT controller 160, IOT170, and/or the decomposition system 130.

[0229] Although it was explained with the gestalt of the specific instantiation-operation in which the utility of this invention includes the system and method of this invention as outlined upwards, a clear thing has many substitution, modification, and a variation clear to this contractor.

Therefore, as mentioned above, the structure used with the system and method of this invention is instantiation, and does not mean limiting this invention. Various modification does by the pneuma of this invention, and within the limits.

[0230] For example, an image may be processed by segmenting the image to a bigger segment, i.e., a field, than the size of a pixel. It can be based on how many there is how many the set point

to the laser power used in order to expose all the specific fields of an image has a halftone object or its portion in a given field configuration, i.e., the field, a text object and a line art object, or such an object. Therefore, a different laser power set point may be used in order to expose a field based on the ratio of object of different type, i.e., halftone object, text, and/or line art **. For example, a low set point can be used with the field only containing a halftone object, a middle set point can be used with the field containing a halftone object and a text, and/or a line art object, and a high laser power set point can be used with the field only containing a text and/or a line art.

[0231] that these fields are well-known distinguishable from each other, or the type of each field which uses a segment bit based on the segment algorithm developed in the future and the space coordinates of each field — or other **** — or it may be identified by the method developed in the future. For example, a print system user can input data at a terminal through the interface for drawing the field which should be printed using various modes of operation based on the laser power set point used when forming these fields.

[0232] Although the structure and the device which perform a laser modulation based on the difference between a halftone field, a text, and/or a line art are not necessarily limited, they are contained in all the digital copiers that modulate the output reinforcement of the power of for example, a printer, a facsimile machine and a leather raster output scanner, an LED image barries scanner, or a luminescence device and that use well–known or the device developed in the future, for example.

[0233] This invention can be carried out with super-high-degree-of-accuracy printing which uses the method of carrying out the rendering of the different halftone image from a traditional method. Super-high-degree-of-accuracy printing is performed by carrying out the rendering of the halftone dot using a different configuration. United States Patent 5485289th given to the curry (Curry) is indicating in the details of super-high-degree-of-accuracy printing. The traditional half toning method which uses a "threshold array" may also be used.
[0234] Although the utility of this invention was finally mentioned above using the various instantiation structures which generate a print image using laser, the system and method by this invention may be used with an ink jet printer like it. Therefore, a different set point as compared with the amount of ink used when not using a laser modulation, generating a halftone field and the amount control of ink generates a text and/or a line art, in order to change the size of exposure SUPPOTO is used inevitably.

[Translation done.]

* NOTICES *

Japan Patent Office is not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.**** shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

DESCRIPTION OF DRAWINGS

[Brief Description of the Drawings]

[Drawing 1] The block diagram of an object optimization electronic subsystem is shown.

[Drawing 2] The block diagram of the gestalt of operation of the 1st of an IOT controller is shown.

[Drawing 3] The gestalt of operation of the 1st of multi-channel KOMBANA is shown.

[Drawing 4] The gestalt of operation of the 1st of FIFO control, and a command / mask channel processor is shown.

[Drawing 5] The gestalt of the 1st desirable operation of the bus interface of an IOT controller is shown.

[Drawing 6] The gestalt of operation of the 2nd of an IOT controller is shown.

[Drawing 7] The gestalt of operation of the 3rd of an IOT controller is shown.

[Drawing 8] The gestalt of operation of the 4th of an IOT controller is shown.

[Drawing 9] Flow drawing of the whole object optimization processing method is shown.

[Drawing 10] Flow drawing for preparing print data using an object optimization rendering and compression is shown.

[Drawing 11] Flow drawing for joining together and printing using object optimization compression discharge and a rendering is shown.

[Drawing 12] Flow drawing for constituting the object list which has an object optimization rendering tag is shown.

[Drawing 13] Flow drawing for generating scan line data is shown.

[Drawing 14] Loading and flow drawing for compressing are shown for real-time data.

[Drawing 15] Flow drawing for processing a color operator is shown.

[Drawing 16] Flow drawing for processing a masking operator is shown.

[Drawing 17] Flow drawing for processing a graphical condition operator is shown.

[Drawing 18] Flow drawing for generating a scan line run list is shown.

[Drawing 19] Flow drawing for carrying out flattening of the run list is shown.

[<u>Drawing 20]</u> Flow drawing for generating a command and a color for a current run is shown.

[Drawing 21] Flow drawing for extracting, compressing and storing fixed color data is shown.

[Drawing 22] Flow drawing for extracting, compressing and storing metadata is shown.

[Drawing 23] Flow drawing for processing a basic masking object is shown.

[Drawing 24] Flow drawing for identifying the next visible run is shown.

[Drawing 25] Flow drawing for generating a usual command and a usual color is shown.

[Drawing 26] Flow drawing for generating a sweep command and a color is shown.

[Drawing 27] Flow drawing for generating a command and a color using mask data is shown.

[Drawing 28] Drawing of the data structure stored in memory 150 is shown.

[Drawing 29] The general-purpose structure for every object on a scan line is shown.

[Drawing 30] The general-purpose structure over a color palette is shown.

[Drawing 31] A general-purpose channel data structure is shown.

[Drawing 32] System flow drawing and resource drawing are shown.

[Drawing 33] System flow drawing and resource drawing are shown.

[Drawing 34] The block diagram of the gestalt of the 1st desirable operation of the image

processing system in IOT is shown.

[Drawing 35] The block diagram of the gestalt of operation of the 1st of object optimization print measurement and an accommodation system is shown.

[Translation done.]

耧 ধ 盐 华 噩 4 2 (19) 日本国特許庁 (JP)

€

特開2000-153640 (P2000-153640A) (11)特許出願公開番号

(43)公寓日 平成12年6月6日(2000.6.6)

(水).十·ca-1 103Z 3/80/22/23/23 B41J H04N 103 2/52 H04N B41J (51) Int C.7

(全 67 耳) **梅空磁水 未離水 耐水項の数3 OL**

(21) 出颐春号	特閣 平11—327652	(71) 出版人 590000798	590000798
			ゼロックス コーボアイション
(22) 出版日	平成11年11月18日(1999.11.18)		XEROX CORPORATION
			アメリカ合衆国 06904-1600 コネティ
(31)優先權主張番号	195165		カット紙・スタンフォード・ロング リッ
(32) 優先日	平成10年11月18日(1998.11.18)		チ ロード・800
(33)優先権主張国	米园 (NS)	(72)免明者	(72)発明者 ダグラス エヌ. カリー
			アメリカ合衆国 94025 カリフォルニア
			主 メンロ パーケ レランド アベニュ
			- 221
		(74)代理人 100079049	100079049
			弁理士 中島 斉 (外1名)

(54) 【発明の名称】 プリント方法及びプリンタコントローラ

ザパワーが最適に制御又は選択されるようにプリントデ **ータ及びプリンタ制御コマンドを使用するプリンタコン** タイプのオブジェクトを形成するために使用されるレー 【課題】 PDL等を使用して定義されたページ画像に各 トローラ装置及び方法を提供すること

ップと、第2のステップポイントで前配レーザパワー駆 プリントするステップと、を備え、前配第1のステップ 1のステップポイントでレーザパワー駆動信号を使用し て第1のタイプのバイト画像データをプリントするステ 動信号を使用して第2のタイプのバイトの画像データを 【解決手段】 プリント方法は、異なるタイプのデータ を含む画像データのパイト間を区別するステップと、第 ポイントが前記第2のステップポイントと異なってい

【請求項1】 異なるタイプのデータを含む画像データ のバイト間を区別するステップと、 第1のステップポイントでレーザパワー駆動信号を使用 して戦 1 のタイプのバイト 画像データをプリントするス 第2のステップポイントで前配ワーザパワー駆動信号を 世用して第2のタイプのバイトの画像データをプリント するステップと、を備え、

前配第1のステップポイントが前配第2のステップポイ ントと異なっている、プリント方法。

【静水項2】 バイトの画像データに対応するオブジェ ントするために使用される駆動信号セットポイントを調 クトのタイプに基づいてそのバイトの画像データをプリ

プリントデータ及びメタビットデータを受信する画像出 **送信されるメタビットデータにより選択的に制御される** オブジェクト最適化画像形成変調サブシステムを含む画 力端末を備え、前配画像出力端末が前配画像出力端末へ 節するプリンタコントローラであって、 象処理システムを有し、

ន

前記メタビットは、前記パイトの画像が対応するオブジ で選択するように前記オブジェクト最適化画像形成変調 サブシステムを制御し、前記駆動信号セットポイントが **神町バイトの画像データに対応する前町オブジェクトの** ェクトのタイプにより異なる駆動信号セットポイント間 **竹配形成に影響を与える、プリンタコントローラ。**

【神水項3】 画像形成デバイスへ組み込まれ、前配画 ディジタル複写機、及びラスター出力スキャナから成る グループから選択される、請求項2に記載のプリンタコ 懐形成デバイスだ、ファクシミリトシーン、 プリンタ、

【発明の詳細な説明】 ソトロープ。

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、プリント装置にお 現在露光されている画像オブジェクトのタイプに基づい いて、最大又は飽和レーザ又はLDパワーを調節するた めの方法及び装置に関する。より詳細には、本発明は、 て、露光レベルを制御するための方法に関する。 [0002]

たコンピュータを使用して、自分自身でページ画像を生 腹写機及びプリンタの発展に伴って、ページ画像を合成 しプリントするためにグラフィクアーチストに以前より 依存していたページ画像のクリエータ (作成者) は、代 わりに、ディジタルカラー複写機/プリンタに接続され 【従来の技術】ディジタルカラーワークステーション、 成し、合成し、プリントする事ができる。

従来技術のディジタルシステムは、ページ画像を単一で め、及びプリントエンジンを制御するためのこのような 【0003】しかしながら、ページ画像を生成するた め、ページ画像をプリントエンジン命令に分解するた

る。この増強レーザパワーは、画像範囲の全てに提供さ

တ္ထ

特開2000-153640

3

- 体の画像として処理していた。このように、テキスト

は、プリンタノイズからの明瞭な斑化を含む。更に、ペ ノラインアートのために最適化されるページ画像におい (掃引) 部分は、高周波スクリーンで利用され得る十分 そのページ画像のテキスト部分は、きわめてシャープで て、高周波ハーフトーンスクリーンが使用される場合、 ージ画像のサンプリングされたカラー部分とスイープ ある。しかしながら、ページ画像の一定のカラー部分 なグレイレベルの欠乏により明瞭な輪郭形成を含む。

で、テキストが無く、アーチファクトの無い一定のカラ ネスが低下され、各ティント毎のグレイ値は、あまり関 ルが他のレベルと関係なく別々に設計されるので、一つ 【0004】大きな一定のカラー部分のために最適化さ れたページ画像において、プリンタの不安定性を隠すた めに特に設計されたハーフトーンスクリーンは、高品質 連せず、サンプリングされたカラー部分とスイープ部分 は、幹谷できない。そのグレイアベルは、各ドットレベ 一領域を生成する。しかしながら、テキストのシャーブ のフペプからその次のフペプへ海らかにステップしな 2

フトーンスクリーンがより多く利用できるグレイレベル ら、テキストは、低品質で表され、且つ一定のカラ一部 【0005】 サンプリングされたカラー部分とスイープ **お分に対して最適化されたページ画像において、メイー** プ部分とサンプリングされたカラー部分は、低周波ハー で使用されるので、より高い品質を示す。しかしなが 分は、明瞭な模様化を示す。

クトの画像品質と妥協するすることが必要であった。従 テムにおいて、あらゆる一つのタイプのオブジェクトに って、手作業による合成グラフィクアート分野における のと同様に、ページ画像を生成し、分解し、個別のオブ てページ画像を生成する時に利用できる利点と効率を維 持するディジタルカラー複写機/プリンタ及び方法が従 【0006】しかしながら、各画像を単一のビットマッ プ画像又はバイトマップ画像として処理した従来のシス 対して画像を最適化することは、他のタイプのオプジェ ジェクトのプリント特性が最適化できるプリントエンジ ンへ出力すると同時に、マイクロコンピュータを使用し

Aces (GDI), Hewlett-PAckArd Printer CommAnd L 【0007】このようなページ画像は、PostScriptTMの ようなページ記述言語 (PDL) , InterpressTM、Windows 般的ではない強力なレーザパワーを使用して" 白黒" 画 像を露光する事が知られている。これは、白画像と黒画 像の間でのコントラストの増強のためになされ、この過 IMと共に使用されるようなGrAphicAl DisplAy Interf **露光による囲み領域は見る者にとって審美的に好まれ** 【0008】 市販されているレーザプリンタ製品は、 (PCL-5)、等を使用して生成される。 来技術では必要である。 \$

する。更に、テキスト及び/又はラインアートの過酸光 全ダイナミックレンジに亘って形状関数の遷移に影響す は、増強されたワーザパワーがハーフトーンセルを過略 る。いれは、フーザベワーの増強がプリントエンジンの 【0009】しかしながら、この増強されたコントラス トは、それに伴い、細いラインを生成することを不能に ることは、ダイナミックレンジ全体に亘る制御を減少す 光するので、不利である。ハーフトーンセルを過臨光す は、審美的に好まれるが、ハーフトーン画像の過露光 るために生ずる。特に、レーザパワーが増加されると、

へイ揺の中脚移できない。

形状闘数が森阜く飽和され過ぎ、ダイナミックレンジの

引して定義されたページ画像に各タイプのオブジェクト を形成するために使用されるレーザパワーが最適に制御 又は選択されるようにプリントゲータ及びプリンタ制御 コマンドを使用するプリンタコントローラ装置及び方法 を提供することを瞑題とする。プリントデータ及びプリ 画像から変換されてもよいし、従来技術において公知の ンタ制御コマンドは、PDLを使用して定義されたページ 【発明が解決しようとする課題】本発明は、PDL等を使 他のメカニズムにより提供されてもよい。

【0011】本発明は、更に、ページ画像を形成する種 々のオブジェクトのオブジェクトタイプに基づいて、レ ーザパワー情報を含む"メタビット"情報、即ち、各パ イトの画像データを最も良くレンダリングする方法につ いての情報を生成し、このメタビットデータを画像出力 端末 (10t) へ送るオブジェクト最適化プリンタ制御装

ブジェクトに対するオブジェクトタイプに基づいて、自 【0012】本発明は、更に、ページ画像の各独立のオ 動的にレーザパワーを決定するオブジェクト最適化プリ ンタ制御装置及び方法を提供する。

ステムへ出力する。

は、オブジェクト最適化エレクトロニックサブシステム れたページ画像をページ画像を表すデータ構造へ分解す る。このデータ棒造において、独立の画像オブジェクト に関連する情報は、保持される。この情報は、オブジェ カトのタイプ、及び最大レー扩変闘セットポイント、カ ラー、最適カラー空間、層(レイヤー)情報等の他の個 【課題を解決するための手段】本発明と共に使用される (00ESS) ~入力される。PDL分解手段は、PDLで記述さ 装置及び方法のステップの例として、PDLを使用して記 述され一連のPDI.コマンドとして格徴されるページ画像 別の特性に関連する情報を含む。

一ジ画像のスキャンライン毎に、データ構造を一連のコ 【0014】 — 旦、PIN.分解手段がPIN.で記述されたペー ジ画像を変換すると、複写機/ブリンタ、より一般的に は、画像出力端末(101)、コマンド命令発生手段がペ

マンド命令、カラー指定及びメタビットレンダリング命 令~変換する。メタビットは、各オブジェクトのタイプ 発生手段により自動的に発生されてもよいし、ページ画 明示的に設定されてもよい。 ページ画像の各スキャンラ イン毎に、コマンド命令、カラー指定及びメタビットが を決定するために各オプジェクトを解析するメタビット 像のPDL記述の生成の間にページ画像クリエータにより 発生されると、それらは、10Tコントローラ〜出力され

されたコマンド命令、カラー指定及びメタビットを受信 **がされたカラーデータを結合し、それをメタビットデー** する。10Tコントローラは、一定カラー及びサンプリン [0015] IOTコントローラは、分解処理の間に発生 タと共にIOTへ送信する。 2

と、レーザ強度データを含むラスターデータは、ページ 入力される。メタビットは、カラーデータに対してどの ハーフトーン発生器又は閾値回路が使用されるか、及び どのカラー変換がカラー空間変換回路によって適用され は、画像データをプリントするために使用されるべき択 【0016】10Tの第1の例示の実施の形態において、I OFは、こう以上のハーフトーンスクリーン発生器、閾値 回路、カラー空間変換回路、及びレーザパワーセクショ 一色なフーザパワーセットポイント、 即ち、最大フーチ ーデータ及びメタビットからラスターデータを発生する 画像を出力シート上に形成するためにマーキングサブシ ン回路を含むことができる。IOTコントローラから出力 されるバイト個カラーデータ及びメタビットは、10T〜 強度、を選択するために使用される。一旦、101がカラ るかを決定するために使用される。また、メタビット

て、これらの圧縮/圧縮解除回路は、システムバス上で とができ、更に、オブジェクトタイプに基づいて、最適 ラ〜組み込むことは、本発明のシステムと共に使用され 一圧箱/圧縮解除回路、及びコマンドデータ圧縮/圧縮 解除回路が、パスインターフェースと統合コンパナ(結 むことによって、ページ画像の異なるオブジェクトに対 するカラー空間変換は、丁度プリント前に実行されるこ 【0017】 或いは、サンプルカラーデータ圧縮/圧縮 解除回路、マスクデータ圧縮/圧縮解除回路、一定カラ 合器)の107コントローラに組み込まれてもよい。従っ 更に、10Tコントローラの第1の例示の実施の形態にお まれる。カラー空間変換器を10Tコントローラへ組み込 いて、カラー空間変換器は、IOTコントローラ〜組み込 化され得る。更に、カラー空間変換器を10Tコントロー 得る10Tの範囲を広げる。或いは、これらの圧縮/圧縮 の101コントローラへの転送のために、データ構造の穐 々のタイプのデータが最適に圧縮されることができる。 解除回路に対する他の形閣が使用されてもよい。 \$

【0018】更に、二つのカラー空間変換器は、101~ 出力されるカラーデータを発生するために使用され得

တ္ထ

い。全4カラー層分離に対するカラーデータを同時に出 5。このように、四つのカラー層分離、C、Y、M、Kの各 **邀成され、且つ10fのより広い範囲が本発明のシステム** カすることにより、IOTに対するより高いページ出力が **々を要す、4バイトのデータが同時に出力されてもよ** と共に使用され得る。

ザパワー駆動信号を使用して第1のタイプのバイト画像 プのバイトの画像データをプリントするステップと、を は、異なるタイプのデータを含む画像データのバイト間 を区別するステップと、第1のステップポイントでレー データをプリントするステップと、第2のステップポイ ントで前記ワーザパワー駆動信号を使用して第2のタイ [0019] 本発明の具体的態機として、第1の態機 備え、前記第1のステップポイントが前記第2のステ プポイントと異なっている、プリント方法である。

リントデータ及びメタビットデータを受信する画像出力 処理システムを有し、前記メタピットは、前記・イトの る前配オブジェクトの前配形成に影響を与える、プリン 【0020】 第2の髄様は、パイトの画像データに対応 するオブジェクトのタイプに基づいてそのバイトの画像 データをプリントするために使用される駆動信号セット ポイントを調節するプリンタコントローラであって、プ 端末を備え、前記画像出力端末が前配画像出力端末へ送 **届されるメタピットデータにより選択的に制御されるオ ナジェクト最適化画像形成変調サブシステムを含む画像** ト最適化画像形成変調サブシステムを制御し、前記駆動 信号セットポイントが前記パイトの画像データに対応す 画像が対応するオブジェクトのタイプにより異なる駆動 **信号セットポイント間で選択するように前記オブジェク** タコントローラである。

[0021] 第3の態様は、第2の態様において、プリ ンタ、ディジタル複写機、及びラスター出力スキャナか **背記画像形成デバイスが、ファクシミリャシーン、プリ** ンタコントローラが、画像形成デバイスへ組み込まれ、 ら成るグループから選択される。

[0022]

の処理は、クリエータ(生成者)がページ画像全体に亘 ってプリンタ依存ハーフトーンを明示的に挿入しない限 とによって発生されるビットマップ又はバイトマップを **あらゆるシステムが以下に述べられるオブジェクト最適** されたページ画像を分解及びプリントするための従来の は、PDLに対してのみ参照されるが、PDLと等価な上述の システムにおいて、ページ画像から成る種々のオブジェ クトは、PDL座標からデバイス座標へ変換され、ストロ (PDI.) で記述されたページ画像を分解するための従来 り、PDLを使用して配述されたページ画像を分解するこ 化レンダリングシステム及び方法と共に使用され得る。 【0023】即ち、上述のように、PDIを使用して配述 [発明の実施の形態] 上述のように、ページ記述言語 プリントする時に妥協される必要がある。以下の配述

変換され、これらのボックスは、バイトマップ (又は画 って、オブジェクトの異なるタイプ間の全ての区別が失 ン上のオブジェクトの位置に対応する一連のボックスへ る。ページ画像のオブジェクトを分解することによって 形成されたボックスをバイトマップへ告き込むことによ **ークが厚く太くされ、オブジェクトが夫々スキャンライ** 像が黒/白)の場合は、ピットマップ)ヘロードされ

特別2000-153640

3

る。ページ画像内の異なるオブジェクトのオブジェクト イプの処理は、オブジェクトのそのタイプへ最適化でき より記述されたページ画像は、ページ画像より成るオブ タイプを維持することによって、異なるオブジェクトタ 【0024】これとは反対に、本発明において、PDLに ジェクトタイプ間の区別が維持されるように分解され

形成するために御細なハーフトーン発生処理が利用され た。オブジェクトの各タイプ毎に、最適ハーフトーン発 生処理を利用することによって、背景の連続的に変化す る光学的濃度が維持され得る。同時に、テキスト画像の シャープなエッジを維持するための最適ハーフトーン発 [0025] 従来より、連続的に変化する濃度の背景を 形成するために粗いスクリーンパーフトーン発生処理が 利用されると同時にシャープなエッジのテキスト画像を 生処理が維持され得る。

ន

使用され得ることが出来、更に低周波ハーフトーンスク 【0026】このように、高周波パーフトーンスクリー ンが最適化されたデキスト画像を形成するために使用さ れ得ると共に、色合い(tint)指定ハーフトーンセット が一定カラーの最適化されたプロックを形成するために リーンが最適化されサンプリングされたカラー画像及び

理のように、最適化され得る。同様に、圧縮処理は、オ 【0027】ページ画像から成る種々のオブジェクトの クトの他の特徴は、ページ記述音略により使用されるカ のオブジェクトのカラー空間変換のように、十分に最適 アンダーカラー除去処理及びトーン(階調)再生曲線処 り、消費される記憶リソース(資源)及び分解されたペ オブジェクトタイプを維持することによって、オブジェ (M) , イエロー (Y) 及びブラック (B) カラー空間へ 化され得る。実際に、カラー変換処理の各ステップは、 ラー空間から10Tで使用されるシアン (C) , マゼンタ ブジェクトにより最適化されることが出来、それによ 福引 (スイープ) を形成するために使用され得る。

て、オブジェクトタイプの区別の異なるレベルが提供さ し、ハーフトーンスクリーン及びカラー空間変換のよう な全ての処理関数をこのレベルで最適化することで十分 【0028】 更に、要求される最適化の度合いに依存し であろう。他のインスタンスにおいて、多くの可能なカ れ得る。即ち、幾つかのインスタンス(例)において、 オブジェクトが一定のカラーで着色されることを指示 ージ画像に対する圏移ロードを扱小にする。

ය

周波数又は角度の一つを指定するために、追加の区別の レベルが要求されてもよく、それらの全てが一定のカラ ラー空間変数の一つ又は多くのハーレトーンメクリーン ーオブジェクトに適する。

ーエンドにある所からダイナミックレンジのハイエンド のダイナミックレンジ全体に亘り一貫しなければならな い。テキスト及び/又はラインアートが過露光される場 に、シャドー領域に入る。従って、全ダイナミックレン ジのくイドンドは、
歩表監教
がダイナ
に
ックフソジ
のロ ペルを提供するために最適化される。優れたハーフトー ンドットを形成するために、形状関数は、ハイライトか **らミッドトーンを介したツャドー(陰影)までの光鰓光** 合と同様にハーフトーンドットの過酸光に起因する問題 は、くーフトーン形成において、形状関数がダイナミッ **クフソジピミッドトーン密かく物勢 F めい、 チピフソジ** にある所まですでに題移しているので、画像のプリント トを形成するために使用されるワーザ光陽光の適切なフ [0029] 更に、処理関数は、画像内の各オプジェク で未露光領域が露光されないままにならない。従って、 得られるハーフトーンが完全なオーバーラップとなり、 形状関数が全ダイナミックレンジのまだ途中にある時

ら、失われた精度は、テキスト及び/又はラインアート コントラストが強調されるからである。過露光がより良 の改良された外観に比較して大きくない。 従って、テキ をハーフトーンドットの処理の間のレーザパワーより大 【0030】しかしながら、テキスト及びラインアート の外観は、テキスト及び/又はラインアート領域が過略 光されると、より好ましい。理由は、テキスト及び/又 く見えるが、もちゆる画像内に非常に細いラインのレン スト及び/又はラインアートの処理の間のレーザパワー はラインアート領域がより高いパワーで露光されると、 ダリングにおける精度を失うことになる。しかしなが きくする事は有利である。

ブジェクト内の個別の特徴よりも大きい。従って、テキ スト又はラインアートを形成することは、ハーフトーン 関数を低下しない。更に、テキスト及びラインアートを り、くーレトーンドットの画像濃度が、プリントエンジ **ーン生成との間のこれちの差は、サイズ及び制御の問題** に基づく。テキスト又はラインアートオブジェクト内の テキスト又はラインアートが過曝光されると、個別の特 徴があまり近接されずに離聞されるので、過曝光は、ハ **ーフトーンドットが過露光される時と同程度までは形状** 【0031】テキスト及びラインアート生成とハーフト オブジェクトの個別の特徴のサイズは、ハーレトーンオ 形成することは、ペーントーン形成と回様にトーンの制 処理により生成される画像よりも粗い画像を生成する。 **御を必要としない。ハーフトーン処理において、例え** ば、形状関数は、円形状からダイアモンド形状へ遷移

ミッドトーン濃度を介してシャドウ濃度へ遷移するに従 って、円形状へ戻る。フルカラー画像において、これら 例えば、マゼンタ、イエロー及びシアンによりカバーさ れる領域の比率が見る者によって知覚されるカラーを制 の形状関数によってカバーされる領域の正確な制御は 御するので、重要である。

煥ドキュメントを発生するプログラムのようなページ画 [0032] 図1に示されるように、画像出力端末 (TO **ーンナルコンピュータのような汎用コンピュータ、カリ** よる製造されるSunSpArcTMのようなエンジニアリングワ ークステーション、ミニコンピュータ毎によって提供さ フィカルコマンドセット表現を発生するプログラムのよ フォルニア州、マウンアンのSun Miycrosystems 社に 化電子サブシステム (00ESS) 100は、好ましくはパ 化名。00ESS 1 0 0 社、PostScriptTMやInterPressTM互 像のPDI 表現を発生するためのプログラム、ページ画像 のGDI表現を発生するプログラム、やページ画像のグラ −タのPDLフォームへ変換するためのオブジェクト最適 1) 170によって使用できるラスターデータへ画像デ うな内部PDLファイルソース手段を含むことができる。

のアット/バイトマップを発生する代わりた、ページ画 像を記述するあらゆるタイプの表現を含むよう解釈され プリンタ及び/又はインクジェットプリンタを作動する グラフィカバコマンドセットの一つのタイプは、フーサ ために使用されるHewlettーPAckArd PCLー5のコマン ドセットである。従って、用語" FDC" は、ページ画像 るべきであることが理解されるべきである。

一接続される遠隔地の汎用コンピュータのような何らか 【0033】或いは、生成され直接分解されるというよ あらゆる従来のソースから得ることができることが理解 とができる。従って、ページ画像を表すPDLファイルが りはむしろ、ページ画像のPDL表現は、不揮発性メモリ やローカルネットワークやモデムを介してOOFSS 100 の遠隔PDLファイルソース手段112から受信されるこ されるべきである。

【0034】ページ画像を表すPDLファイルが00ESS 10 0に一旦入力されると、それはバス114を介してメモ リ150~転送される。次に、FDI.ファイルは、FDI.分解 手段130により分解される。PDL分解手段130は、

形成する。図29に示されるデータ構造は、オブジェク れを分解して図28乃至図31に示されるデータ構造を トリストとオブジェクトタイプを指示するレンダリング タグを含む。PDL分解手段の動作は、以下で詳細に述べ メモリ150に格納されたPDLファイルを読み出し、そ

【0035】PDL分解手段130が、PDL表現から発生さ 150にデータ構造を発生すると、メモリ150に格納 されたデータ構造がコマンド命令発生手段140により れるページ画像の種々のオブジェクトを格納するメモリ 読み出される。コマンド命令発生手段140は、メモリ

က္ဆ

ンの全ダイナミックレンジに沿ってハイライト債度から

150に格納されたデータ構造をスキャンライン毎にカ に対応する一連のコマンド命令に変換する。 これらのコ ラーデータ、ピットマスクデータ及びメタピットデータ マンド命令、カラーデータ、ピットマスクデータ及びメ タピットデータが、図31に示されるように、メモリ1

ましい実施の形態において、SunSPArcTMワークステーシ (Sバス) であり、バスインターフェース1610は、S おいても使用され得る特定のバス114と共に働くよう ち、バスインターフェース1610は、従来のパーンナ ルコンピュータ、SunSpArcTMのようなエンジリアリング ワークステーション、マイクロコンピュータ毎の何れに [0036] 図2に示されるように、107コントローラ 160がパスインターフェース1610を介してパス1 14~接続されることが予知される。00ESS 100の好 ョンが使用される。このように、バス114は、SBus Bus 1 1 4 と共に働くよう設計され得る。しかしなが に設計され得る。

[0037] 図2に示されるように、パスインターフェ ース1610は、パス114に対して32ピット接続を 提供する。このように、バスインターフェース1610 は、各クロックサイクル間に4パイトワードを入力でき ス1610は、連続するクロックサイクルで16個の4 バイトワードを連続的に読み出すことによった、64バ バス114を介してメモリ150への直接メモリアドレ 5。好ましい実施の形態において、バスインターフェー イトバーストで読み出すことができる。更に、好ましい 実施の形態におけるパスインターフェース 1610は、 ス (DMA) を提供する。

[0038] バスインターフェース1610がメモリ1 は、5セットの先入れ先出し (FIFO) データレジスタの 一つのセットに分配される。これら5つのFIFOは、サン プルカラーチャネルFIF01620、マスクデータチャネ NFIF01622、一定カラーチャネルFIF01624、メ タビットチャネルFIF01626、及びコマンド命令チャ 50から4バイト部分のデータを受信すると、データ ネルFIF01628を含む。

しがワード境界のみになされるので、サンプリングされ FIF0の各バンクが二しの512アドレスX9 ビット幅FI [0039] 図2に示されるように、サンプルカラーチ トワードの1パイトを受信する。更に、パスインターフ ェース1610は、4個の追加のビットのデータを発生 し、この追加のアットのデータの一つは、9番目のピッ トとして4個のFIROの各々に格納される。これらの余分 のビットの各々は、それに関連するバイトのデータが有 効データであるか無効データであるかをフラグする(フ ラグを立てる)ために使用される。DMAデータの取り出 パスインターフェース 1610により受信された4パイ ヤネ/VFIF01620は、FIF0の二つのパンクより成り、 FOより成る。このように、FIFOの各バンクの各FIFOは、

8

特開2000-153640

9

ことが時々起こる。この場合、実際のデータの開始に先 れ、これらのバイトは、プリントされるのではなくて破 た画像に対する実際のデータがワード内で始まるという 行するワード内のバイトが無格としてフラグが立てら 無され得る。

[0040] マスクデータチャネルFIF01622は、単 より成る。一定カラーチャネルFIF01624は、2個の なる。マスクFIF01622及びカラーFIF01624の各 バスインターフェース1610へ入力されるデータの単 ー4パイト転送を利用してデータを連続的にマスクFIFO 1622及び一定カラーFIF01624の両方へ提供でき る。唯一の16ピット幅内部パスがパスインターフェー −の256アドレスX16ビット幅PIFOデータレジスタ FIFOの1個のバンクより成り、バンクの各FIFOは、1個 の256アドレス X9ビット幅FIFOデータレジスタより 々が書き込みサイクル当り2バイトを格納できるので、

ス1610をマスクFIF01622、一定カラーFIF016 F01626へ披続するので、2クロックサイクルが1個 の4パイト転写をマスクFIF01662、カラーFIF016 24及びコマン FFIF01628~書き込むために使用さ れ、4クロックサイクルが4バイト転写をメタビットFI トバスがバスインターフェース1610をメタビットFI 24及びコマンドFIF01628~接続し、唯一の8ピッ F01626~書き込むことが必要である。

ន

ンバイナ1630との間に提供される。一定カラーFIF0 【0042】FIF01620乃至1628の各出力は、マ れる。同様に、サンプルカラーFIF01620及び一定カ は、そのデータを交互に出力する。同様に、9ピット幅 接続のみが一定カラーFIF01624とマルチチャネルコ 【0041】メタビットFIF01626は、単一の512 マンド命令FIF01628は、ペアの512アドレスX8 622かちマルチチャネルコンパイナ1630~糖供さ ラーFIF01624は2から1へ (2-to-1) で多重 化される。このように、サンプルカラーFIF01620に 対して、唯一の18ライン内部接続がマルチチャネルコ ンバイナへ提供される。対の9 ビット幅FIFOの各パンク 1624の各9ピット幅FIFOはそのデータを交互にマル る。このように、唯一の単一ピット接続がマスクFIF0 1 ビット幅FIPOデータレジスタの単一のバンクから成る。 ルチチャネルコンバナ (結合器) 1630に接続され る。マスクFIF01622からの出力はシリアル化され アドレスX 8 ビット幅FIFOデータレジスタから成る。

は、図2に示されるように、夫々マルチコンバイナ16 【0043】FIP01620乃至1624とは対照的に、 メタピットFIF01626とコマンド命令FIF01628 30~のフル幅接続が提供される。 チチャネラコンバイナへ田力する。

【0044】図3に関連して以下により十分に説明され るマルチチャネルコンパイナ1630は、コマンド命令 FIF01628から受信された命令及びマスクFIF0162 အ

特限2000-153640

コンバイナから出力されるメタビットの数は、区別され アットバイトを少なくとも二つの4 アット幅メタアット ニブルへ分割する。各4ピットニブルの第1番目のピッ トが、データFIF01642~出力されると、各4ピット るべきオブジェクトのタイプの数及び実行されるべきオ ピット幅FIFOデータレジスタから成る。マルチチャネル コンパイナがデータを8 ピット幅パイトでデータFIF0 1 642~出力するので、データFIF01642の第9番目 のビットが、メタビットFIF01626から第1番目 (最 切) のビットを格納するのに使用される。また、マルチ チャネルコンバイナ1630は、出力メタビットFIF01 マルチチャネルコンパイナ1630は、各8ピットメタ ニブルの第2番目から第4番目のピットが出力メタビッ トFIF01640~出力される。 実際に、 マルチチャネル [0045] データFIF01642は、4KアドレスX9 4KアドレスX3ピット幅FIFOデータレジスタよりなる。 640~接続される。出力メタピットFIF01640は、 ブジェクトの各タイプのレベルの数に依存して、1、 2、4、又は8であってよい。

ク信号を受信してマルチチャネルコンパイナ1638〜 ラインの可変量を定義する。従って、マルチチャネルコ 【0046】以下に述べられるように、各コマンド命令 することが出来ないので、並行入力ポート1650がペ は、単一のスキャンラインにのみ関連し、そのスキャン ソンスナの出力を101のページ及びウインへ適切に同期 一ジ同期 (sync) 信号、ライン同期信号及び10Tクロッ

5. これらの並行ポート1652及び1654からの出 カポートドライバ1652及び1654〜夫々接続され 【0047】出力FIF01640及び1642は、並行出 力が10T170の入力ポート~接続される。

又は8メタビットにより同期して伴われるということを 【0048】データFIF01642が、プリント用に処理 れたオブジェクトに依存して、各データバイトと共に変 70~送信されるメタビットデータにより選択的に制御 されるオブジェクト最適化されたサブシステムの大きさ 更に、データFIF01642からの各バイトのプリントデ 各データバイトへなされるべき処理を指定する。説明さ れたように、この最適処理は、各データバイトが抽出さ されるべきデータとしてIOT170により受信されるこ **极供する。これらのメタビットは、プリントされる前に** 60の好適な実施の形態において、101170は、1011 ータが出力メタビットFIF01640からの1、2、4、 **化する。図34に示されるように、IOTコントローラ1** とが理解されるべきである。しかしながら、本発明は、

に、メタピットチャネルは、各バイトのプリントデータ に入ってくるオブジェクトに依存して異なるように処理

発生器は、高空間周波数ハーフトーン発生器を使用すべ 【0049】例えば、メタビットは、多数のハーフトー ン発生器1712間で遊択できる。 一つのハーフトーン きカラーのテキストのようなオブジェクトからくると、

タグ付けされたデータバイトと共に使用され得る。他の

用される低空間周波数高カラー解像ハーフトーン発生器 り微細な制御は、メタビット選択可能である。ハーフト ブジェクト最適化カラ―変換サブシステム1714、オ ム1720、及び異なるオブジェクトにおいて異なるよ とするオブジェクト最適化エンジンノイズ抑制サブツス テム、並びに他のオブジェクト最適化画像処理サブシス テムのようなオブジェクトに依存する可変結果を生成す るために、画像処理システム1710においてメタビッ 物は、写真や絵画等から得られるデータバイトと共に使 であってもよい。各オプジェクト毎のハーフトーンスク リーン角度の制御のようなハーフトーン発生に対するよ ーンの選択に加えて、種々のオブジェクトのそれらのエ ッジで互いに対話する事に起因する問題を処理する、オ ブジェクト最適化トーン再生曲線変更サブシステム17 16、オブジェクト最適化空間フィルタサブシステム1 718及びオブジェクト最適化トラッピングサブシステ うに表れる種々のプリントシステムの問題を制御しよう トによって多くの追加の画像処理サブシステムが制御さ

プシステム1724を制御して、画像データの各特定の バイトに関連するメタビットに依存して、異なるセット ポイントの間で選択する。特に、オブジェクト最適化レ ーザパワー選択サブシステム1724は、画像データの インアートオブジェクト内に在るかに基づいて、そのバ イトの画像データをレンダリングするために使用される ト最適化レーザパワー選択サブシステム1724は、オ プジェクトをレンダリングするために最も適切なレーザ パワーを提供するように複数のセットポイント間での選 バイトがハーフトーンオブジェクト又はテキスト又はラ タビットは、画像処理システム1710のレーザ強択サ レーザパワーのセットポイントを変更する。 オブジェク 内にレーザパワー選択サブシステム1724を含む。メ 【0050】IOT170は、画像処理システム1710

ーザパワーセットポイントを使用する。或いは、メタビ 【0051】倒えば、メタビット値は、そのバイトの画 像データがテキスト又はラインアートオブジェクトの部 分であることを指示する場合、メタビット値がオブジェ クト最適化レーザパワー選択サブシステム1724を制 卸してそのバイトの画像データを形成するために高いフ ット値は、そのバイトの画像ゲータがハーフトーンオブ ジェクト内にあることを指示する場合、メタビット値が

20

を含む画像処理システム1710を有する。このよう

8

特開2000-153640

オブジェクト最適化レーザパワー選択サブシステム17 24を制御してそのバイトの画像データを形成するため に低いいてしてットポイントを使用する。

は、セットポイントが互いから独立して設定されてもよ されても良いことが理解されるべきである。例えば、低 いセットポイントは、あらゆる他のセットポイントから 独立して設定される。次に、高いセットポイントは、低 [0052] これらのセットポイントの各々に関連する ワーザパワーが他のセットポイントの関連において設定 いセットポイントよりも10%南く鞍庁される。 吹い

クを作成することは、テキスト/ラインアートを囲む白 [0053]また、多くのプリンタが"書き込み編"タ は、マークを囲む領域を露光する"白書き込み"タイプ イブであり、それらはテキスト/ラインアートのような 現像されたマークであってもよいあるメディアの領域を であり、これらの臨光傾域が現像されず、未露光傾域が 現像される。白書き込みシステムにおいてより太いマー 露光することを理解すべきである。光がより高くなる と、曝光によりマークがより太くなる。他のプリンタ 領域により低い腐光が必要である。

ន

[0054] 更に、プリントシステムが入力スキャナの チャネルは、プリントに先立って、これらのデータスト トローラ160においてミキシングを実行するために使 ような他の同期データソースを有する場合、メタピット ントローラ160かち入ってくるプリントデータとミッ リームをデータマルチプレクサ1730を介して10Tコ クスするために使用され得る。匹敵する装置が10Tコン 用され得る。

ちのレジスタは、各々十分に制御でき、画像処理サブシ プシステム及びプリントマルチプレクサ1712-17 【0055】上述の本発明による装置の例示の実施の形 る。一方、そのレジスタは、そのメタビットによりタグ る1セットのメタビットマッピングレジスタ1740間 で選択することにより、オブジェクト毎ペースで前記複 数の画像処理サプシステム1712-1738を制御し て、オブジェクト最適化画像処理モジュール及びプリン トマルチプレクサ1712-1730の各々で指定され たサプセットの使用可能ラインを選択する。例えば、4 メタビットが実行される場合、それらは、1セットの1 6個のレジスタから選択して使用され得る。一方、これ ステム及びプリントマルチプレクサ1712-1730 のサプセットから選択されることが必要なあらゆるサイ ズのものであり得る。このように、各メタビット値の意 味は、完全にプログラム可能であり、それが選択するレ 付けされるオブジェクトの特定のタイプに対して最も可 能性の高いレンダリングを実行するために、画像処理サ 版において、メタビットは、出力が予めロードされてい ジスタの内容を変化することにより簡単に変更され得 30の完全なセットから選択してもよい。

【0056】種々の画像処理サブシステム及びブリント イントで表れてもよいことが理解されるべきである。例 えば、図示されるように、オブジェクト最適化画像処理 40内のようなオブジェクト最適化ESS 100に、IOTコ 配置することができる。また、これらのサブシステムを マルチプレクサ1112-1130が交互にオブジェク ト最適化プリントシステム全体に亘って、多くの他のポ サブシステム及びプリントマルチプレクサ1712-1 も、PDI分解手段130内、10Tコマンド命令発生手段1 730をオブジェクトタイプが決定された後は何時で ントローラ160の一部として、改いは101170内に

【0051】更に、これらのオブジェクト最適化画像処 1730は、ハードウェア又はソフトウェア或いはこれ ら二つの組み合わせで実行され得る。あらゆる場合にお いて、サブシステムは、異なる手順及びそれらが処理し いる。従って、異なるオブジェクトタイプに対して異な ているオブジェクトのタイプに基ムヘゲータを避択して 理サブシステム及びプリントマルチプレクサ1712~

システム全体に分散配置できる。

【0058】また、カラー測定デバイス190は、測定 情報及び出力カラー測定デバイスからの出力信号に基づ いて、オブジェクト最適化出力訂正サブシステム173 る。例えば、図35に示されるように、較正プリントを **剛定する出力カラー測定デバイス 190は、敷正プリン** トの実際の状態を指示する信号を出力する。メタビット 2は、オブジェクト最適化トーン再生曲線サブシステム 1716における全体のセットから一つのトーン再生曲 システム関数(機能)に対して行われる訂正は、オブジ ェクト最適化出力訂正サブシステム1732がメタビッ トチャネルでエンコードされたタグにより制御されるの オブジェクト最適化ペースで画像処理サブシステム17 12-1722を自動的に調節し安定化することができ 線 (TRC) ルックアップテーブルを調節する。画像処理 数正プリントと連結されるメタビット情報を使用して、 で、異なるオブジェクトに対して異なる。 る処理結果を生成する。

8

1に接続され、8ピット幅メタピットを少なくとも二つ タビットレジスタ1634-1637の各々に接続され る。メタビットアンパッカー1631からの出力がFIFO つにロードされる。同様に、一定のカラーチャネ/VFIFO 1624からのデータ入力は、4個のカラー/メタビッ [0059] 図3は、マルチチャネル1630の一つの 例示の実施の形態を示す。図3に示されるように、メタ ピットFIF01626は、メタピットアンパッカー163 の4ピット幅メタピットニブルに変換する。メタピット アンパッカー1631からの出力は、四つのカラー/メ 制御及びコマンド/マスクチャネルプロセッサ1680 カラーノメタビットレジスタ1634乃至1637の一 により出力されるロードイネーブル (LE) 信号に依り、 トレジスタ1634乃至1637~提供され、ロードイ

20

6

特別2000-153640

或いは、カラーデータは、別個のコマンドでメタビット から独立してロードされてもよい。しかしながら、カラ **一ノメタビットレジスタ1634乃至1637は、それ** らが絶えず同時にロードされるので、何時も共に参照さ

*からの4ビットまでのメタビットデータをロードする。

ネーブル信号に基心、てカラー/メタビットレジスタの

[0060] サンプルチャネ/WIF01620からの18 タ及び2ピット" 有効-バイト" データを2個の単一バ イト出力に変換され、それらは、連続的に内部サンプル る" 有物バイト" はこのバイトが無拗であるということ アット個入力データは、サンプルチャネルアンパッカー *IF016328~出力されるか、或いはそれらの対応す 1632Aに入力され、2バイト幅サンプルカラーデー を指示する場合に

[0063]また、コマンド/マスクチャネルプロセッ サ1680は、出力マルチプレクサ1639及びメタビ

れる個別のレジスタであることが好ましい。

幅出力及びマスク は、コマンド/1 接入力される。 3 「から受信される 1633及び出力 FIFO (単数又はも **一夕を読み出す。** 628H, バス/ (dry) ルソルソ ってメモリ15(35を参照)から [0061] =-信号、サンプル語 ンド命令院田し 0からこれらの ッチ1680~ クが入力される。 1680制御信 620-162 しの製出 つ命号 16281127

時にそれば、一定カラーFIF01624からの9ピット幅 ハプロセッサ1680の一つがイネーブルされると、同 【0062】コマンドチャネ/VFIF01628か5受信さ れたコマンド命令に基づいて、コマンド/マスクチャネ ネーブル信号LEを発生する。コマンド/マスクチャネ ルプロセッサ1680は、カラー/メタビットレジスタ 1634万至1637の対応する一つに対してロードイ

	•	
" はこのバイトが無拗であるということ	٤١	ットレジスタ1638へ入力されるべきカラー/メタビ
は、破棄される。	20	ットレジスタ1634乃至1637の一つを選択するた
マンド命令FIF01628かちの2パイト	78.	めに、カラーノメタピットマルチプレクサ1633に対
クFIF01622からの1ビット幅出力	_	して制御信号を発生する。更に、コマンド/マスクチャ
マスクチャネルプロセッサ1680~直	7	ネルプロセッサ1680は、カラーノメタビットマルチ
また、コマンドノマスクチャネルプロセ	11	プレクサ1633からの出力と内部サンプルカラーFIF0
は、並行入力ポート1650を介して10		1 6 3 28からの出力との間で選択するために出力マル
5ページ同期、ライン同期及び10Tクロッ	u,	チプレクサ1639に対して制御信号を発生する。出力
。コマンドノマスクチャネルプロセッサ	r	マルチプレクサ1639は、カラーノメタビットマルチ
号をカラー/メタビットマルチプレクサ	,,	プレクサ1633により出力される8ピット幅カラーデ
カマルチプレクサ1639、及UFIF01	,	一夕及び第1番目のピットのメタデータを出力する。こ
8~の4つの蓜出し信号を出力する。4	₹	れは、データFIF01642~入力される。同時に、メタ
は、カラー/メタビット酸出し (RD)	_	ピットレジスタ1638は、第2番目-第4番目のメタ
蓜出し信号、マスク蓜出し信号及びコマ	_	ピットを格納し、それらを出力メタピットFIF01640
信号よりなる。対応するFIF01620—	`	へ出力する。好ましい実施の形態におけるように、4ピ
ンド/マスクチャネルプロセッサ168	,,	ット幅メタビットニブルの全てを含むことは必要ない事
信号の一つを受信するとすぐ、対応する	*	が理解されるべきである。或いは、10Tへ提供されるメ
複数)は、対応するチャネル上の次のデ	~,	タビットの数は、1、2、又は4、或いは8であっても
。FIFO (単数又は複数) 1620乃至1		よい。このように、図2及び3に示される例示の実施の
インターフェース1610によるドライ	#	形態は、101~提供されるメタビットの数を4に制限す
ノグを防止し、計算された優先順位に従		るものとして解釈されるべきではない。
0に格納されたチャネルデータ構造(図	30	【0064】図4は、コマンド/マスクチャネルプロセ
ら読み出されたデータでそれらを充填す	•	ッサ1680の内的機能プロックを示す。図4におい
	•	ト しひンドチャネルルインBCKラスクドータチャベル

34は、コマンド/マスクチャネルプロセ C、コマンドチャネルライン及びマスクデータチャネル ンドノマスクチャネルプロセッサ1680において、ニ スタ1681は、表1に示される特徴(機能)の制御を ラインを除いて、制御ラインのみが示されている。コマ **つの構成レジスタ1681及び1684、レジスタCSR** 0及びCSR1,が夫々設けられている。第1の構成レジ 0内部機能プロックを示す。図4におい

一定カラーデータ及びメタビットアンパッカー1631*40

F	1	T	7	Т	T	Ţ		Т	1
- 0	特米の使用のためにリザーブ	B-90	ユール協動	FIFOs鉄出し	FIFOt-1 CX UT19 39 8 27	#1-FIFOの9番目の2.71を使用	メタピットアンバック をオフ	メタビットアンバック1をオフ	. f
7.4	特来の使用のためにリザーブ	dd=4)	オーネルムーノ	レジスタ酸出し	PIPOE-1'に対していいままわ	メタピットPIFOを使用	メタビットアンパック1をオン	メタビットアンバック0をオン	構成/ステータスレジスタ 0 (CSR 0)ピット刨り当て
バット	80	7	9	2	4	63	~	_	

[0065] 第1の構成レジスタ1681のピット1及 50 びピット2は、メタピットをアンパックするためにメタ

9

メタビットパッケットへ分解されるかを決定するための 焼する。即ち、メタビットデータのバイトがどのように **自加の方法が必要な場合、第1および第2のビットが共** にメタビットアンパッキングの4つまでのタイプを提供 アットアンパッカーにより使用される2つ(必要に応じ て又は3 或いは 4)メタビットアンパッキング方式を定 するために使用され得る。

(使用不能) にするために使用される。第1の構成レジ スタ1681のピット4及びピット5は、診断モードで チャネルコンバイナがノーマルモードか勢断モードかを 指示するために使用される。第1の構成レジスタ168 1のピット7は、白 (例えば、紙の自然なバックグラウ t。第1の構成レジスタ1681のビット6は、マルチ は、唯一つの1 ピット幅メタビットチャネルが101~提 供される場合に、メタビットFIFOをディスイネーブル 使用されてデータをFIFO及び内部レジスタから読み出 【0066】 雉1の梅段アジスタ1681のピット3

使用される。第1の構成レジスタ1681の第8番目の *イトか全て1から成るデータバイトかを指示するために 特開2000-153640

コンバイナ1630の内部レジスタの何れも審査され得 【0067】第1の構成レジスタ1681のビット6が ローの時に、マルチチャネルコンバイナ1630は、炒 断モードである。診断モードにおいて、マルチチャネル る。例えば、カラーノメタピットレジスタ1634乃至 ビットは実行されない。

されたレジスタの値を強制的にデータFIF01642~送 5-14は、更なる診断情報のためにマルチチャネルコ ンパイナ1630の街のフジスタの轄出し及び暫込みの -4の値へ散定することによって、SELラインは、選択 ることができる。 妻2に示されるようにSELラインの値 1 6 3 7 及びサンプルFIF0 1 6 3 2 Bの内容をリアルタ イムで審査できる。表2に示される診断SULラインをO ために使用される。 2

きがなりになったくだったくだったくだったくだった。	ンドカフー)が旋伏されるシルゴにつがら成るナータバネ	アクセスされるレジスタ	£** * * * * * * * * * * * * * * * * * *	1.7. APIPO ~ 015-1181, 1119" XF1	t'i tripo 0 0 1 - 1/8 t' 1/10 1/2	E' F' #FIFIO ~ OAF-/19E' 9119' AF3	E-+- 18180~0477 449" X4	9-1.ハ"ッタパスに配きむるSRO	1-1-1-4-1-2 配 4-5 SR1	f-f.v.93v.xに配される又は春込まれるCSR0	リー i・パッタパスに配される又は舎込まわるCSR1	タート・パタタパスに配されるメタピイト出力レク゚スタ	タードパタタパスに配される又は書込まれるピデオデータカタンタロー (0:1)	1-1, v, y, v, xに配される又は書込まれるピテオデータがタシイン (8:12)	'^ ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** **	f-f.v.ォォv.スに配される又は春込まれる後側白メタシタ (0:7)	4-1.1.747 人に配される78759 19. 人)	お米供用のためにけ・−7.	実際 SEI 石に オーストジュタアクォュテュード台
クイスを計画	があってつい	SEL	0	Ŀ	2	_	•	'n	•	-	8	6	91	Ξ	12	2	41	15	
7 1 1 1 2	ドガフー) かま																		

秒距SET値に対する アジスタアクセスアコード数

イナ1630は、ノーマルプリントデータを発生し、そ (即ち、ノーマルモード) の時、マルチチャネルコンバ [0068] 梅段レジスタ1681のピット6がハイ れをデータFIF0 1 6 4 2 〜送信される。

2、3及び4は、この例示の実施の形態では実行されな インターフェースにフレキシビリティを提供する。ピッ ※ンターフェース信号の極性を決定することによって10T ト5及びピット6は診断支援を提供する。ピット1、

[0069] 表3は、第2の構成レジスタ1684のピ ビット7及びビット8は、101イ ット割り当てを示す。

L 同類立ち上がり 偽P 同類オフ 偽L 同類オフ 偽L 同類オフ 特実使用のためリザーブ 特系使用のためリザーブ 特系使用のためリザーブ 特系使用のためリザーブ P同類立ち上が P国類な下り L画類な下り のP回額オン

コントローラ1686は、16ピットコマンド命令及び [0070] 再び図4を参照すると、コマンド/マスク 1ビットマスクチャネル入力を受信する。 表4及び5

トされる (即ち、ピット15が0~セットされる) と、 16ピットコマンド命令に対するピット割り当てを示

[表4] S は、ノーマル/リピートモードビットがノーマルにセッ

特開2000-153640 Ξ

[表5]

フィールド記述子 Repeat/Normal RepCnt2 RepCnt5 RepCm0 RepCnt4 RepOrt RepCat3 SCResso SCRest Catr 10 SrcB0 Src.A0 SrcBl SrcAl S コマンドパット

2

ノーマルモード (パット15=0)

3cB CC//メピァトレン゙スタをFiFOnからロート・ 住:1) ゙メタビットャードを使用の場合、 メタビットがスプッターからロードされる。 在:2) カラートメタビットレン゙スタk、これがカラー/メタ ピットレン゙スタのス単2に対するこのコマンドの第1の クロックサイクム又はカラー/メタピゥトジスタ3のこのコマンド のあらゆるクロックサイタルである時、ロードされる。 Src A かなラーノメラヒ・サトレシ スチュモ 選択 SrcBがカラー/メラピ フトレゲ A50を選択 SrcAがオラ-/メタと サトレジ・スタ1 を通択 SrcBがカラー/メタピゥトレク゚スタ1を選択 SrcB かがカラー/メラヒ、カトレツ、スタ2を選択 SrcBがオラー/メラヒ・テトレケ・スタ3を選択 SrcAがカラー/メタピタトレシ゚スタ0を遊歩 tスクがSrcA とSrcBとの間で選択 マスクがSrcBとSrcAとの間で遊択 1-283727 92 - 14451 サンフ・カクロックを4で組る タンプムクロックを2で割る サンプルクロックを1で餌る カラーをロードしない サンプ・トクロックを3で割る SrcAがサンフ・ルを週択 ន 名にSrcB コマンド 海 I. SrcA アントコ コマンド コマン RepCut0-5 LdColor SCReso SrcAD SrcB0 SCResi Cotri STEAL SrcB1

ノーマルコマンドデコード表

【0071】ノーマルモードにおいて、妻4に示される 50 ように、ピット0-5は、6ピットカウント値を要す。

(12)

特開2000-153640

カウント値は、このコトンドが連続するアクセアの拗し 有効かを指示する。表5は、ビット6及び1に対する値 られる。サンプルクロックを割ることによって、出力画 5、" サンプルクロックを4で割れ"コマンドが選択さ **れるようなビット6及び1の値が共に0の時、内部サン** に依存して、サンプルクロックが1、2、3又は4で割 像の解像度が内部サンプルFIF01632Bの現在のカラ **一を繰り返し出力させることにより変化され得る。即**

プルFIF01632Bが各クロックサイクル毎に4回繰り

ន 2 ピットレジスタ1634-1637 (又は内部サンプル イナによってパスされるかを指示する。カラーレジスタ 返し出力される。従って、例えば、400スポット/イ 要無へ、サンプルセップを400spi、200spi、13 直を表し、またピット10及び11は、カラーレジスタ タ選択A値及びカラーレジスタ選択B値は、カラー/メタ ンチ (spi) 解像度のプリンタは、何ら追加の処理が必 [0072] ピット8及び9は、カラーレジスタ選択8 選択A値を表す。 表5に示されるように、カラーレジス FIF01632B) の何れがデータFIF01642ヘコンバ 3 spi、及び100 spiでプリントすることができる。

ト12及び13により指定され、且つなんちの追加の命 令オーバーヘッド無しにA及びBにより指定される二つの **御択A値がカラー/メガビットレジスタ1634、16** 且つカラーレジスタ選択B値がカラー/メタビットレジ スタ1634—1637間で選択する. 二つの選択値A 及びRがあり、それにより1ビットチャネルがそれらの 間の切り替えのために使用される。このモードは、ビッ 3 5 及び1 6 3 6 又は内部サンプルFIFOの間で避択し、 レジスタの間で迅速に切り換えるために使用される。 【0013】ビット12及び13は2ビットコンバイナ オネルによって更に制御されるその二つのレジスタの組 **制御値を表す。コンバイナ制御値は、6 ビットカウント** チチャネルコンパイナ1630によってデータFIF016 42~出力されるべきカラーデータを指示する。表5に 示されるように、コンバイナ制御値は、出力されるべき 直によって指示される次のn個のピクセルに対してマル カラーがカラーレジスタ選択A値、又は、カラーレジス タ選択B値によって選択されるレジスタ、又はマスクチ **み合わせから来るのかを指示する。** [0074] 最後に、表ちに示されるように、ピット1 4は、カラーチャネルFIF01624から出力される次の ノメタビットレジスタ1634-1637の一つにロー カラーデータがカラーレジスタ選択B値によってカラー ドされるべきであるか否かを指示する。

るカラーノメタビットレジスタ1634-1637にロ 624に格徴された枚の8プットカラーデータバイトが 【0075】動作において、新たなノーマルモードコマ と、ロードカラーピット14は、カラーチャネルFIF01 カラーレジスタ選択Bピット8及び9によって指示され ンドがコマンドチャネルFIF01628から入力される

മ

ドの第1のクロックサイクルでのみカラーチャネルFIFO タピットレジスタ1634-1636 (カラー/メタビ ットレジスタの-2)を指示する時、カラーは、コマン る。カラーレジスタ選択Bビット8及び9がカラー/メ ードされるべきか否かを決定するためにデュードされ 1624からロードされる。

定カラーデータがこのコマンドの各クロックサイクル毎 トレジスタ1637にロードされる。このように、実際 し、伝送し、そしてデュードするために必要な処理が過 劇になり、その結果、バイトマップ表現に相対して負の ト8及び9がカラー/メタピットレジスタ1637 (カ に、カラーチャネルFIF01624からカラー/メタピッ に、一定カラーチャネルが低速サンプルチャネルとして 使用され得る。幾つかの複雑性の高い画像において、ス キャンラインにおける一定カラーデータは、迅速に変化 断たなカラー毎に新たなコマンドワードを発生し、格納 ラーノメタビットレジスタ3)を指示すると、新たなー [0076] しかしながら、カラーレジスタ選択Bビッ するので (即ち、1-8 画案の全てを変化する) ので、

【0077】この効果的な負の圧縮は、一定カラーのス カラーFIF0 1 6 2 4から一定カラーのストリングの一つ の一定カラーバイトをクロックサイクル毎に轄出し、そ れをカラー/メタビットレジスタ1637〜ロードする ことにより回避され得る。サンプリングされたデータチ ャネルFIF01620におけるように、一定カラーチャネ NFIF01624が一回に4バイトではなくて、1回に2 バイトをロードできるに過ぎないので、このように一定 **レーチャネルのスパープットがサンプルゲータチャネル** のスループットより低くなる。しかしながら、この"ス に、この"スローサンプル"チャネルは、迅速に変化す る一定カラーのショートストレッチに対しては最も有用 カラーチャネルFIF01624を使用することは、一定カ ローサンプル" 力社は、フキュラーサンプルデータチャ 発生する時に必要なオーバーヘッドをさける。このよう トリングを一定カラーチャネ/vFIF01624~超供し、 ネル(以下に詳述される)に使用されるDMAポインタを であるが、大きな画像に対しては使用されない。 圧縮となる。 8

【0018】 欠に、コンバイナ彫御ビット12及び13 は、カラーデータソースとしてカラー/メタピットレジ スタ1634-1637 (又は内部サンプルFIF0163 ると共に、マスクチャネルからのマスクデータがマルチ チャネルコンバイナ1630かちデータFIF01642〜 のデータフローを更に制御するために使用されるか否か ットレジスタ1637を使用することを指示すると、制 スローサンプル" カワーチャネルとしてカラーノメタビ 択レジスタバンクA及URの何れが使用されるかを決定す 2B)の何れが使用されるかを決定するためにカラー選 を決定するためにデュードされる。 勿論、ロードカラー ピット14及びカラー選択レジスタBピット8と9が" \$

特限2000-153640

(14)

ータワードをプリロードするために使用され得る。この すると、ロードカラーピット14及びカラーレジスタ選 RバンクBビット8と9は、カラーレジスタ選択Aビット メタビットレジスタ1634-1637の一つヘー定力 ラーチャネルFIPO1624から出力される次のカラーデ ように、次の一定カラーデータワードは、カラー/メタ **更用することを指示しなければならない。他方、コマン** ドピット12と13がカラーデータソースを指示するた めにカラーレジスタ選択パンクAを使用することを指示 **卸ビット12と13は、カラーレジスタ選択Bバンクを** 10と11によって指示されるものではなくてカラー アットンジスタの一つヘプリロードされ得る。

る。次に、コンパイナ制御アット12と13がカラーレ ジスタ選択パンクAを指示し、カラーレジスタ選択Aビッ 【0079】次に、レジスタ選択パンクAとBの内の何れ **がコンパイナ制御アット13と14によって指示される** ラーデータソースとしてカラー/メタビットレジスタ1 たデータを使用することを指示すると、サンプリングさ かに依存して、カラーレジスタ選択Aビット10と11 ト10と11が内部サンプルFIF01632Bに格納され 又はカラーレジスタ選択Rビット8と8が出力されるカ 634-1637 (又は内部サンプルFIF01632B) の何れが選択されるかを決定するためにデュードされ

分割するファクタを決定するためにデコードされる。次 に、コンバイナ制御ビット12と13が1ビットマスク チャネルを使用して出力カラーを更に制御することを指 ト10と11によって選択されるカラーレジスタ (又は は、幾つ画素が有効であるかを決定するためにデュード サンプルFIFO)と、選択Bピット8と9によった選択さ 示すると、データFIF01642への出力は、避択Aビッ れるカラーレジスタとの間で切り換えられる。最後に、 繰り返しカウントピットロー5が現在のコマンド命令 される。

メタビットレジスタロード選択1685は、ロードカラ **値によって制御される。同様に、カラー/メタビットマ パチプンク + 磁択コントローラ 1 6 8 9 と出力マルチン** ービット14及びカラーレジスタ選択Bビット8と9の マンド制御ピット12と13、カラーレジスタ選択Rビ 【0080】従って、図4に示されるように、カラー/ ット8と9、カラーレジスタ選択Aピット10と11、 レクサ選択コントローラ1692は、上述のように、

【0081】しかしながら、繰り返しモードピット15 がハイにセットされると、コマンド命令のコマンドピッ 及びマスクチャネルの組み合わせによって制御される。 トが表6と7に指示される形態を取る。

8

[多6]

クロックを	- 子が出すれート と	RepCato	RepCat1	RepCn/2	RepCnt3	RepCnt4	RepCatS	RepCnt6	RepCnt7	RepCat8	RepCnt9	RepCnt10	RepCnt11	RepCnt12/Mask Scanline Disable	RepType0	RepType1	Repeat/Normal
れたカラ一解像度ピット6と1は、サンプルクロックを	コマンドピット	0	ı	2	3	4	\$	9	7	8	6	10	11	12	13	14	15

繰り送りもした (パット12-1)

コマンド 在: 14.7 機がこの37.7 「からす'ュー! されると、 とこの? 145年の学、Mask Channel は公の147.7 とこの? 145年の学、Mask Channel は次の147.7 としこの? 14.1 になして使用すれるもの。 | 1400に毎しくあるべきという点に注意。 | 17種(End of Line) : 被廻白** - 9のために使用。 繰り返しがりが0に等しくあるべきという点に在 1751 福り返し1971(Command Repeat Count)を のために使用。繰り返しか -7. M (End of Page) 録り込む。 RepCnt0-12 RepTypel RepTyped Rep12

一下における繰り返しカウントは、ノーマルモードにお がスキャンされた画像又は大きな一定カラー領域のよう な同じカラーデータ又はオブジェクトを持つ時に使用さ [0082] 数6及び1に示されるように、コマンドビ ットロー12は、繰り返しカウントを表す。繰り返しモ 繰り返しモードは、スキャンラインの非常に幅広い構造 **ハて繰り返しカウントの範囲を128回提供するので、**

繰り返しコマンドデコード数

生器1690によってデータFIF01642ヘロードされ ードコマンド命令の繰り返しタイプを表す。繰り返しタ イブがノーマルである場合、前のコマンドは、繰り返し カウントビット 0-11によって指示される追加のピク る前のコマンドレジスタ1682が使用される。繰り返 の端を指示すると、一つの単一白バイトが白(適明)発 5。この白 (透明) 発生器1690は、構成レジスタ1 681によって白の訂正値へセットされる。繰り返しコ マンドタイプがページの結を指示すると、このコマンド は、回路がリセットされるまで、更なるコマンドの実行 [0083]最後に、ピット13と14は、繰り返しモ セル数に対して繰り返される。この場合、図4に示され しコマンドタイプ が先端白データ又はライン後白データ を停止する。

インに対してマスクチャネルをオン又はオフするために 【0084】繰り返しタイプピット13と14がライン タイプの端を指示した時にのみ、ビット12は、マスク スキャンシインイネーブル/ディスイネーブルピットで あるように再定義され、そのビットは、次のスキャンラ これらの関連するマスクデータを有するスキャンライン のみがマスクチャネルに配され、それはマスクチャネル こ必要なデータを圧縮する。これは、表7に示されてい 使用されることが理解されるべきである。これにより、

のページデータを発生するために利用できる時間量を増 ウントは使用されないことも理解されるべきである。代 わりに、ラインの初め及び終わりの白スペースは、実際 【0085】繰り返しタイプビット13と14が出力白 タイプ又はラインタイプの端を指示すると、繰り返しカ

694は、各スキャンラインの開始マージンをカウント 691に取り付けられ、これらは、各カラー分離の初め に正確なデータがプリロードされる。先端白カウンタ1 ハンドラー1688が新たなライン同期信号を10Tから 三**しのカウンタが10Tインターフェースコントローラ1** するために使用される。ライン及びページ同期(sync) る。先端及び後端白(透明)データを発生するために、 加する利点のあるビデオデータ発生の特別の場合であ ន

ーブルを使用不能にして先端白繰り返しコマンドによっ てデータFIP01642に配された単一の白バイトを繰り すると、ビデオデータカウンタ1695は、カウントを す。ビデオデータカウンタ1695が0に強すると、後 ターフェースコントローラ1691は、データFIF016 受信するとカウントを開始する。先端白カウンタ169 トローラ1691は、データFIF01642の甑出しイネ り返し読み出される。先端白カウンタ1694が0に達 は、データFIF01642及び出力メタビットFIF0164 42に配される単一の白バイトを101170によって繰 **返し出力する。この白バイトは、10T.1.7.0 によった楡** 691からの同期下でそれらのデータを101170〜流 端白カウンタ1696は、カウントを開始し、10Tイン 4がカウントしている間に、10Tインターフェースコン 0をイネーブル (使用可能) にしてIOTコントローラ1 開始し、10Tインターフェースコントローラ1691

8

び1640を充填させる部分から独立して動作する。10 1は、FIFO制御及びコマンド/マスクチャネルプロセッ **サ1680のデータ及び出力メタピットFIF01642及** 信号、ページ同期信号及びライン同期信号をライン及び 受信して、リターンクロック信号及び読出しデータ信号 ビットFIF01640がマルチチャネルコンベイナ163 [0086] IOTインターフェースコントローラ169 「インターフェースコントローラ1691は、クロック ページ同期ハンドラー1688を介して101170から を10T170へ戻す。データFIF01642及び出力メタ 0により充填された有効データを有する限り、10Tイン ターフェースコントローラ1691は、IOTによって正 り返し読み出させる。 20 \$

確な時間でそのデータの懿出しを同期するために使用される。 れる。 【0087】図5に示されるように、パスインターフェース1610は、パーストFIP01611、サンブルチャネル衝倒1612、スローチャネル衝倒1613、レジスタ1614、デコーダ1615、パッファーメモリ1616、チャネル艦停ロジック1617及びカードコントローラ1618を有する。

は、ラウンドロビン取出しコマンドであり、それは、マ スク、カラー、メタビット及びコマンドチャネルデータ ターフェース1610は、各ページの前に1度プログラ るために独立して動作する。チャネル闘停ロジック16 8の各々からの信号、各チャネルに対するプログラム可 ンターリーンオンションに袖么く。 蛆みは、チャネルが パスインターフェース 1610の第1の実施の形骸の闞 頃位サブセット1は、常に最も高い優先順位であり、後 で詳述されるように、新たなサンプル及びマスクチャネ ルポインタの取出しを含む。優先順位サプセット2と3 優先順位が交番する。優先順位サプセット2は、サ パッケットを検索して、それらを5個のFIF0チャネル1 620-1628の一つ~普込むことである。 バスイン ムされ、次にFIPOチャネル1620-1628を充填す 17は、FIF0Fチャネル162.0-1628の各々が充 は、殆ど空である時に発生されるFIF01620-162 能" 重み" 及びこれちのチャネルの内の三つに対するイ **ゆ方式は、優先順位の三しのサブセットに基立へ。 優先** 【0088】 パスインターフェース1610の基本動作 は、直接メモリアクセス(DMA)を使用するバス上の 填される優先順位を決定するために使用される。これ 現在最も高い優先順位として残る行の回数を指示する。 ンブルチャネルデータを含み、優先順位サブセット3 を取り出す。

【0089】この調停方式の背景理由は、以下の通りである。ポインタ(サブセット1)は、小さく、多くないが、以下に述べられるように、重要な取出してある。サンプルチャネルデータ(サブセット2)は、システムを介してむち、他のチャネルは、『スローチャネル』と呼ばれる。その理由は、それらのチャネルは、『スローチャネル』と呼ばれる。それらを取り出すと、取り出されたワードをバーストFIPO161、スローチャネルを180161、スローチャネルを180161、スローチャネルを180161、スローチャネルを180161。またい、それにより、それにより、それらは、スローチャネル側割1613によって並行にそれらの個別のFIPOチャネル(622-1628上にアンバックされることができる。この動作の間に、他のバースト取り出しがサンブルチャネルFIPO1620に対して並行に発生する可能性がある。

「0090] 各チャネルに対して吸出しのバースト転送サイズを開御する事ができる。レジスタ1614の一つは、各チャネルに対するバーストサイズを格飾する。は、 各チャネルに対するバーストサイズを格飾する。ま

のレジスタを有する。第1のものは、表 (テーブル) が する。サンプルチャネル制御1612は、次のアドレス す。次に、バスインターフェース1610は、正確な量 ルデータ表中の次のアドレス/サイズ対を取り出す。マ た、各チャネルに対するデータが開始するメモリ150 **にアドレスを格徴するレジスタ1614の一セットのレ ジスタがある。メモリサイズをセーブするために、マス** クチャネル及びサンプルチャネルは、データ取り出しに る。単一のアドレスポインタレジスタを使用する代わり に、マスク及びサンプルカラーチャネルの各々は、3個 格徴されているメモリ150中のアドレスをポイントす る。この表は、アドレス/サイズ対のリストを含み、こ れらの対の各々は、衣のサンプルマップ又はピットマッ プセクションが見つけられるメモリ150の部分を指定 をレジスタ 1614のサンプルアドレスレジスタへ取出 し、且つサンプルデータのそのブロックのそのサイズを のデータが取り出されるまで、メモリ150のその部分 から取り出されることができ、その後、それは、サンプ おいて、ーレベルの間接処理 (indirection) を使用す レジスタ1614のサンプルサイズレジスタへ取り出

スクチャネルは、同様に処理される。 【0091】取出しは、絶えずワード境界で発生するので、実際の第1の有効ペイトのデータがワード内に発生するサンプルデータの場合に可能である。このように、サンプルチャネル側御1612は、取り出されようとしたメモリ150中のゾイトアドレスを実際に取り出されたギリ150中のワードアドレスを実際に取り出されたギリ150中のワードアドレスを実際に取り出されたギリ150中のワードアドレスを実際に取り出さがアキリ150中のワードアドレスを注象して、無数、タグで取り出された第100アードの3ペイトまでタグ付けできなければならない。サンプルチャネルアンバッガー1632Aは、後で、これらの無効パイトを内部サンプルFIP01632Bへロードするのではなくて被棄 (0092) バスインターフェース1610の他の対は、データレートを毎しくするためのバッファーメモリ1616、ローレベルSバス (Sbus) カード機能を処理するカードコントローラ1618、及びSバスリクエストアドレスマッピング及びデコーディングを処理するデコーダ1615を含む。デコーダ1615の一つの重要な機能は、状態情報を送信し受信できる101170のシソアルボートへのインターフェースを提供することであえ

【0093】図6は、IOTコントローラ26の第2の例示の契値の形態を示す。図6に示されるように、バスインターフェース1610と本質的な動作及び構成が同様である、バスインターフェース2610は、バス114から4バイトバーストを受信し、32ピットデータストリームをコンプレッサ(圧縮解除器)コントローラ2650及び統合コンバイナ/チャネルFIPO2630〜出力する。統合コンバイナ/チャネルFIPO2630〜出力する。統合コンバイナ

ノチャネルFIFO2630は、マルチチャネルコンバイナ

က္ဆ

(16)

存開2000-153640

1630をデータチャネルFIFO1620~1628と総合する。コンプレッサイデコンプレッサコントローラ2650は、データをメモリ150から10Tコントローラ2260~転送する時に圧縮されたデータの使用を可能とすると共に、メモリ150から転送されるメタビット情報によって制御される。コンプレッサ/デコンプレッサコントローラ2650は、このように、メタビット情報がどのタイプの圧縮がデータの受信されたプロックへ適用されたかを指示することを可能にする。

【0094】従って、オブジェクトタイプ (即ち、デー され、コンプレッサ/デコンプレッサコントローラ26 れにより、複写機や統合複写機/プリンタのスキャナの タが、"JPEG" (ジョイントフォトグラフィックエキス パートグループ)テクニックを使用して最適に圧縮され たカラー画像データか、白/黒ビットマップデータ及び **げであるか)に基づいてデータ圧縮を最適化できる。従** インターフェース116 (ディジタルカメラのような他 取り付けられることができ、それにより、リアルタイム で、スキャナからのオンザフライデータが得られ、圧縮 ような、スキャナ又は他の等価の物を介して画像の部分 のオンザフライ挿入を可能とし、それによりオンザフラ って、コンプレッサ/デコンプレッサコントローラ26 き、データは、サンプルデータコンプレッサ/デコンプ コンプレッサ/デコンプレッサコントローラ2650〜 50~転送され、圧縮解除され、統合コンバイナ/チャ クニックを使用して最適に圧縮され得る他のデータタイ ラン長エンコーディング又はCCITTのような2値圧縮テ レッサ2620又は2値サンプルゲータコンプレッサノ デコンプレッサ2640~出力される。更に、スキャナ のデバイスへのインターフェースであってもよい) は、 50~入力されるデータのオブジェクトタイプに基づ ネルFIF02630の適切なチャネルへ入力され得る。 イデータは、ページ画像のPDL記述を変える必要がな

く、メタビットチャネルの断御下でページ画像く箱合おた場る。更に、これにより、スキャナ又は他の準値なデバイスを介して画像の部分のメンデフライ最適化を可能とする。例えば、画像の部分がより苑、レベルのレーザ光を使用してレンダリングされるへきであるならば、メペレーダは、塩加された解光マベルセットポイントを使用して、画像のどの部分がアンダリングされるへきかを機別できる。

【0095】サンブル又は2値データが一旦圧縮解除されると、それは統合コンパイナ/チャネルFF02630へ入力され、それは実質的に図2-4に関して上述されたように動作する。

【0096】更に、IOTコントローラ260がカラー空間変換器(トランスフォーマ)2670を含むので、サンプルカラーデーク及び一定カラーデータは、それが特徴又は転送される前に、最適なカラー空間に配されることができる。図6に示されるように、統合コンパイナ/

က္ထ

チャネルFIFO 2 6 3 0 は、2 4 ビットワード (ガラー当 9 3 カラー X 8 ビット) なカラー空間姿勢器 2 6 7 0 ~ 出力し、この変換器は、2 4 ビット 3 カラーデータを4 バイトのカラーデータ 交換し、次に、そのデータは、C、Y、M、K カラー分離間を表す 4 バイトとした、統 白コンバイナ/チャネルFIFO 2 6 3 0 0 戻される。ま

た、カラーデータは、バスインターフェース2610か

ら直接的にカラー空間変換器2670~入力され得る。

どちらの場合も、メタビットデータは、カラー空間変換器2670を制御して現在のデータが関連する特定のオブジェクトタイプに対する最適カラー空間変換を選択するために使用され得る。オブジェクト最適化カラー空間変換の部分として、最適トーン再生カーブ(TRC)がメタビットを使用して選択され得る。次に、図2-4に関連して上述されたように動作する、統合コンパイナ/チャネルFIRO2630は、出力カラーデータ及びメタビットを10170~出力する。101170の容量及びスピードに従って、最終データは、出力当り8ビットサイクルプラス1-4メタビットで出力され得る。

【0097】図7に示されるIOTコントローラの第3の 図示の実施の形態において、コングレッサ/デコンプレッサ3650は、サングルータコンプレッサ/デコングレッサ3620を影響するためのみに使用される。図602値サングルータコンプレッサ/デコングレッサ 2640は、より先進の構造で置き数えされた。この密示の実施の形態において、2値コンプレッサ/デコンプレッサ といまる60は、205年が100元との形式を記していまりがある。このである。10元 過たコンプレッサ/デコンプレッサ/デコンプレッサ/デコンプレッサ/デコンプレッサ である。しかしながら、このIOTコントローラ360 は、一般にIOTコントローラの第1及び第2の好適な対 施の形態に関して上述されたように製作する。

高がある。 の第4の例示の実施の形態を示す。この第4の例示の異 権の形態において、後舎コンパイナ及びチャネルFIRO4 630は、3カラー(24ビットワード)又は4カラー (32ビットワード)を第1のカラー空間変換器467 の及び第2のカラー空間変換器4675〜出力する。第 1のカラー空間変換器4675〜出力する。第 1のカラー空間変換器4670〜出力される4カラー 分離層の二つを発生するために使用される。一般に、 カラー空間変換器の各々は、近170〜出力される4カラー 分離層の二つを発生するために使用される。一般に、 カラー空間変換器の各々は、統合されたコンパイナ及び チャネルFIRO4630、及びパッカー4672と467

\$

1の速度の2倍の速度で動作する。 [0099] 倒えば、第1のカラー空間変換器4670 は、第1のクロックサイクルで、8ビットCカラー分離 配データバイトを出力し、第2のクロックサイクルで、8ビットMカラー分離 8ビットMカラー分離圏バイトを出力する。同様に、第 1のクロックサイクルで、第2のカラー空間変換器46 75は、8ビットYカラー分離圏バイトを出力し、第2

範囲が、このシステムで使用でき、このシステムは、10 トドラムを使用する、1パス、4カラー複写機/プリン に、第2のクロックサイクルで、第1のカラー空間変換 出力し、第2のカラー空間変換器4675は、8ピット 12と4611がカラ一空間変換器4610と4615 170と並行に第1及び第2のカラー空間変換器467 0と4675から統合された16ピットデータを出力し て全て4つのカラー分離層を4個の8ピットワードとし 雑園、C、M、Y、Kを形成するために4つの異なるプリン Kデータをパッカー4677~出力する。パッカー46 器4670は、8ピットMデータをパッカー4672へ をの速度の半分で動作するので、次に、それらは、10T 「を介して複写シートの単一パスで、全ての4カラー分 て同時に趙供する。このように、10T170のより広い 空間変換器4670は、8 ピットCデータをパッカー4 612~出力し、第2のカラー空間変換器4675は、 8 ピットYデータをパッカー4677〜出力する。 回쑚 [0100] 第1のクロックサイクルで、第1のカラ

に示されるように、ステップS10で開始した後、ドキ 0に格納されるデータ権造を示す。メモリ150は、RA ドキュメントクリエータによって、ステップS20で作 [0101] 以下の図面は、PDL分解手段130、101デ **一タ及びコマンド命令発生手段140、及びメモリ15** 及び長期間に亘る不揮発性データ記憶を提供する他の等 笛のメモリデバイスのいずれかより構成され得る。図9 トップ出版プログラムの技術のあるオペレータのような コメントは、グラフィカルアーティストや他のディスク #部分151及び不揮発性部分152を含む。不揮発性 フロッピーディスク、光ディスク、フラッシュメモリ、 部分152は、ハードディスク、取り外し可能テープ、

は、PDL分解手段130及び10Tデータ及びコマンド命令 発生手段140によって実行される。プリントデータが 【0102】クリエータが一旦ステップS20でのドキ ト最適化圧縮及びレンダリングテクニックを使用して準 のプリントデータが、オブジェクト指定又はオブジェク **準備されると、それは、図28-31に示されるデータ** ュメント作成を終了すると、ステップ S 3 0 で、107用 崩される。ステップS30でのプリントデータの準備

構造を使用してメモリ150のRAM部分151に格納さ

もよいし、プリントシステムは、格納ステップS50が 生部分152~格納されるべきか否かが決定される。ド [0103] 枚に、プリントデータがステップS30で **陣備された後、ステップS40において、メモリ150** キュメントクリエータが格納ステップS50を指定して **のRAM部分151のデータ構造がメモリ150の不揮発**

20

大きな又は複雑なドキュメントのリソースを保存する事 とを決定すると、圧縮されたページが不揮発性メモリ部 **分をステップS50で格納される。これは、S50で格** 的されたこのドキュメントに対する圧縮されたページが タ又はプリントシステムが、メモリ150の不揮発性部 ステップS30で準備されたプリントデータは、それが ステップS50で格納されてステップS60で再び呼び 出されたか或いはステップS40によって直接送信され プリントされるべきであることを決定した後、クリエー によって、ステップS60におけるように、圧縮された 格納されるデータ構造が配憶されるべきであるというこ を要求してもよい。メモリ150のRAM部分151に 分152からそれらをRAM部分151ヘコピーすること ページを検索する事を必然的に要求する。このように、 たかに拘らず、ステップS70〜出力される。

[0104]また、ステップS20ーS50、ステップ S110-130、及び後で述べられるそれらのサブス テップは、101170がアクティブに駆動されていな

されるべきである。従って、リアルタイムでのデータの い、従って、リアルタイム制約がこれらのステップを制 ので、リアルタイムで実行されるべきであることが理解 処理及び10T170への提供の故障は、10Tによってプリ ントされるページが不正確にされる。不揮発性メモリ部 分152のタイプ及び容量に依存して、ステップS60 限しないので、リアルタイムで実行される必要がないこ とが理解されるべきである。反対に、ステップS10-S100は、101170がアクティブに駆動されている は、リアルタイムで実行されてもされなくてもよい。 ន

[0105] ステップS70において、ステップS30 で準備されたプリントデータは、オブジェクト指定又は オブジェクト最適化圧縮解除及びレンダリングテクニッ クを使用して結合及びプリントされる。同時に、ステッ プS80で、リアルタイムデータは、補獲されて、ステ ステップS80のリアルタイムデータは、スキャナ、梭 写機のスキャナ部分、ディジタルカメラ、遠隔コンピュ ヘリアルタイムで送信することができる他のデバイスの ータ、或いはデータを発生して10Tコントローラ160 ップS30で都備されたプリントゲータに回越される。 ような、他のソースから捕獲される。

オブジェクト最適化レンダリング調節がドキュメントの の自動較正処理は、ステップ S90で、このプリントが [0106] 次に、ステップS90では、クリエータ又 はプリントシステムは、このプリント動作が教圧プリン オブジェクトの何れかのレンダリングを訂正することを 必要とするか否かを決定するためにステップS100に **しの特定のタイプの数正アストの間、IOTコントローブ** 160は、所定のテストドキュメントを101170〜出 トであるか否かを決定する。クリエータ又は10T170 較正プリントであると決定すると、プリントページは、 おいてリアルタイムで自動的に測定される。例えば、

特別2000-153640

(18)

リング制節はステップS110でなされ、制御は実際の とオブジェクトのそのタイプに対してテストドキュメン データによる指示の通りにプリントされた実際のカラー 関節する。このように、例えば、温度、湿度、又は他の ト、サンプル画像データオブジェクト又はカラーテキス トオブジェクトのような、異なるオブジェクトタイプに **対して、トーン再生カーブを変化することによって、オ** ドキュメントをプリントするためのステップS10へ戻 トにプリントされることが意図されるカラーを比較して 数正プリントが測定され且つオブジェクト最適化レンダ (サンプリングされた) オブジェクトのような、特定の タイプのオブジェクトをシミュレートするためにレンタ それに取付られたセンサは、テストドキュメントの種々 ラ160~提供する。IOTコントローラ160は、 測定 環境ファクタにおける変化によって生じる101170の トドキュメントをプリントした後、1011 7 0 内の又は のカラーを測定して、その測定データを10Tコントロー ブジェクト最適化ペースで訂正され得る。このように、 リングされる、テストパッチを含む。107.1.7.0 がテス **力する。このテストドキュメントは、絵画的や写真的** トーン再生カープドリフトは、一定カラーオブジェク

2

ばしば高度な繰り返し処理であるので、時間のセーブ量

がかなり大きい。

能となり、制御はステップS30へ戻る。ステップS3 要な処理の大部分が繰り返される必要がない。更に、オ タイプの訂正が、各異なるスキャンラインに繰り返し的 リントが較正プリントでないならば、制御は、ステップ エータは、そのプリントされたドキュメントがOKが否 でない場合、制御は、ステップS120に進み、クリエ 0において、平滑化(それは、一般には、オブジェクト (単数又は複数) 及び/又は他のファクタにおける僅か ダリングを使用してプリントデータを準備するために必 ブジェクトタイプがこの点で保持されるので、これらの かを決定する。そのプリントされたドキュメントがOK **一タによるプリントデータ中のオブジェクトの編集が可** [0101] しかしながら、ステップS90で、このブ S110に進み、リアルタイムではないが、そこでクリ タイプを失わせる)に先立って、オブジェクトは、オブ ファイルに戻る必要がなく、オペレータ又はクリエータ がカラー空間変換(単数又は複数)、トーン再生カープ な調節を出来るので、オブジェクト最適化圧縮及びレン スを介して調節され得る。元の非分解PDI.ドキュメント ジェクト最適化ESS 1 0 0 のおペワータインターフェー ではなくて、オブジェクトに対して1度なされる。

ディスプレイに再び呼び出すステップ、ドキュメントを **る情報を使用するこの編集ステップS120は、ドキュ** プ、値かな部分のみが変化されることが必要な場合でも **必要とされる全体のドキュメントをワークステーション** 【0108】オブジェクト最適化ESS100で利用でき メントに対するレンダリング関連の変化を処理する時 に、クリエータは、ワークステーションへ戻るステッ

かるステップを回避する事が出来るという点で従来の技 **術とは異なっている。代わりに、ページ上の特定の絵画** が、クリエータが新たなプリントを見ることが出来る前 ンを生成するステップ、ドキュメントをプリンタへ再送 ントが分解処理を通過するのを待つステップの時間のか 的オブジェクトのミッドトーンシアン分離に対する変更 のような、ページ上の個々のオブジェクトに対するフン ダリング変更がプリンタへ入力でき、そして準備プリン トデータ処理ステップS30の最後のサブステップのみ 必要があるに過ぎない。ドキュメント生成の最終段がし するステップ、及び新たなプリントを見る前にドキュメ 変更するステップ、ドキュメントの新たなPDLバージョ に、オブジェクト最適化FSS 1 0 0 内で再び実行される

S120を使用する事によってドキュメント内のオブジ 【0109】更に、ワークステーションでドキュメント クリエータが利用できるレンダリング制御は、しばしば よってではなくて、編集を伴う柘速再プリントステップ スプレイはカラープリンタがプリントするカラーとは異 なるようにカラーを示すので、ドキュメントクリエータ は、従来の技術のワークステーションで編集することに ェクトに対する望ましいカラーにより衆早く収束するこ 制御とは異なっていおり、且つワークステーションディ オブジェクト最適化ESS 1 0 0によって提供できる直接 とが期待される。

メント生成ソフトウエアによってドキュメントへの自動 る。次に、制御は、ステップS140〜進み、そこで処 ば、制御はステップS110かちステップS130〜進 **【0110】しかしながら、プリントがOKであるなら** は、オブジェクト最適化ESS110により又はドキュ 的組み込みのために標準のフォーマットにセーブされ み、そこでステップS120で行われた何らかの変更 理が終了する。

8

に示されるように、ステップ830のプリントデータ準 [0111] 図10は、図9のステップS30のオブジ ェクト最適化圧縮及びレンダリングを使用してプリント データを準備するための処理をより詳細に示す。図10 **蒲処理は、ステップS200で開始する。ステップS2** 00において、ステップS20で生成されたドキュメン トの枚の(又は第1の)ページが内部EDLファイルソー ス手段110又は他の遠隔のPDLファイルソース手段1

8

対する特定オブジェクトを関連するオブジェクト最適化 て、オブジェクト最適化レンダリングタグは、各オブジ [0112] 次に、ステップS210において、現在の ェクトに対して決定されたオプジェクトタイプから、PD **ふージのオブジェクトリストが構成され、いのふージに** レンダリングタグを組込む。ステップS210におい 2から、現在のページとして得られる。

L分解手段130及び/又はIOTデータ及びコマンド命令

ജ

カープを明示的に定義すること、ハーフトーンスクリー ン周波数及び/又は角度を明示的にセットすること、そ る優先順位を指示する最大レーザパワー変調、即ちセッ 吹いは、オブジェクト最適化レンダリングタグを発 れると共に、ステップS20でドキュメントを準備する グヒントを明示的に含むことが出来る。これらのクリエ **ータ挿入レンダリングヒントは、オブジェクトタイプを 羽示的に定義すること、カラー空間変換又はトーン再生** タ及びコマンド命令発生手段140によって通常自動的 しいオブジェクト最適化ワンダリングパラメータに対す 発生手段140によって自動的に発生されることができ 生するための自動処理がデフォルトモードとして使用さ ジェクトを指定する時のオブジェクト最適化レンダリン に散定されるガミュートマッピング及び/又は他の望ま うでない場合は、PDI.分解手段130及び/又は10Tデー 時に、ドキュメントクリエータは、PDLを使用してオブ

年のページに対して発生されているので、ステップS2 クトが必要である。即ち、実際に、このページは、ナビ トポイント、を明示的にセットすること、含む。 【0113】 オブジェクト最適化レングリングタグを含 bオブジェクトリストは、ステップS210において現 20において、利用できるメモリのようなシステムリソ ースは、それらが破棄されなかったことを保証するため てある角度を持って設定されたスイープを有する複雑な にモニタされる。例えば、ページの直交する方向に対し クリッピング領域のような、非常に複雑なページは、メ 分である程度にオブジェクトリスト中に多くのオブジェ モリ150のRAM部分151のメモリリソースが不充 ゲート圧縮の問題を含む。

【0114】このように、各追加のオブジェクト毎に別 来のビットマップ/バイトマップを生成することに依存 する。この場合、ページは、各オブジェクト毎のプリン いない)を参照し、従来のビットャップ/バイトャップ ムリソースにより、低下された解像度でレンダリングさ み、それは、フォールバックモードを使用して現在のペ トパラメータが最適化されるようにはプリントされない のメモリを使用しないフォールバックモードが提供され る。このフォールバックモードにおいて、現在のページ は、サンブルチャネルにレンダリングされ、且つシステ れてもよい。ステップS220が、リソースが十分でな パーフローを処理することによって現在のページに対す **一ジに対するプリントデータを準備する。一般に、フォ** ールパックモードは、従来の10T170に使用される従 数しかのPDLが、 何のページ(問む、 ページが独立した に対してディフォルトすることによってリソースのオー が、少なくともそのページがプリントされ得る。更に、 いことを決定すると、制御は、ステップS230〜進

【0115】ステップS230において、利用可能リン 現在のドキュメントの第1ページから開始され得る。状 甑及びグラフィカル資算子(オペレータ)パラメータの 全てがのにリセットされる。第1ページからのグラフィ カル演算子は、グラフィカル状態を正確に維持する限り のみにおいて処理される。即ち、ビットマップ又はバイ トマップは、書込まれない。これは、不良ページに出会 う前の最後の独立のページまで続く。その点から、グラ フィカル演算子と画像データの両方が処理されるが、画 と、処理された画像データはTOTへ出力される。続くべ ージの処理とそれらのIOTへの出力は、不良ページに出 ースを出るページが到達すると、従来のPDL分解処理が 像データは101~出力されない。 不良ページに到達する 会った後の最初の独立ページまで続く。

40は、上述のように動作する。次に、この処理は、全 トし、全てのデータフィールド及びグラフィカル演算子 は、不良ページが発見された後の最初の独立ページまで 画像データを発生することなく、オブジェクト最適化処 140は、現在のドキュメントの第1ページで再スター を0にリセットする。オブジェクト最適化ESS100 体のドキュメントがプリントされるまで、各不良ページ 手段130、及び101データ及びコマンド命令発生手段 理を続ける。この点から次の不良ページまで、PDL分解 【0116】この点から、オブジェクト最適化PDL分解 手段130及び10Tデータ及びコマンド命令発生手段1 毎に繰り返される。

され得る。第1の処理演算子は、オブジェクト最適化処 けることができる。この点で、第2のプロセッサは、不 タを発生することなく動作を開始する。この点から不良 【0117】或いは、ステップS230において、二つ アットマッププロセッサであり得る。 オブジェクト最適 化プロセッサは、第1の不良ページが発見されるまで続 ジ後の最初の独立ページに出会うと、オブジェクト最適 化プロセッサは、不良ページから不良ページ後の最初の の並行処理演算子が現在のドキュメントに対して初期化 は出力されない。 次に、不良ページ及び全ての続くペー 独立ページまでプリントデータを10Tへ出力することな 良ページが発見される前の最後独立ページまで画像デー ページまで、画像データが発生されるが、101170~ ジは、不良ページ後最初の独立ページまで、発生され、 理であり得る。第2の演算子は、従来のバイトマップ/ 従来のプロセッサによってIOTへ出力される。不良ペー く、グラフィカル演算子の分析を開始する。

観ける。この時点で、従来のプロセッサのグラフィカル 状態は、第2の欠陥ページの後最後の独立ページまで第 【0118】この点から、オブジェクト最適化プロセッ サは再びオブジェクト最適化されたデータを生成して10 1170~出力し、次の欠陥ページに出会うまでそれを 1の欠陥ページの後に第1の独立ページから更新され

る。次に、上述の処理は、現在のドキュメントの最後の

င္သ

一夕に対してそのような参照を行うことが可能である。

るプリントパラメータを定義するので、ステップS23 0におけるように、不良ページが前に定義されたパラメ

8

ページがプリントされるまで繰り返される。

S240へ続き、そこでスキャンライン及びコマンドが 250において、リアルタイムチャネルデータが抽出さ リリソースが十分であると決定すると、制御はステップ [0119] しかしながら、ステップS220は、メモ スキャンラインペースで発生される。 飲に、 ステップ S れてメモリ150に格納される。

埋の必要なページがあるか否かを決定する。 もし在るな 更に処理するページがないならば、制御がステップS2 [0120] ステップS230及びS250は、ステッ プS260へ観き、そこで現在のドキュメントの更に処 らば、制御はステップS200〜戻る。しかしながら、 70~続き、制御をステップS40~戻る。

2

[0121] 図11は、図9のステップS70のオブジ エクト最適化分解及びレンダリングを使用して結合し及 示されるように、ステップS70の結合しプリントする 処理は、ステップS300で開始する。ステップS30 0において、ページの服合されたセット (即ち、現在の ドキュメントのページ) の次の (第1) ページに対する 圧縮されたデータが得られる。この次のページの圧縮さ びプリントするための処理をより詳細に示す。図11に 114を介してバスインターフェース1610によって れたデータは、メモリ150のRAM部分151からバス

ន

[0122]また、圧縮されたデータは、メモリ150 **ぴレンダリングを使用してプリントデータを準備するた** めの処理を繰り返す必要なしにドキュメントページのコ 圧縮されたデータは、オブジェクトレンダリング機能を 制御するためにメタビットデータを含み、それによりオ クリエータがステップS30のオブジェクト指定圧縮及 ピーを再プリントできることを望む場合に有用である。 の不揮発性メモリ部分152~格納され得る。これは、 ブジェクト最適化能力が失われない。

適化レンダリング方法を選択し、同時入力ストリーム間 ントされるページを最適化するために、オブジェクト最 [0123] 次に、ステップS310において、現在の ページの圧縮されたデータは、マルチチャネルコンバイ ナ1630を使用して圧縮解除され結合される。次に、 ステップS330において、IOTコントローラ160へ 提供されるメタビット情報は、10T170によってプリ で選択するように使用される。

【0124】即ち、マルチチャネルコンバイナ1630 は、オブジェクトペースで、カラー空間変換、トーン再 生カープ、ハーフトーン発生器周波数及びスクリーン角 度、最大レーザパワーセットポイント及び/又は他の情 報等のパラメータを決定するためにメタビット情報を使 用する事ができる。最適データは、メタビットの制御下 でデータへ適用される異なるタイプの処理に基づいて、 **決定されてIOT170〜出力される。**

င္ယ 【0125】また、メタビット情報の幾つかは、オブジ

エクト最適化データを発生すると共に、他のメタビット 特別2000-153640

[0T170のIOT170制御サプシステムへ出力され、且 **つこれらのメタビットは、プリントデータを更に最適化** ワーサンワーセットポイント及び/又はハーフトーン船 170~出力されるようにレルチチャネルコンパイナ1 するために、カラー空間変換、トーン再生カーブ、最大 情報がマルチチャネルコンパイナ1630によって101 630によって使用され得る。これらのメタビットは、 生器周波数及びスクリーン角度を含む。

テップS30のオブジェクト指定レンダリング及び圧縮 100サブシステムへ転送される。更に、最大レーザバ ジェクト最適化アンダリングの幾つかの簡様は、マルチ において、メタビットが他の簡様を制御すると共に、ス を使用してプリントデータを準備するための処理の間に ワーセットポイント、カラー変換、トーン再生箏のオブ チャネルコンバイナ1630において或いはIOT170 【0126】また、メタピット情報の全ては、10Tコン トローラ160によってプリントデータと共に、1011

そこで現在のコピーの最後のページがプリントされたか はステップS380~観き、制御をステップS90~戻 ら、現在のコピーの最後のページのプリントが完了する ジの全てがプリントされたか否かが決定される。もしそ でコピーの数が1だけインクリメントされ、次にステッ プS370〜進み、現在のページのポインタが現在のド キュメントの最初のページヘリセットされ、最後に、ス テップS300へ戻る。しかしながら、ステップS35 0 が最後のページがプリントされたと決定すると、制御 否かを決定する。最後のページがまだプリントされてい ない場合、制御はステップS300〜戻る。 しかしなが うでないならば、制御はステップS360〜進み、そこ 【0127】現在のページが、ステップS330におい て、107170によってオブジェクト最適化フォームで と、制御はステップS350へ続き、そこで希望のペー プリントされると、制御は、ステップS340~進み、

2に示されるように、オブジェクトリストの構成は、ス み出すことによって開始する。次に、ステップS410 において、次の (最初) の言語要素が現在の言語要案と 後、標準のグラフィックスインターフェースが呼び出さ れる。標準のグラフィックスインターフェースに導くPD ブジェクト最適化レンダリングタグを有するオブジェク トリストを構成するための処理をより詳細に示す。図1 して得られ、解析される。現在の言語要素が解析された [0128] 図12は、図10のステップS210のオ テップS400においてPDLドキュメントファイルを読 以び他の動作の解析は、ひとつのPNIから他のPNIに変 化する。これらの処理は公知である。

8

[0129] 次に、ステップS420において、現在の 言語要素は、それが現在のページの終わりを指示するか

否かを決定するために分析される。現在の言語要案が現 S430~進み、現在のページのクリッパー領域が検証 される。クリッパー検証処理は、図19のステップS1 **現在のクリッパー領域がステップS430において検証** されると、制御はステップS440~進み、制御がステ **缶のページの終わりを指示するならば、慙御はスアップ** 140-81160に関連して更に詳細に述べられる。 ップS220へ戻される。

【0130】現在の首語要繋がステップS420で現在 のページの終むりを指示しないならば、制御がステップ にチェックされる。もしそうなら、制御がステップS4 S450~進む。ステップS450において、現在の言 語要素は、それがカラー演算子であるか否かを知るため 60~進み、カラー演算子処理が実行される。

て、現在の言語要素がカラー演算子でないことが決定さ れると、制御がステップS470~進み、現在の言語要 禁は、それがマスキング演算子であるか否かを知るため **制御がステップS490~進み、次の言語要素は、それ** 60、S489及びS500の全てがステップS410 **にチェックされる。もしそうならば、制御がステップS** グラフィカル状態演算子処理を実行する。 ステップS4 [0131] しかしながら、ステップS450におい て、現在の言語要素がマスキング演算子でないならば、 が状態演算子であるか否かを知るためにチェックされ る。もしそうならば、制御がステップS500〜進み、 [0132] しかしながら、ステップS470におい 480~進み、マスキング演算子処理が実行される。

0において状態演算子でないことが決定されると、制御 がステップS510~進み、エラー指示がオブジェクト 最適化ESS100によって現在の言語が適切に解析さ れ得ないことを指示するために出力される。次に、ステ [0133] 最後に、現在の言語要素がステップS49 ップS 5 1 0 から制御がステップS 5 2 0 を介してステ ップ520へ戻る。

されるマスキング演算子コマンドは、"fill"、"stro **言語に依存する。同様に、ステップS470でチェック** 後に、ステップS490でチェックされる状態演算子コ マンドは、"setclipper"、"setstrokewidth"、"se **[0134] ステップS450でチェックされるカラー** ke", "character"及び他のこのようなコマンドを含 trenderhint"、及び他のそのような演算子のようなコ e"、及び等価のコマンドのような演算子を含むことが む。また、実際のコマンドは、PDV言語に依存する。最 **囲解されるべきである。勿論、実際のコマンドは、FDT** マンドを含む。また、実際のコマンドが使用されるPDI 演算子於、"setcolor"、"image"、"colorimag 言語に依存する事が理解されるべきである。

20 キャンラインデータを発生するための処理をより詳細に [0135] 図13は、図10のステップS240のス

を発生するための処理ステップS600でアクティブオ **示す。図13に示されるように、スキャンラインデータ** ブジェクトリストを初期化しスキャンラインを1にセッ トすることによって開始する。

は、例えば、第3のスキャンライン1513上の第1の [0136] 次に、ステップS610において、現在の スキャンラインからの各新たなオブジェクトが整列され たアクティブオブジェクトリストへ併合される。図28 は、ステップS210においてオブジェクト指定タグを 有するオブジェクトリストの構成の間発生されるスキャ ンラインオブジェクトリストデータの汎用フォームを示 す。図28に示されるように、第3のスキャンライン1 方、スキャンライン1513上の第2のオブジェクト1 [15132] のようなオブジェクトリストは、それら 5132を指す。この構造において、「15131」、 を生成する対応するPDL言語要素の相対順位に従ってリ 513上でスタートするオブジェクトを指すポインタ (最初の) オブジェクト15131を指し、それは、 ストに位置決めされるオブジェクトを含む。

た)アクティブオブジェクトは、オブジェクトの開始位 [0137] しかしながら、整列された (ソートされ 置により且つ左から右の順序で整列される。このよう ន

は、現在のスキャンラインに先立つスキャンラインで始 右への順序付けが維持されるように、アクティブリスト に併合される。一般に、アクティブオブジェクトリスト に、整列されたアクティブオブジェクトリストの第1の のスキャンライン始まる各オブジェクトは、この左から 【0138】ステップS610で新たなオブジェクトが 整列されたアクティブオブジェクトリストに併合される ジェクトである。同様に、各スキャンライン上の最後の オブジェクトは、最右開始位置を有するを有するオブジ エクトである。所与のスキャンラインを処理すると、そ オブジェクトは、最左開始位置を有するアクティブオブ まり且つアクティブのままであるオブジェクトを含む。

る。次に、制御がステップS630~進み、そこで現在 在るかを決定することによって、即ち、その点であらゆ と、制御がステップS620~進む。ステップS620 整列されたアクティブオブジェクトリストから発生され ンの各点に沿って、ランリストのどのランが"頂部"に る他のランの下に無いランを決定することによって、平 において、現在のスキャンラインに対するランリストが のスキャンラインに対するランリストが、スキャンライ 骨化される (flattened)。

ップS640において、現在のスキャンラインに対する マンドは、適切なカラーがカラーレジスタで利用できる こと、マスクデータが適切にイネーブル又はディスイー [0139] ステップS630において、ランリストが ブルされること、サンプリングされた画像データが必要 平滑化されると、制御がステップS640〜進む。ステ コマンド及びカラーの順序付けリストが生成される。

適切にセットアップされること、を確実にするために発 生される。パレット参照のフォームでのカラーは、正確 なカラー及びレンダリングタグ情報が各命令に対してそ のパレットから読み出されることを確実にするために発 に応じて利用できること、メタビットが、圧縮解除、カ ットポイント等のハードウェア処理を最適化するように ラ160や10T170によって実行されるレーザ変調セ ラー空間変換、トーン再生カーブ処理、107コントロー

る。ステップS610から、制御フローがステップS6 [0140] ステップS640の後に、制御がステップ S650~進み、そこで消費されたアイテムが整列され たアクティブオブジェクトリストから除去される。現在 そうでないならば、制御がステップS670〜進み、そ 10〜戻る。しかしながら、現在のスキャンラインが最 後のスキャンラインであるならば、制御はステップS6 現在のスキャンライン数がページの最後のスキャンライ ンであるか否かを決定するためにチェックされる。もし のスキャンラインはオブジェクトが表れる最後のスキャ に、ステップS660において、スキャンライン数は、 ンラインである時に、オブジェクトが消費される。次 こでスキャンラインの数が1だけインクリメントされ 90を介してステップS250へ戻される。

ន

が発生された後、制御がステップS250~進む。図1 4は、ステップS250をより幹細に示す。処理は、コ ップS100で開始する。コマンドデータの特徴のため ベースで抽出される。コマンドデータは、図31に示さ 【0141】ステップS240でスキャンラインデータ マンドデータを抽出、圧縮及び格納する事によってステ る。コマンドデータは、平滑化ランかちスキャンライン に、レンペルージブーウェルチ (LZW) のような公知の れるように、RAM部分151のコマンドチャネルデータ 田権技術がコマンドデータを圧縮するために使用され 部分に格徴される。

roup 4 及び他の互換システムのような既知の1 ピット圧 様に抽出されて、次にラン長エンコーディング、CCITTG それらのマスクポインタが指すマスクデータが抽出、圧 箱及び格納される。コマンドデータの場合のように、LZ ラーデータが、以下で辞述されるように、抽出、圧縮及 ひ格納される。次に、ステップS720において、メタ ビットデータが抽出、圧縮及び格納される。ステップS タを圧縮するために使用される。上述のステップの場合 のように、一定カラーデータ、メタピットデータ及びマ スクポインタは、平滑化ランリストから抽出され、スキ チャネル部分、メタビットチャネル部分及びマスクデー タチャネル部分へ格納される。このマスクデータは、同 【0142】次に、ステップS710において、一定カ 7.3.0において、マスクポインタが抽出及び格納され、 Mのような従来の技術が一定カラー及びメタビットデー ャンラインペースで、夫々RAM部分151の一定カラー

20

特開2000-153640

(22)

格技術を使用して圧縮される。一旦圧縮されると、マス クデータは、またRAM部分151のマスクデータチャネ う由少行格をかだる。

t Group (JPEG) によって定義されたもののような、デ 全てが一旦抽出、(恐らく)圧縮及び格納されると、制 151のサンプルデータチャネル部分に格納される。ス テップS110-S140の処理は、非常に類似してい る。しかしながら、国際標準化機構 (InternationalSta ndards Organization) OJoint Photographic Exper **ータのタイプ毎に異なる圧縮技術が使用される。ステッ** プS110-S140で異なるデータ部分及びタイプの [0143] 枚に、ステップS140において、サンプ リングされた画像ポインタが抽出及び格納され、且つサ ンプリングされた画像データが抽出、圧縮及URM部分 御がステップS150を介してステップS260へ戻 2

素によって指示される一定カラーがカラーパレットに同 [0145] しかしながら、例えば、図16のステップ セットされる。そのレンダリングタグがデフォルト値を 残す限り、同一のパレットエントリがあるか否かを知る ためにチェックすると、答えは肯定である。もしそうな 演算子処理は、ステップS800でカラー演算子がサン よって、開始する。もしそれがサンプリングされた画像 でないならば、慰御がステップS810〜進む。ステッ プS810において、カラーパレットは、現在の言語要 一のエントリをすでに有するか否かを決定するためにチ と、そのレンダリングタグフィールドがデフォルト値に らば、制御がステップS820〜進み、そこで現在の次 の言語要素によって指示されるのと同じカラーモデル及 プリングされた画像を提供するか否かを決定することに カラー演算子を処理する方法をより詳細に示す。カラー [0144] 図15は、図12のステップS460の、 エックされる。パレットエントリが最初に確立される び画案データを有するパレットエントリが検出される。

S 8 1 0 の答えが否定であると、制御がステップS 8 3 0~進み、其処で新たなパレットエントリが、現在の音 適切なパレットインデックスを決定するために、現在の S1050によって、レンダリングタグが変更されてい るならば、次に、答えは否定であり、新たなパレットエ ントリが生成される必要がある。このように、ステップ を使用して、カラーパレット内に確立される。次に、ス 図30に示されるように、パレットは、複数のインデッ クススロット1521-152nよりなる。パレット1 520の各ハッシュ数 (アーブル) は、多くのパレット エントリを有し、パレットエントリの各々は、一定カラ ーエントリ及びサンプリングされたエントリの何れかで あり得る。パレットは、後でより詳細に述べられる。次 **語要案によって指示されるカラーモデル及び画案データ** テップS840において、ハッシング関数(機能)が、 **言語要素によって指示される画案データに適用される。**

に、ステップS850において、現在のパレットエント リが、パレットインデックスによって快定されるくッツ ュテーブルスロットでパレットに挿入される。

[0146] 新たなパレットエントリのセットアップの **代わりに、現在の一定カラーは、ステップS1050が** この現在の一定カラーに対してレンダリングタグをセッ 合、この時点でのみ、新たなパレットエントリがデフォ ルト値からすでにリセットされているレンダリングタグ トする事を必要とするまで、別に格納できる。この場 レメーケドや形成がたる。

質算子がサンプル画像を提供した事を決定すると、制御 がステップS860~進む。ステップS860で、画像 **むいて計算される。 表4のビット6及び7を参照した述** ことが出来る解像度を発生するために、サンプリングさ れた画像の各画繋が何クロックサイクル繰り返されるか **【0147】しかしながら、ステップS800がカラー** 異像度除数が画像データ及U和用できる10T解像度に基 べられたように、画像解像度除数は、IOTに対して得る を指示する。

[0148] 次に、ステップS870において、現在の 度除数及びグラフィカル状態演算子処理によって評価さ 回転及び/又はスケーリングされる。次に、ステッ 画像データは、ステップS860で決定された画像解像 は、現在のカラーモデル及び現在のサンプリングされた れた最近の"現在変換 (currenttransform) "に従っ プS880において、都たなカラーパレットエントリ 画像データを使用して、確立される。

計算される。 次に、ステップS900において、現在の [0149] 衣に、ステップS890において、パレッ パワットエントリは、パワットインデックスによって栄 定されたハッシングテーブルスロットでカラーパレット トインデックスは、くッシング闘数を回像データベイト 即ち"S-Size (Sサイズ)"へ適用することによって に挿入される。

トエントリにセットされる。於に、制御がステップS9 20、S850又はS900で決定された現在のパレッ [0150] 次に、ステップS820、S850及びS そこでグラフィカル状態演算子処理で発生された"curr entcolor (現在のカラー)"ポインタが、ステップS8 900の何れかから、制御がステップS910~進み、 20を介してステップS410~進む。

てすでにセットされているか否かを決定することによっ しかしながら、パラメータ"renderhint"がセットされ キング演算子処理は、パラメータ"renderhint(レンダ リングヒント)" がグラフィカル状態演算子処理によっ て、ステップS1000で開始する。もしそうでないな らば、単御がステップ 81010 に油み、そこでオブジ [0151] 図16は、図12のステップS480のマ スキング復算子を処理する方法をより詳細に示す。マス ェクト最適化レンダリングタグが自動的に決定される。

ると、慙御がステップS1020〜猫み、そいでオブジ ェクト最適化レンダリングタグが"renderhint"パラメ **一々 (単数又は複数) から導出される。**

動和レベル等が提供されるように、発生される。何れの ば、迫加のレンダリングタグは、同じオブジェクトに異 なるカラー空間変換、異なるトーン再生カーブ、異なる ブジェクトのデータを書込む時に使用されるレーザパワ 【0152】即ち、パラメータ"renderhint"がセット は、現在の言語要素の決定されたオプジェクトタイプ及 びオブジェクトの異なるタイプ間で提供される区別のレ ペルの数に依存して、現在の言語要素に対してオブジェ 区別の単一レベルのみがイネーブルならば、ステップS 1010において決定されたオブジェクト最適化レンダ アキストやラインアートオブジェクト)から画像オブジ エクト (例えば、ハーフトーンオブジェクト) を区別す る。もし区別の追加のレベルがイネーブルであったなら 場合も、少なくとも一つのレンダリングタグは、そのオ **一セットポイントを指示するために各オブジェクト毎に** されないならば、オブジェクト最適化レンダリングタグ クトタイプを最初に分析することによって決定される。 リングタグは、例えば、非画像オブジェクト(例えば、 2

と、ステップS1020において、自動的に決定された ーパーライドされる。このように、ドキュメントクリエ **ータは、そうでなければステップS1010でセットさ** て、"renderhint"パラメータは、必要でないかもしれ 値、そうでなければステップS1010で決定された値 は、ドキュメントクリエータから明示的命令によってオ [0153]" renderhint" パラメータがセットされる れたレンダリングタグをオーバーライドできる。従っ

イブであるかに拘らず、ドキュメントクリエータが観察 者の目を獲得したいと思う物を指示するヒントの独立の してもよい。"renderhint"は、このオブジェクトの定 セットポイントとは異なる特定のレーザパワーセットポ ないことを指示しても良い。"renderhint"は、オブジ ェクトのエッジがシャープにされるべきでない事を指示 義されたカラーが飽和がブーストされるのではなくて保 持されるべきであることを指示してもよい。"renderhi nt"は、オブジェクトのそのタイプに対してデフォルト イントが代わりに使用されるべきであることを指示して タイプであっても良い。或いは、"renderhint"は、こ それは、このオブジェクトタイプがどのオブジェクトタ のオブジェクトが背景にあり、観察者の目を獲得したく ないが、オブジェクトタイプが何であるか指定できる。 もない。 8

て、デフォルトモードに続く分析の残りの部分でオブジ [0154] また、" renderhint" は、定義されたオプ ジェクトタイプ及び未定義のサブパラメータに基づい ェクトタイプを明示的に定義してもよい。

【0155】次に、ステップS1010及びステップS

22

図12,15及び16に示されるように、"currentcolo 複写されなければならず、その新たなパレットエントリ 1020から、制御がステップS1030~進み、其処 よって指示されたパレットエントリに対するレンダリン c" タグがデフォルトタグでなく、" currentcolor" に のレンダリングタグが更新され、"currentcolor" ポイ でグラフィカル状態演算子処理によってセットされた" グタグと一致しないならば、そのパレットエントリは、 currentcolor"状態のレンダリングタグが更新される。 ンタがその新たなパレットエントリに更新される。

再びステップS1180進む。

1050の部分としてステップS840、S850及び 【0156】また、その新たなパレットエントリが処理 て、別途保持される。この場合、新たなパレットエント は、別途保持された所にセットされる。この新たなパレ 0又はステップS1020において決定された値にセッ トされる。この新たなパレットエントリは、ステップS S910を実行する事によって、この時にパレットへ入 ットエントリのレンダリングタグは、ステップS101 合、カラーデータは、パレット〜挿入されるのではなく カラー演算子ステップ S460の間に生成されない場 リは、ステップS1030で生成され、そのカラー値

【0157】 次に、ステップS1040において、現在 る。枚に、ステップS1050で、プリミティブオブジ ェクトの全てが処理されたか否かが決定される。いずれ かのプリミティブオブジェクトが残っていると、制御が ステップS1050からステップS1060~進み、其 処で次の (最初の) プリミティブオブジェクトが現在の プリミティブオブジェクトとしてマスキング演算子から 得られる。 枚に、 ステップ S 1070において、プリミ **ノオブジェクトに対して実行される。 次に、制御は、ス** 050が処理されるべきプリミティブオブジェクトがな いことを決定するまで続く。この場合、制御がステップ のオブジェクトは、ポックス、ピットマップ毎の一つ以 上のプリミティブ(主)オブジェクトを発生するために ティブマスキングオブジェクト処理が現在のプリミティ テップS1050~戻る。このループは、ステップS1 スキャン変換される。スキャン変換は公知の処理であ S1080を介してステップS410~戻る。

[0158] 図12のステップS500で述べられたグ ラフィカル状態演算子処理のより詳細なバージョンを示 す。図17において、ステップS500のグラフィカル 状態演算子処理は、" setclipper" 演算子がセットされ たか否かをステップS1100で決定する事により開始

み、この状態演算子に対してグラフィカル状態をセット **【0159】"setclipper"演算子がセットされていな** いならば、制御がステップS1110に進み、"setren derhint" 演算子がセットされたか否かを決定する。も しそうでないならば、制御がステップS1120に進

20

し、ステップS1180に進む。しかしながら、"setr イカル状態における"renderhint"パラメータは、"se ると、制御がステップS1130に進み、そこでグラフ ヒントにセットされる。ステップS1130から制御が anderhint" 演算子がステップS 1 1 1 0 でセットされ trenderhint" 演算子によって指示されるレンダリング 特開2000-153640

(24)

る。しかしながら、現在のクリッパーオブジェクトが存 ジェクトが存在し、その完全性属性が" 完全な" である か否かが決定される。もしそうならば、制御がステップ 領域 r 1として示されるスイープアウトラインが、現在 のクリッピング領域にセットされる。同時に、領域 r 2 で示されるスイープのフィル(充填)領域が現在のクリ 在しない場合又は現在の既存のクリッパーオブジェクト [0160] しかしながら、ステップS1100におい て、"setclipper"演算子がセットされると、制御がス テップS1140~進み、そこで現在のクリッパーオブ S1150~進み、そこで現在の完全なクリッパーオブ ッピング領域の下のスイープオブジェクトにセットされ 合、制御がステップS1140から直接にステップS1 ジェクトがスイープオブジェクト〜変換される。次に、 が"complete (完全な)"の完全性属性を持たない場 ន

る。 なに、ステップS1120及びステップS1130 60は、図12に示され且つ上述された"クリッパー検 証"処理S430を形成する。次に、制御がステップS 1170に進み、そこでグラフィカル領域の" currents [0161] ステップS1160において、このオブジ に挿入される。ステップS1140からステップS11 lipper"コマンドが新たなクリッパー領域にセットされ において、彫御がステップS1180〜猫み、制御がス て、スキャンライン整列アクティブオブジェクトリス! エクトが、オブジェクトの最初のスキャンラインとし

160~進む。

ject"を現在のスキャンラインのアクティブオブジェク れたように、スキャンラインリストを発生するための処 理のより詳細な記述が図18において示される。スキャ ンラインリストを発生するための処理は、変数"thisob [0162] 図13のステップS620において述べら トリストの最初のオブジェクトへセットすることによ テップS410へ戻る。

り、ステップS1200において開始する。

かしながら、"thisobject"が有効オブジェクトを指す 数"thisobject"は、それが有効オブジェクトを指すか 否かを決定するためにテストされる。もし変数"thisob ject"が有効オブジェクトを指さないならば、制御がス テップS1280を介してステップS630に戻る。し ならば、"thisobject"が最初のオブジェクトにセット された直後に常に真となり、制御がステップS1220 [0163] 次に、ステップS1210において、変

オブジェクトの各インサイドリストは、現在のクリッピ パータイプオブジェクトであるか否かを知るためにチェ ックされる。もしそうならば、制御がステップS125 済べられる、ステップS1740-S1770のプリミ ピングオブジェクトのために、収集されると共にこのリ 効であった間対応するクリッピングオブジェクトに関連 ウトラインに関して上述されたの同様に、このクリッパ ーオブジェクト生成された時に有効であったクリッピン 【0165】 ステップS1220において、" thisobje ct"のクラスがスイープでない時、制御がステップS1 240〜進み、そこで"thisobject"は、それがクリッ t" インサイドリストから各オブジェクトが" thisobjec ティブマスキングオブジェクト処理の間に、このクリッ ング領域として対応するクリッピングオブジェクトが有 グ領域へセットされた。 オブジェクトは、クリッピング 領域のクリッパーの外側にあるオブジェクトのあらゆる 1"のクリッパーに抗してクリップされる。インサイド リストは、図23において示され且つ以下でより詳細に 0に進む。ステップS1250において、"thisobjec する。"thisobject"のクリッパーは、s 1スイープア ストへ追加されたオブジェクトのリストである。即ち、 部分を除去する事によってクリップされる。

れたランは、整列されたランリストに併合される。ステ ップS1220において、各ランはスキャンラインに沿 [0166] オブジェクトがクリップされた後、各得ち プされたオブジェクトに対するポインタからなる。ステ ップ 81230 における場合のように、処理が一旦完了 う開始位置と終了位置からなる。しかしながら、ステッ のインサイドリストから層及びカラーデータへのクリッ プS1250において、また各ランは、"thisobject" すると、制御がステップS1270〜進む。

[0167] もしステップS1240において、"this object"のクラスがクリッパーでない場合、制御がステ ップS1260に進む。ステップS1260において、

S

る。しかしならが、この場合、各ランは、また層及びカ る。ステップS1230及びステップS1250の場合 現在のスキャンラインの"thisobject"の各ピース毎の ランが整列されたランリストへ併合される。ステップS 1230及びステップS1250の場合のように、各ラ ンはスキャンラインに沿う開始位置及び終了位置からな ラーデータに対する"thisobject"へのポインタからな のように、一旦ステップS1260の処理が終了する と、制御がステップ S 1 2 7 0 〜進む。

【0168】 ステップS1270において、変数" this object"が現在の"thisobject"の"次の"フィールド る。ステップS1270から制御がステップS1210 によって指示されるオブジェクトへセットされる。従っ て、次の"thisobject"が現在の"thisobject"にな

ンリストを平滑化するための処理をより詳細に示す。図 [0169] 図19は、図13のステップS360のラ 19に示されるように、ランリストを平滑化する処理

か否かを決定するためにチェックされる。そうでない場 は、ステップS1300で開始する。ステップS130 トに初期化される。開始位置及び終了位置は、現在のス キャンラインの開始に初期化される。最後に、変数" cu 数"currentstart"は、スキャンラインの終了に避した 合、制御がステップS1320に進み、そこで次の可視 は、デフォルトレンダリングタグを有する白オブジェク 0において、現在のランの前景及び背景オブジェクト rrentstart"がスキャンラインの開始に初期化される。 [0170] 次に、ステップS1310において、変 ランが観別される。

340~進み、そこで現在のランに対するコマンド及び ンの終了位置へセットする事によって、結合される。し そこで次の可視ランの前景及び背景オブジェクトカラー クトの前景及び背景オブジェクトカラーとレンダリング タグと同じであるか否かを決定するためにチェックされ み、そこでランは、現在のランの終了位置を次の可視ラ かしながら、これが真でない場合、制御がステップS1 とレンダリングタグは、それらが現在のランのオブジェ カラーが生成される。次に、ステップS1350におい 【0171】次に、制御がステップS1330に進み、 る。これが真ならば、制御がステップS1360に進 て、次の可視ランが現在のランになる。

【0172】 ステップS1350及びS1360の両方 が現在のランの終了位置にセットされる。次に、ステッ ステップS1310において、"currentstart"がスキ 380に進み、そこでコマンドおよびカラーの最後のセ ットが現在のランのために生成される。ステップS13 80から、制御がステップS1390を介してステップ ャンラインの終了へ到強されると、制御がステップ81 プS1370からの制御がステップS1310に進む。 がステップS1370に進み、そこで"currentstart'

49

特開2000-153640

(38)

か否かということである。もしそうでないならば、制御 オブジェクトが真のクリアフィールド15574を有す はステップS1410~進む。ステップS1410にお いて、現在のランの前景オブジェクトは、そのオブジェ クトがクラススイープタイプオブジェクト15580で あるか否かを知るために聞べられる。もしそうでないな の前景オブジェクトは、そのオブジェクトが透明か否か を決定するために調べられる。即ち、その照会は、その るビットマップタイプのオブジェクト15570である 5ば、制御がステップS1420に進み、ノーマルコヤ ンド及びカラーを生成する。次に、制御がステップS1 たはS1380の現在のスキャンラインの現在のランに #細に示す。 ステップS 1400において、現在のラン **【0173】図20は、図19のステップS1340ま** 対するコマンド及びカラーを生成するための処理をより 460に進む。

90であると決定されると、制御がステップ S1430 ラーを生成する。次に、制御が再ぴステップS1460 [0174] もしステップS1410において、前景オ ブジェクトがスイープクラスタイプオブジェクト155 に、制御が再びステップS1460に進む。しかしなが ち、ステップS1400において、現在のランの前景オ ブジェクトが真のクリアフィールドを有するクラスピッ トマップタイプのオブジェクトであると決定されと、制 てマスクピットマップを固定する。次に、制御がステッ プS1450に進み、マスクを使用してコマンド及びカ 御がステップS1440に進み、背景チェーンを処理し に進み、スイープコマンド及びカラーを生成する。次

一の生成がステップS1380で呼び出されると、制御 がステップS1390に進み、制御をステップS640 【0175】この手順は、それが2つのステップに依っ て呼び出され得る点において一般的ではない。このよう に、ステップS1460は、ステップS1340及びS て、制御が適切な次のステップ、即ちステップS135 0又はS1370、へ戻される。即ち、現在のラン手順 に対してコマンド及びカラーの生成がステップS134 む。同様に、現在のラン手順に対してコマンド及びカラ 0で呼び出されると、制御がステップS1350に進 1380のどちらがこの手順を呼び出したかを決定し

かしながら、背景オブジェクトそれ自体は、同じ又は異 プジェクトが前景カラーを決定するように動作する。し なる前景カラーを有する透明ビットマップであってもよ 【0176】上述のように、ステップS1400は、現 在のランの前景オブジェクトが適明 (即ち、ピットマッ プクラスオブジェクト)の場合、その背景フィールドに 0" ビットのカラーを決定すると共に、現在のランのオ よって指示されるオブジェクトがこのランのマスクの"

い。前段カラーが同じ場合、黒文字ピットマップを有す る場合と同様に、二つの隣接する透明層は、論理OR関 数をそれらのアットマップに適用することによって結合 され得る。この領域のマスクチャネルマップの元の普込 みが下のビットに上書きされたので、下のビットマップ プにORされる。透明背景をその上のオプジェクトにO オブジェクトのピットマップがこのステップでそのマッ Rして結合する事は、上のオブジェクトとは異なる。

このように、コンフリクトする透明背景オブジェクトが 透明でないオブジェクトのセットに変換される。この処 理は、不透明オブジェクト又は圏"0"白ペーパが発見 1" ピットのカラーを使用して透明背景層に到達される まで続くことができる。この点で、マスクチャネルの望 コンフリクトする透明背景ピットマップの空間的に隣接 ましい使用におけるコンフリクトが見られた。それは、 する"1" ビットのグループをランに安換して"平滑 化"処理を再帰的に適用することによって解決される。 されるまで、背景チェーンに続く。

定カラー抽出、圧縮及び格納処理のより詳細な記述を示 す。抽出、圧縮及び格納一定カラー処理はステップS1 500で開始する。ステップS1500において、次の (最初の) カラー参照 (基準) が現在のカラー参照とし て得られる。現在のカラー参照は、図30に示されるパ **【0177】図21は、図14のステップS710の一** フットゲーダ梅油のパフットエントリの一つを指すポイ ンタである。

ន

のパレットエントリがどのようにレンダリングされるペ ラーモデルフィールド15234は、画繋データがどの 【0178】次に、ステップS1510において、現在 のパレットエントリからカラーデータが得られる。図3 0に示されるように、各一定カラータイプパレットエン トリ15230は、このハッシュテーブルスロットの次 のパレットエントリを指す次のリンク15231と、こ **ールド15232、及びこれが一定カラーパレットエン** トリであるか、サンプリングされた画像パワットエント リであるか、他のタイプのパレットエントリであるかを 指示するカラークラスフィールド15233を含む。カ きかについてのデータを提供するレンダリングタグフィ タイプのカラーモデル (例えば、RGB、CMYK、CIELab、

e

ングタグフィールドと共にこのカラーをCMYKに変換する ための好ましいカラー空間変換を指示する。最後に、画 繁値フィールド15235は、実際のカラーデータを格 又はその他)を使用するかを指示すると共に、レンダリ

\$

1530において、丁度部み出された画繋データが、図 31に示されるように、一定カラーチャネルの次に利用 【0179】於に、ステップS1520において、現在 **一ルド15235から読み出される。次に、ステップS** のパレットエントリの画案データは、画素値データフィ できる位置でRAM151のチャネルデータ構造に格納 S

また、カラーモデル及びレンダリングタグフィールドに がこのようにチャネルデータ構造に格納されることが予 チチャネ ゲコンパイナ 1630 におい アメタ ピットの制 【0180】 カラーモデルの混合物からなる 国繋データ 的される。それは、上述のように、10T170又はマル き、ステップS1520の一部としてそれをCMYKに変勢 よって決定されたカラー変換は、画案データに適用で 卸下でCMYK (又は他の10T指定) データに変換される。

[0181] 次に、ステップS1540において、パレ ットは、現在のカラー参照が最後のカラー参照であるか 否かを決定するためにチェックされる。 もしそれがそう でないならば、制御がステップS1500に戻り、その **外のカラー参照が再び現在のカラー参照として選択され** 5. しかしながら、現在のカラー参照が最後のカラー参 照である場合、制御がステップS1550に進む。

格納される。他のチャネルデータの場合のように、一定 カラーチャネルフィールドに格徴される一定カラーデー タを圧縮する事によって、パス114を介するデータ転 メモリから読み出され、圧縮されて、圧縮フォームで再 [0182] ステップS1550において、一定カラー チャネルデータチャネル構造におけるカラーデータは、 送が最小化される。

1550に格納されると、制御がステップS1560を [0183] 一定カラーデータが圧縮されてステップS 介してステップS720に戻る。

リ15240のレンダリングタグフィールド15242 から得られる。両方の一定カラーパレットエントリ15 す。図22に示されるように、メタビットを抽出、圧縮 5240は、共にレンダリングタグを含むので、この処 [0184] 図22は、図14のステップS720のメ 610において、レンダリングタグは、一定カラーパレ ットエントリ15230のレンダリングタグフィールド 15232及びサンプリングされた画像パレットエント タビット抽出、圧縮及び格納処理のより詳細な記述を示 **【0185】図21のステップS1500におけるのと** カラー物服 (それはパフットエントリに対するポインタ ステップS1510におけるのと同様に、ステップS1 230及びサンプリングされた画像パレットエントリ1 同様に、ステップS1600において、次の(最初の) 及び格納する処理は、ステップS1600で開始する。 である)が現在のカラー参照として得られる。同様に、 理は、図21に示されるフローチャートにおけるよう に、一定カラーパレットエントリに限定されない。

[0186] ステップS1610でレンダリングタグが 得られると、制御がステップS1620に進む。 ステッ **プS1620において、レンダリングタグは、プリンタ** 独立レングリングタグと101指定メタビットとの間で指 定の変換を行う変換テーブル中でルックアップされる。

は、現在のパレットエントリのレンダリングタグに基づ /又はソフトウエア処理制御を提供する101指定メタビ いて、指定の101170に適する適切なハードウエア及 このように、ステップS1620のルックアップ処理 ット値を戻す。

hると、制御がステップS1630〜進み、そこで現在 【0187】ステップS1620でメタビット値が得ら のパレットエントリに対するメタビット値が図3 1 に示 されるチャネルデータ構造のメタビットチャネルの飲に 利用できる位置に格納される。 【0188】次に、ステップS1640において、現在 のカラー参照は、それが最後のカラー参照であるか否か を知るためにチェックされる。そうでないならば、制御 がステップS1600へ戻り、そこで再び次のカラー参 照が現在のカラー参照として選択される。しかしなが ら、現在のカラー参照が最後のカラー参照である場合、

[0189] ステップS1650において、メタビット 制御がステップ S1650~進む。

チャネルに格納されたメタビットデータが圧縮されてチ 吹に、制御がステップS1660を介してステップS7 ナネルデータ権治のメタビットチャネルに格絶される。 30~戻る。

スキングオブジェクト処理はステップS1700で開始 [0190] 図23は、図16のステップS1070の プリミティブマスキングオブジェクト処理のより詳細な 配述を示す。図23に示されるように、プリミティブマ **ブマスキングオブジェクトは、それがビットマッププリ** する。ステップS1700において、現在のプリミティ ミティブであるか否かを決定するためにチェックされ

リミティブがマスクピットマップにブリットされ (Blit る位置に予め格納されたデータを上書きする。" ブリッ 転送"又は"BITBLI"処理と呼ばれ、バイト又はワード 境界ではなくてピット境界上のメモリブロックの変更を ティブマスキングオブジェクトがピットマッププリミテ イブではない場合、制御がステップS1700からステ クス、ビットマップ等である。もしそうならば、制御が 可能とする従来の技術である。次に、制御がステップS 1710かちステップS1720~進む。現在のプリミ ステップ 81710 に進み、そこでこのビットマップブ ティリング (Blitting) "は、"ピットレベルプロック る。上述のように、プリミティブオブジェクトは、ボッ ted)、このピットマッププリミティブがブリットされ ップS1720~進む。

[0191] 次に、ステップS1720において、現在 ボックスよりもより制限的なクリッピングオブジェクト **制御がステップS1730~進み、そこでこのオブジェ** のプリミティブマスキングオブジェクトは、ページ境界 が有効であるか否かを決定するためにチェックされる。 そのようなクリッピング領域がアクティブでない場合、

クトはこのオブジェクトに対する最初のスキャンライン

20

88

時開2000-153640

のみ迫加される。 次に、ステップS1730から、制御 こ対応するスキャンラインオブジェクトリストへ追加さ れる。即ち、このオブジェクトは、それが最初に扱れる スキャンラインのスキャンラインオブジェクトリストへ がステップS1780〜進む。

合、新たなスイープオブジェクトが生成され、既存で現 ェクトは、それが既存ではあるが不完全なスイープの部 そうならば、制御がステップS1740からステップS **ールドヘリンクされる。この新たな不完全なスイープオ** パーオブジェクトの完全性属性が更新される。現在のク イブマスキングオブジェクトが現在のクリッパーオブジ したか否かを指示する。ステップS1760から、制御 クリッピング領域が有効である場合、制御がステップS 1750~進む。ステップS1750において、現在の プリミティブマスキングオブジェクトが現在のクリッパ ボックスのような単純なプリミティブオブジェクトであ る。現在のプリミティブマスキングオブジェクトが既存 **制御がステップS1760に進み、そこで現在のクリッ** リッパーオブジェクトの完全性隅性は、十分なプリミテ 【0192】しかしながら、ページ境界ボックス以外の 1720かちステップS1740へ進む。ステップS1 7 4 0 において、現在のプリミティブマスキングオブジ 分であるか否かを決定するためにチェックされる。もし ーオブジェクトのスイープサブアイテムへ追加される。 在のプリミティブオブジェクトは、スイーブの52フィ ブジェクトはクリッパーのサブアイテムになる。次に、 ェクトに対応するスイープサブアイテムに迫加されて、 現在のクリッパーオブジェクトを完全に充填(フィル) のプリミティブオブジェクトに隣接して発見される場 既存ではあるが、不完全なスイープの一つのタイプは、 が再びステップS1780〜進む。

ន

【0193】現在のプリミティブマスキングオブジェク トが既存ではあるか不完全なスイープの部分でないなら 加される。ステップS1770から、町御がステップS 1780~進む。ステップS1780において、制御が が現在のクリッパーオブジェクトのアイテムリストへ追 ば、ステップS1740からステップS1770に進 み、そこで現在のプリミティブマスキングオブジェク ステップS1050へ戻される。

[0194] 図24は、図19のステップS1320の **次の可視ラン職別処理のより詳細な説明が示される。図** 24に示されるように、次の可視ラン職別処理は、ステ 次のランへ初期化される。変数"currentend"が次のラ ップS1800で開始する。ステップS1800におい て、変数"thisrun"は、整列されたランリストに残る ンの然りにセットされる。

されたランリストは、それが空であるか否かを知るため にチェックされ、変数"thisrun"は、それが変数"cur 【0195】ステップS1800から、制御がステップ S1810~進む。ステップS1810において、整列

20

照されるランは、それによって参照されるオブジェクト クされる。即ち、"highestrun"は、ランセグメント即 ちランの部分を指し、それは開始位置、終了位置、前景 オブジェクト及び潜在的にチェーン化された背景オブジ される。これらの両方が、ぬであるならば、即御がステ が変数"highestrun"によって指示されるランセグメン トの層の上にある層を有するか否かを知るためにチェッ rentend"の後に開始するか否かを知るためにチェック ップS1820に進み、そこで"thisrun"によって参

クトが新たな直下のランとして処理される。ステップS の直下にある。この場合、制御がステップS1830~ に、"thisrun"によって参照されるオブジェクトは" ighestrun"によって参照されるランセグメントの前景 進み、そこで"thisrun"及びそれに関連するオブジェ されるランセグメントの前景圏の上でない場合、次 1830から、制御がステップS1860〜進む。

れるオブジェクトの層が、"highestrun"によって参照

ェクトのリストを有する。"thisrun"によって参照さ

位置は、それが"currentstart"によって指示される開 されるオブジェクトの層が"highestrun"の前景層の上 であるならば、制御がステップS1840〜進む。ステ ップS1840において、"highestrum"に対する関始 [0196] しかしながら、"thisrun" によって参照 始位置の後に始まるか否かを知るためにチェックされ

たな最も高いランとなる。ステップS1850から、制 プS1870~進む。ステップS1870において、変 に、制御がステップS1870かちステップS1880 御がステップS1860~進む。ステップS1860に ップS1810~戻る。しかしながら、ステップS18 開始するならば、制御がステップ S 1 8 4 0 からステッ 数"currentend"によって指示された終了位置が"this 【0197】これが真でない場合、制御がステップS1 ら得られる。 次に、 制御がステップ S 1860からステ run"の開始位置と等しくなるようにセットされる。次 850~進み、そこでラン"thisrun"が処理されて新 おいて、新たな"thisrun"が整列されたランリストか 40において、"thisrun"が"currentstart"の後で

R

【0199】平滑ランリスト (Flatten Run List) 処 ンのリストがある。このリストは、それらの最左点に基 は、左から右の順に、スキャンライン上の可視の各ラン 【0198】同様に、ステップS1810において、テ ストの何れかが真ならば、制御がステップS1880~ 進む。ステップS1880において、餓別されたランが **処理される。次に、ステップS1880から、制御がス 埋の初めに、現在のスキャンライン上のアクティブなラ** の各部分又はセグメントを正確に述べるコマンドのスト テップS1890を介してステップS1330へ戻る。 **ざいて、左から右へ整列される。平滑ランリスト処理**

で表される例示の実施の形態は、図24のステップS1 830の直下チェーン化処理を導入する事によって略完 よって覆い超される時に、現在のより高いランが終了し **闘すランヘリンクする事によってアクティブランリスト** から現在の最も高い層を除去する。もしより高いランの よりなり、あらゆるより上のオブジェクトは、そのよう 質的に入る。ページ上の各このようなスイープは、数百 の層を持つことができる。一つの問題は、オブジェクト のスタックの頂部又はその近くに、アクティブランリス 全に軽減する。直下チェーン化は、それがより高い層に 前により低いランが終了する場合、より低いランは、そ に、一時的に覆い隠されたオブジェクトは、アクティブ 【0200】 幾つかのグラフィカル構造は、この単純な と、より下の層上の漸進的により小さいオブジェクトと なより下のオブジェクトの全ての内側に完全に或いは実 た後、より低い層のランが再出現する限り、それを覆い 一例は、放射状スイープとして知られているものであ る。放射状スイープは、最下層の大きなオブジェクト ト中に見られる非常に多くのオブジェクトがある。こ れが覆い腿される点で完全に破棄され得る。このよう タイプの処理を困難にするPOLにおいて際立っている。

で、アクティブランリストは非常に短く維持される。こ ランの直下の長いチェーン内にある。より上のランが終 クティブランリストへ追加される。新たなランは、その 点で頂部にない整列されたランリストに遭遇すると、そ のように、放射状スイープの全てのランは、現在の頂部 **てすると、そのランの直下のチェーンの最初のランボア** それは、自身よりも下の層を有するランの上方であって れば、適切な層で直下のチェーンに迫加される。即ち、 ランリストに配される代わりに、チェーン化されるの 且つより高い層を有するランの下方へ追加される。更

特開2000-153640

が新たに挿入されたランの直下にあり且つ挿入がなされ このことは、それらのランが右へのある点でもはや可視 る前に終了することが知られるやいなや、破棄される。 にならないことを意味する。

ジェクトによって引き起こされる。 ピットマップオブジ ェクトは、透明の特質を有し、そこで" 1" ピットが着 【0201】第2の複雑さは、透明なピットマップオフ 色されるが"0"ピットは透明 (クリア) である。即

ち、ビットマップオブジェクトの直下のオブジェクトの 処理される。チェーン化の困難さは、頂部ランが透明で 1350及びS1380の部分として後述される技術で ストへ戻し、透明なランの全てがアクティブランリスト カラーは、遊けて見える。この両者は、直下のチェーン 化を複雑にし、マスクチャネルの使用をコンフリクトす る。後者の困難さは、図19の職別ラン処理ステップS ある時は常に直下チェーンを空にしてアクティブランリ から除去されると再び直下のチェーンを再構築すること によって例示の実施の形態において処理される。

クフィールド15510は、他の一つのオブジェクトの ブジェクトのリストを形成するために使用される。この メカニズムによって、図28に示されるスキャンライン 【0202】図29は、メモリ150に格納された汎用 イールド15510、層フィールド15520、パレッ るこれらの数とタイプよりなる。具体的には、次のリン 吹のリンクフィールド15510を指すことによってオ オブジェクトデータ構造1550の汎用化された表現を トクラス指定手順フィールド15540(上述のフィー ィールド1 5 5 5 0、及びオブジェクトクラスで変化す 示す。汎用オブジェクト構造1550は、次のリンクフ トエントリポインタフィールド15530、オブジェク ルドは固定フィールドである)、オブジェクトデータフ オブジェクトリスト1510が形成される。

【0203】 層フィールド15520は、ページから垂 に構成される。この先に定義されたオブジェクトは、ペ コードするために使用される。即ち、ページ画像を述べ 画像のグラフィカルオブジェクトがファイルに後で定義 ージ画像を形成するオブジェクトのスタックに2軸に沿 ド15520は、スタックのオブジェクトのこの相対的 SPDLファイルは、PDLファイルに先に定義されるページ されるそれらのオブジェクトによって覆い題されるよう **たより高いように述べられることが出来る。 쪨フィール** 高さをエンコードする。各新たなオブジェクトは、図1 6のプリミティプマスキングオブジェクトステップS1 070処理の間、連続的に高くなるレベル値を与えられ 直に延びる2軸に沿ってオブジェクトの相対高さをエン POLファイルに後で表れるオブジェクトは、2軸に沿っ ってより低いように述べられることが出来る。同様に、

【0204】パレットエントリポインタフィールド15 50 530は、メモリ150のパレットデータ構造1520

に、ランは、直下のチェーンから除去され、且つそれら

(30)

特別2000-153640

とが可能である。背景オブジェクトポインタフィールド ジェクトである。このように、複雑な形状が表されるこ 15573は、クリアフィールド15574によって指 とができ、ピットマップ15170自体が矩形であるこ

示されるように、ビットマップが適明である場合、平滑

化処理の間使用される。

【0208】クリップ指定クラスオブジェクトデータフ ィールド15580は、クリッパーオブジェクトポイン タ15581、オブジェクトインサイドクリッパー饂飩 ポインタ15582及び完全性属性15583を含む。

に、処理プリミティブマスキングオブジェクトステップ トされるように、クリッパー領域の形状を指定するため クトインサイドポインタ15582は、このクリップク ラスオブジェクトによって表されるクリッパー領域が現 在のクリッピング領域である時、図23に示されるよう クリッパーオブジェクトポインタ15581は、図17 にボックスリストクラスオブジェクトを指す。 オブジェ の"setclip"演算子ステップS1170によってセッ

オブジェクトがクリッピング領域の境界ボックスを充填 S11710で処理される。完全性属性フィールド155 83は、クリッピング領域を表す現在のクリップクラス (フィル) しながら部分的に完全なスイープがいかに完 全にどのような方法で収集されるべきかをエンコードす 【0209】 スイープ指定オブジェクトクラスデータフ ド15592、スイーグ変化レートフィールド1559 ールド15591、s2オブジェクトポインタフィール イールド1 5 5 9 0 は、s 1 オブジェクトポインタフィ

るために使用される。

4より成る。s1オブジェクトポインタフィールド15 **す単純なオブジェクトのリンクされたリストの二つの端** 3、及び着色ランプロジューサ方法フィールド1559 591は、スイープのアウトラインオブジェクトを指す ために主に使用され、ボックスリストクラスオブジェク トは、スイープからなるオブジェクトが収集されていた 時に有効であるクリッピング領域を表す。 s 2 オブジェ クトポインタフィールド15592は、クラススイープ の第2のオブジェクトを指し、そのs1及びs2オブジ ェクトは、スイープの変化する着色されたスライスを表 を指す。スイーブの変化レートフィールド15593

は、図17に示されるように、グラフィカル状態演算子 処理ステップS1150に示されるように、クリッピン グ領域のインサイドでオブジェクトを収集するために使 用されるクリップクラスオブジェクトがスイープクラス オブジェクト〜変換される時に計算される。それは、上 述の動作の"スローサンプリングチャネル"モードの使 用を保証するのに十分な頻度でスイープが変化するカラ

【0210】 着色 (カラー) ランプロジューサ方法15 594は、収集されたスイープのタイプ固有の手順であ る。垂直に変化するスイープ、水平に変化するスイー ーであるか否かを決定するために使用される。

2

エントリであってもよい。オブジェクトクラス指定手順 に、同じタイプ又はクラスを有する全てのオブジェクト 中のエントリへのポインタである。参照されたパワット エントリは、一定カラーデータやサンプリングされた画 俊データへ制限されず、図15に示されるカラー資算子 フィールド15540は、一つのオブジェクトクラスか ら他のオブジェクトクラスへ手順の群細な動作において は、そのオブジェクトクラス指定のデータへ正確にアク 処理ステップS460の結果として生成されるパレッ | のオブジェクトクラス指定手順フィールド15540 は、同じ手順を示す。指定オブジェクトクラスの手順 変化する手順の収集物へのポインタである。このよう

[0205] 図29にも示される、ポックスリストクラ スデータフィールド15560に対するオブジェクト指 定クラスデータフィールドは、リンクされたボックスポ スポインタフィールド15561は、オプジェクトを共 に形成する一連のボックスを指す。この一連ののボック スの各ポックスは、この一連のポックスの次のポックス へのリンク及びこのボックスの左下及び右上コーナーの 位置より成る。従来公知の幾つかの技術は、このような 一連のボックスに表され得るボックスへ有用な制約を配 する。幾つかの制約は、このような運なるボックスによ ンタフィールド15562は、クリッピング及び他の手 インタフィールド15561及び現在のボックスポイン タフィールド15562から成る。リンクされたボック して述べのれるクリッパング領域に作用するクリッピン ボックスリストクラス15562の現在のボックスポイ グ手順の性能を増加するのに有用である。このように、 頃に便利なものとして提供される。

【0206】ピットマップ指定クラスデータフィールド つの交互する意味の一方をとる。クリアフィールド15 は白を表す。クリアフィールド15574が真を表す非 身の境界ボックスデータを有する。ビットマップに1の おけるオブジェクトがパレットエントリポインタ155 あると言うことを指示する。0の値を有するデータビッ 514が偽を表す0の場合、マップの0のデータピット 15570は、ピットマップオブジェクトポインタフィ 一ルド15571を含み、このピットマップは、その自 値を有するデータピットは、そのピットで表される点に 30によって参照されるカラーでプリントされるべきで トは、クリアフィールド15574の値に依存して、二 0である場合、マップの0のデータピットは、ピットマ ップがそれらの点で適明であり、カラーがアットマップ オブジェクト下でオブジェクトによって決定されること

インオブジェクトは、一般にボックスリストクラスオブ 0のアウトライン又は境界を表す。参照されるアウトラ 【0207】アウトラインオブジェクトポインタフィー ルド15572は、ビットマップオブジェクト1557

がカラーレジスタの一つに以前にロードされていたか否 ックされる。もし否ならば、制御がステップ S1910 かを決定する。これがそうでない場合、カラー/メタビ ゆる従来の処理を使用できる。最後に、このランに対応 [0211] 図25は、図20のステップS1420の ノーマルコマンド及びカラー生成処理のより詳細な説明 を示す。ノーマルコマンド及びカラー生成処理は、ステ ップS1900で開始し、そこでオブジェクトのカラー リングされた画像を有するか否かを決定するためにチェ へ進み、このステップでカラーレジスタの一つにこのラ ンに対する適切なカラーデータ及びメタビット値がロー ドされることを確保する。このランの前景に対するパレ ット参照がカラー/メタビットレジスタ0-2に対する シャドーレジスタの各々に保持されているパレット参照 と比較されて、オブジェクトによって参照されるカラー ットレジスタ 0 - 2 の - つが選択されて以下のステップ で発生されるコマンドによってカラーデータがロードさ するパレットに対する参照は、一定カラーチャネルデー クラスは、そのオブジェクトがそのカラーとしてサンプ れる。この選択は、"最低使用頻度 (least recently used)"処理や他の同様又は等価な処理のようなあら タ構造の次に利用できる位置へ出力される。

て出される。更に、多くの"繰り返し" コマンドは、必 ーレジスタに対する適切なピット値を有するノーマルコ マンドが、ステップS1910で決定された値に基づい を越えてランを拡張するために発生される。ステップS 1920から、制御がステップS1960〜進み、そこ 要に応じて、ノーマルコマンドにおける64 画衆長制限 そこでカラーレジスタ選択値A、ロードカラー及びこの カラーレジスタ選択値Aによって選択された特定のカラ [0212] 女に、制御がステップS1920〜進み、 で制御がステップ S1460 へ戻される。

にする。シャドーレジスタは、全体のコマンド及びカラ [0213] もし、ステップS1900において、オブ 台、制御がステップS1930~進み、それによりサン れる時にメタビットレジスタ3ヘロードされるとを確実 重要ではない。 メタビットレジスタ3の値のみが使用さ れ、カラー画繋データがサンプルチャネルによって供給 プル画像に対応するメタビット値は、画像画案が表示さ 51に保持され、それによってカラーレジスタの現在の 内容が決定できる。この場合、カラーレジスタ3の値は ーパレット参照発生処理の間メモリ150のRAM部分1 ジェクトのカラーがサンプリングされた画像である場

トレジスタのプレ値がロードされる必要がある場合、カ ラーパレット参照が一定カラーチャネルの次に利用可能 位置へ挿入されて正確なレンダリングタグ及びあまり重 **特限2000-153640** 要でないカラー値を有するパレットエントリを参照す

930で検証された後、制御がステップS1940〜進 し、適切なサンプル除数をセットアップし、ステップS 1930で決定されたメタビットレジスタをチャネルメ モリ部分の次に利用できる位置へロードする。ステップ 必要に応じて、ノーマルコマンドの64画寮制限を越え **【0214】メタピットレジスタ3の値がステップS1** み、そこでコマンドがサンプルチャネルデータを表示 S1920におけるように、"繰り返し"コマンドが、 てラン長を拡張するように発生される。

ってアドレス及び長さを使用する事に加えて、図14の **【0215】次に、ステップS1940において、制御** がステップS1950〜進み、そこで丁度発生されたコ トンドに対して供給されるサンプケ画像データのアドフ ス及び長さがサンプルポインタチャネルデータ構造の於 ステップS740の抽出及び格納サンプル画像ポインタ 処理が、サンプル画像の必要な部分を発見し抽出するた 処理、及び抽出、圧縮及び格納サンプリング画像データ の利用可能位置へロードされる。DMAコントローラによ めにそのアドレス及び長さを使用する。

【0216】吹に、ステップS1950から、彫御がス 【0217】図26は、図20のステップS1430の スイープコマンド及びカラー生成処理のより詳細な配述 テップS1960を介してステップS1460~戻る。 を示す。スイープコマンド及びカラー命令生成処理は、

こ沿ってオブジェクトの各スライス毎に一つのコマンド 一トは、それがカラーステップ当り2回素以下であるか ッサは、全体のラン長に対するコマンド及びカラー参照 プの変化ワートは、一旦そのスイープが一つのクリッパ 否かを知るためにチェックされる。 実際のコマンド及び カラーを生成するために、オブジェクトデータ構造のス クト内の各サプラン毎に開始/終了位置を提供する。例 えば、カラーが一つのスキャンラインから次のスキャン に対して適切な一つのスライスを見つけ、且つそれをコ マンド発生プロセッサに唯1度だけ通知するカラーラン プロジューサ方法を有する。次に、コマンド発生プロセ を発生する。対照的に、スキャンラインに沿ってカラー 及び一つのカラー参照を持たなければならない。 スイー ステップS2000で始まり、そこでスイープの変化レ イーブ指定データで見つけられるスイープカラーランプ スイープのタイプによって異なり、スイープの背景スラ イスを抽出したパフットエントリ及びスイープオブジェ ラインへのみ変化するスイーブは、唯各スキャンライン からカラーヘステップするスイープは、スキャンライン ロジューサ(生成)方法が呼び出される。この方法は、

8

(32)

スローサンプルチャネルを使用する事によって、単一の 照は、コマンドチャネルメモリ及び一定カラーチャネル イクル毎に一定カラーチャネルから読み込まれる。この セットアップするコマンドビット及びカラーパレット畚 5、変化レートがカラーステップ当り2画繋以下である トレジスタ3を使用する時、一つのカラーがクロックサ コマンドのみが、各カラースライス毎に唯一つのカラー の間に計算される。このフィールドは、スイープにおけ るカラーステップ毎に使用される画案の平均数を指示す 協合、制御がステップS2020〜進み、カラーレジス に、カラーレジスタ選択B値を有するカラー/メタビッ パレット参照と共に、要求される。10Tコントローラを 夕選択B値を使用してカラー/メタピットレジスタ 3 を **御択する一つの単一コマンドを発生する。上述のよう** メモリの次に利用可能な位置へ出力される。

【0218】 次に、制御がステップS2020か5ステ [0219] しかしながら、スイープの変化レートが2 **画素を越えると、制御がステップS2010~進む。ス** テップS2010において、コマンド及びカラーパレッ ト参照が発生されてコマンドチャネルメモリ及び一定カ ラーチャネルメモリヘロードされなければならない。ス 010からステップS2030を介してステップS14 テップS2020の場合のように、制御がステップS2 ップS2030を介してステップS1460~進む。

1のコマンドが発行されなければならない特別な場合が あるか否かを決定する。このような条件は、透明スイー こおいて、マスクデータ自体の最初 (第1) のビットカ られなければならず、それによってマスクデータの最初 有する。幾つかの場合、マスクデータは、反転されて処 **て選択されるに過ぎないので、SrcBとコマンド中のSrcB** [0220] 図27は、 ステップS1450のマスク処 理を使用するコマンド及びカラー生成のより詳細な記述 を示す。この処理は、コンバイナがノーマルにラン(実 行) することを可能とする条件を確立するために、長さ プの両方のカラーをロードすることの必要性、又はマス ロードすることの必要性を含む。これらの場合の幾つか ラーレジスタがロードされる順序を決定するために關ベ の画繋によって選択されるカラーがその画繋を出すコマ 第2のコマンドを出して、他の必要なカラー/メタビッ トレジスタをその第2の画案クロックへロードすること が出来るように、その最初のコマンドは1 画素の長さを 埋されることが必要である。それは、例えば、マスクを 使用して画像の上に一定カラーを選択するために発生す フィールドの間のマスク選択は、この場合において本例 ッチをする時に、メタピット値及び一定カラーの両方を クを使用して画像の前景と一定カラー前景の間でのスイ ンドによってロードされたカラーレジスタを選択する。 る。サンプルチャネルがカラーレジスタ強択A値によっ

らない一定カラーを前景に配するために指定されなけれ 特別2000-153640

[0221] その処理は、ステップS2100において **開始し、そこで前景及び背景カラーは、それらの何れが** サンプリングされた画像カラーであるかを知るためにチ ェックされる。肯定の場合、制御がステップS2110 **〜進み、そこで画像メタビット及び一定カラーがそのマ** スクのために検証される。即ち、カラーレジスタ及びメ タピットのロード頃序は、その処理が正確に動作するこ

とを確実にするために決定される。この決定は、カラー いかを決定し、且つメタビットレジスタ3のメタビット 適切に初期化するためにここで必要とされるように決定 レジスタの何れかに必要とされる一定カラーがあるかな 値が明示的にロードされる必要があるか否かを決定する ことによってマスクデータの初期ビットを問合せること によってなされる。次に、ハードウエアを適切な状態に される1 画衆コマンドの数は、引き続くステップでコマ ンドを発生するために使用される。

[0222] 次に、制御がステップS2110かSステ ップS2120~進み、ステップS2110で決定され たデータを実際に発生する。 ន

【0223】 枚に、制御がステップS2120か5ステ 【0224】しかしながら、若し、ステップS2100 ップS2190を介してステップS1460へ戻る。

こでシャドーレジスタは、前景及び背景カラーの両方が で決定されると、制御がステップS2150〜進み、そ こで1画素長コマンドが発生されて、最初のカラーをロ において、前景及び背景がサンプリングされた画像カラ **しでないならば、彫御がステップS2130〜進み、そ** ロードされる必要があるか否かを決定するためにチェッ クされる。若しそうならば、制御がステップ52130 からステップS2140~進み、ロードされる必要のあ る二つのカラーの内どちらが最初にロードされるべきか を決定する。また、上述のように、これは、マスクデー タの最初のビットを調べることによってなされる。最初 にロードされる必要があるカラーがステップS2140 ードするためにコマンドチャネルメモリの最初に利用で きる位置へロードされる。勿論、最初のカラーは、一定 カラーチャネルの次に利用できる位置へロードされる。

23

ャネルメモリの次に利用できる位置へロードされ、且つ そこで2番目にロードされると決定されたカラーがその 二つカラーの間で適切に選択するマスクを有するラン長 の残りに対するコマンドを発生する事によってロードさ れる。このように、第2毎目のコマンドは、コマンドチ 第2番目のパレット参照が一定カラーチャネルの次に利 【0225】 次に、制御がステップS2170〜進み、

【0226】しかしながら、ステップS2130で前景 **制御がステップS2160へ進み、そいたツャドーレジ** 及び背景カラーの両方がロードされる必要がない場合、 用できる位置へロードされる。

20

のカラーレジスタ選択B値によって選択されなければな

ーオブジェクトから変換されると、クリッパー検証処理

20

される。シャドーレジスタの内容に甚づいて、メタビッ

特限2000-153640

2 に、ステップS2180かち、制御がステップS219 定カラーチャネルメモリヘロードされる必要がない。 次 スタは、前景及び沓畳カラーの一方がロードされる必要 うならば、制御がステップS2170〜進む。若しそう でコマンドが発生され、コマンドチャネルメモリの次に **利用できる位置へロードされる。しかしながら、両方の** があるか否かを決定するためにチェックされる。 若しそ でないならば、制御がステップS2180〜進み、そこ れているので、パレットへの追加の参照が発生されて一 カラーがすでに101コントローラのレジスタにロードさ 0を介してステップS1460〜進む。

520、スキャンラインポインタスタック1510、コ マンドチャネルメモリ153、一定カラーチャネルメモ ト1530、マスクビットマップ1560、パレット1 り154、サンプルカラーチャネル155、マスクチャ 【0227】図31は、メモリ150のRAM部分151 の象徴的な図を示す。RAM部分151は、カラーパレッ ネル156、及びメタビットチャネル157を含む。

まで順序付けられたデータフロー及び処理手順を有する マンド命令とデータ発生システムを有し、開始から終了 10Tコントローラ 1 6 0、10T 1 7 0 及び/又は分解シス テム130に利用可能なオブジェクト最適化リソースも 101コントローラ160、分解システム130、及びコ 全体オブジェクト最適化システムの象徴的な図を示す。 [0228] 図32は、一つのシステムに統合された、

ន

のベリエーションが当業者には明瞭であることは明白で ある。従って、上述のように、本発明のシステム及び方 法と共に使用される構造は、例示であって本発明を限定 する事を意図しない。種々の変更が本発明の精神及び範 【0229】上に概説されたように、本発明のユーティ リティが本発明のシステム及び方法を含む特定の例示的 実施の形態と共に説明されたが、多くの代替え、変更及 田内でなされ得る。

8

ーフトーンオブジェクト又はその部分が幾つあるか、及 ぴテキストオブジェクトやラインアートオブジェクト又 ブジェクト及びテキスト及び/又はラインアート、の比 率に基づいて領域を露光するために使用され得る。例え ば、低いセットポイントは、ハーフトーンオブジェクト のみを含む領域と共に使用されることができ、中間のセ [0230]例えば、画像は、その画像を画案のサイズ る事によって処理され得る。画像のあらゆる特定の領域 を露光するために使用されるレーザパワーに対するセッ トポイントは、所与の領域構成、即ち、その領域内にく ができる。従って、異なるワーザパワーセットポイント は、異なるタイプのオブジェクト、即ちハーフトーンオ よりも大きなセグメント、即ち領域、にセグメント化す はそのようなオブジェクトが幾つあるか、に基づくこと

ントは、テキスト及び/又はラインアートのみを含む傾 に使用されることができ、高いワー扩バワーセットポイ

トを使用する各領域のタイプによって、又は他の公知の [0231] これらの領域は、互いから区別されること リズム、各領域の空間座標に基づいて、セグメントビッ ができ、且つ公知又は将来開発されるセグメントアルコ 又は将来開発される方法によって職別され得る。例え 域と共に使用されることができる。

ば、プリントシステムユーザは、これらの領域を形成す る時に使用されるフーザパワーセットポイントに基づい て、種々の動作モードを使用してブリントされるべき質 域を描くためのインターフェースを介して端末でデータ を入力できる。

構造及びデバイスは、例えば、限定されるわけではない スタ出力スキャナやLED画像バースキャナや発光デバ イスのパワーの出力強度を変調するあらゆる公知又は将 【0232】ハーフトーン領域とテキスト及び/又はラ インアートとの間の差に基心にたフーが変調を実行する **が、プリンタ、ファクシミリマシン及び例えばレザーラ** 来開発されるデバイスを使用するデジタル複写機に含ま

ングは、異なる形状を使用してペーフトーンドットをレ ンダリングすることによって実行される。カリー (Curr を使用する伝統的なハーフトーン処理方法もまた使用さ 【0233】本発明は、伝統的な方法とは異なるハーフ トーン画像をレンダリングする方法を使用する超高精度 プリンティングと共に実施できる。超高精度プリンティ プリンティングの詳細に関示している。" 関値アレイ" y) に付与された米国特許第5485289が超高精度

用され得る。従って、鷗光スッポトのサイズを変化させ 用して上述されたが、またそれと同様に、本発明による システム及び方法は、インクジェットプリンタと共に使 るためにレーザ変調を使用するのではなくて、ハーフト 又はラインアートを生成する時に使用されるインク量に 【0234】最後に、本発明のユーティリティはレーギ を使用してプリント画像を生成する種々の例示棒造を使 一ン領域を生成する時にインク量制御がテキスト及びノ 比較して異なるセットポイントを必然的に使用する。

【図面の簡単な説明】

8

【図1】オブジェクト最適化電子サブシステムのプロッ ク図を示す

[図2] 107コントローラの第1の実施の形態のプロッ ク図を示す 【図3】マルチチャネルコンバナの第1の実施の形態を 【図4】FIFO制御及びコマンド/マスクチャネルプロセ

【図5】107コントローラのバスインターフェースの第 1の好ましい実施の形骸を示す。

8

ト及び/又はラインアートオブジェクトを含む領域と共

ットポイントは、ハーフトーンオブジェクト及びテキス

ッサの第1の実施の形態を示す

特別2000-153640

34

【図20】 現在のランのためにコマンド及びカラーを生 **衣するためのフロー図を示す。** 【図7】10Tコントローラの第3の実施の形骸を示す。 |図6||101コントローラの第2の実施の形骸を示す。

【図22】メタデータを抽出、圧縮及び格納するための 【図21】一定のカラーデータを抽出、圧縮及び格納す るためのフロー図を示す。

【図9】オブジェクト最適化処理方法の全体のフロー図

【図8】10Tコントローラの第4の実施の形態を示す

東用してプリントデータを準備するためのフロー図を示 【図11】オブジェクト最適化圧縮解除及びレンダリン

【図10】オブジェクト最適化レンダリング及び圧縮を

[図23] 基本マスキングオブジェクトを処理するため フロー図を示す。 のフロー図を示す

【図24】 次の可視ランを識別するためのフロー図を示

ゲを使用して結合及びプリントするためのフロー図を示

[図12] オブジェクト最適化レンダリングタグを有す

るオブジェクトリストを構成するためのフロー図を示

[図13] スキャンラインデータを発生するためのフロ

一図を示す

【図14】リアルタイムデータをローディング及び圧縮 【図15】カラー演算子を処理するためのフロー図を示

するためのフロー図を示す

【図25】通常のコマンド及びカラーを生成するための フロー図を示す。 【図26】 掃引コマンド及びカラーを生成するためのフ [図27] マスクデータを使用してコマンド及びカラー ロー図を示す。

[図28] メモリ150に格納されたデータ構造の図を を生成するためのフロー図を示す

【図29】 スキャンライン上の各オブジェクト毎の汎用

構造を示す。

ន

【図16】マスキング演算子を処理するためのフロー図

【図17】 グラフィカル状態演算子を処理するためのフ

ロー図が形か

を示す。

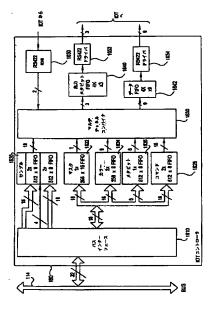
【図30】カラーパレットに対する汎用構造を示す。 【図31】汎用チャネルデータ構造を示す。 【図32】システムフロー図及びリソース図を示す。 [図33] システムフロー図及びリソース図を示す。

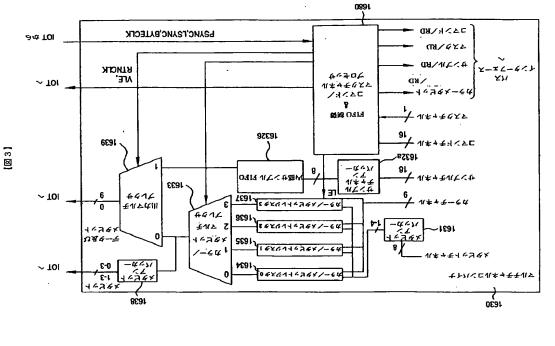
[図34】IOT内の画像処理システムの第1の好ましい 実施の形態のプロック図を示す。

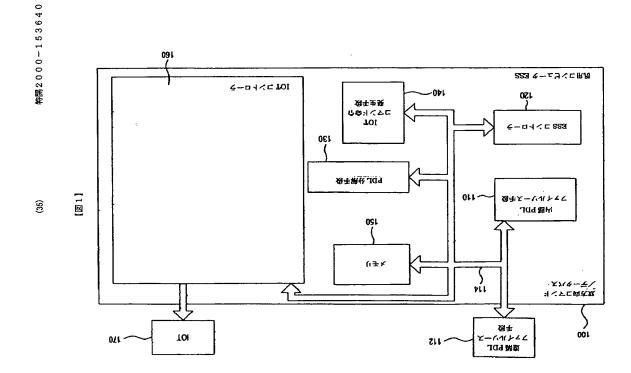
> [図18] スキャンラインランリストを発生するための 【図19】ランリストを平坦化するためのフロー図を示

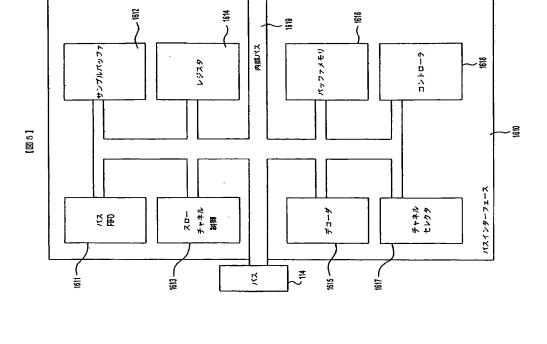
【図35】オブジェクト最適化プリント測定及び関節シ ステムの第1の実施の形態のプロック図を示す。

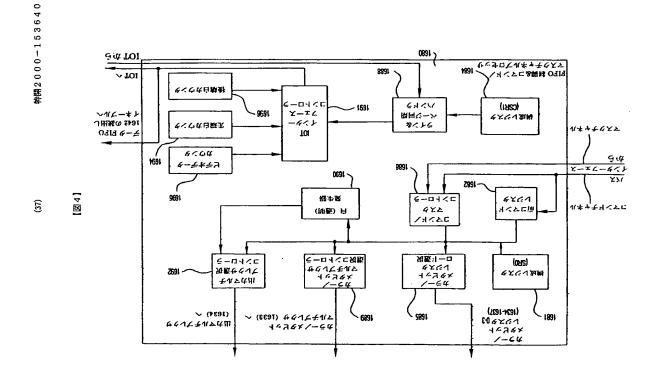
[図2]

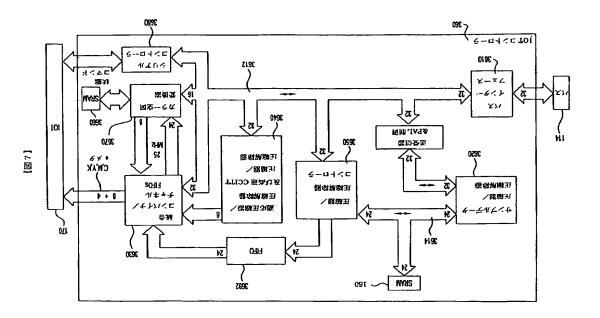


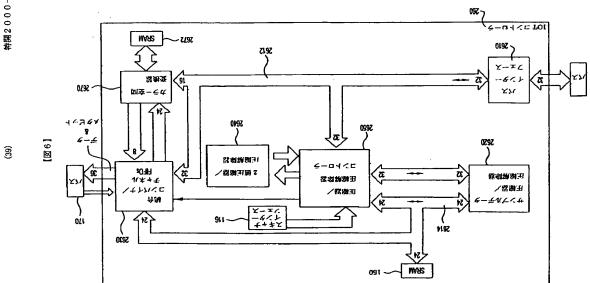


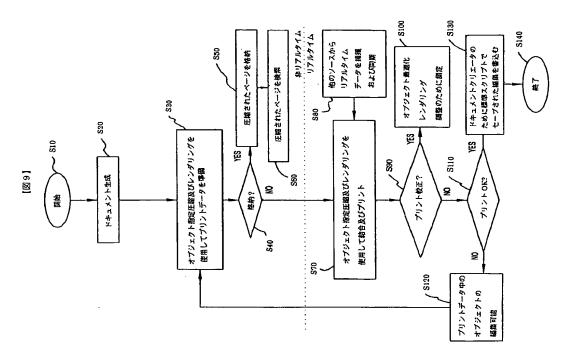


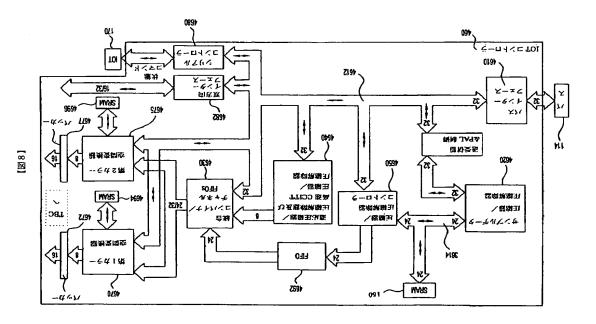










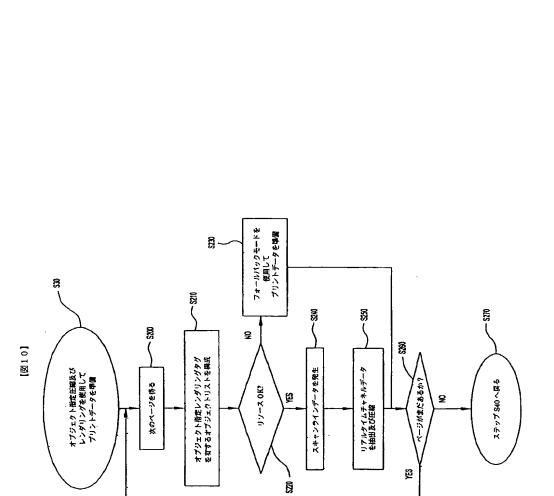


[図11]

015

オブジェクト指定圧斡及び レンダリングを使用して 鉛合及びブリント) 88

照合セットの次のページ のために圧縮データを得る。



83

無合セットの 関始を指示

>) 88 (

オブジェクト指定レンダリング方法

や遊状し同時入力ストリーム問た 遊伏を行っためた メタバットや

使用してページをプリント

リアルタイムチャネルデータ を圧縮解除及び結合 **28**

88 (

問われットの破後のベージや

Ş

2K-=

93 /

ステップ S90 へ戻る

오

最後のコピー?

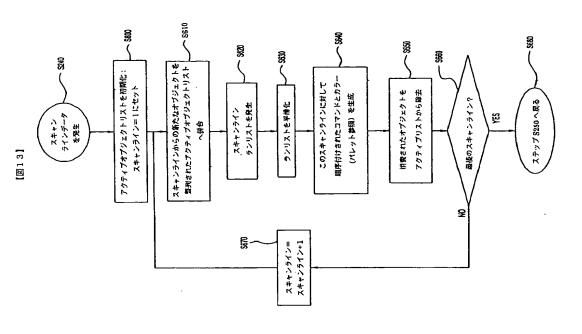
Ę

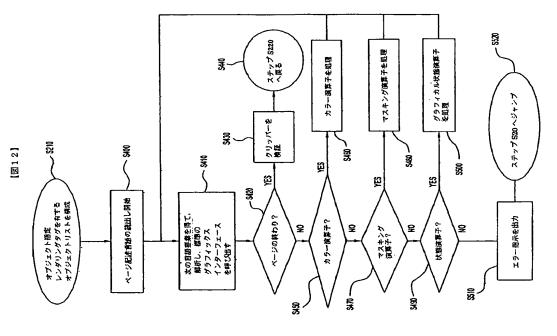
) S350

Œ

40







キブジェクト最適化 レンダリングを圧縮 のたむのリン一ス

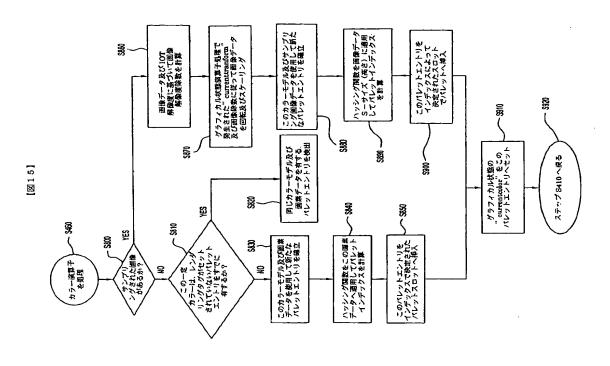
퉏

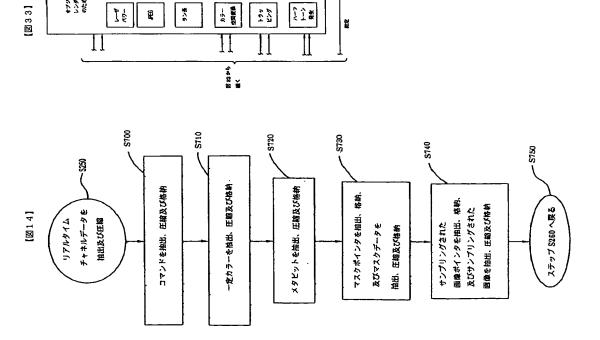
ij

\$ £

7

サンド





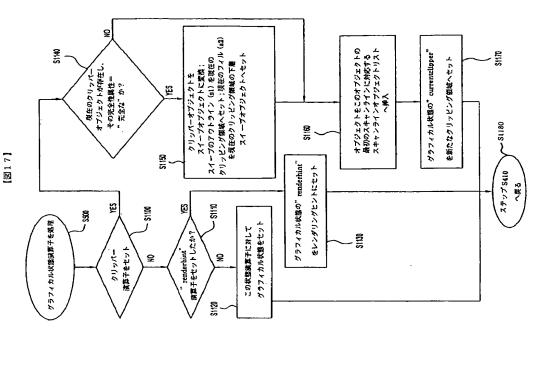
1

数型 7.4 15.5

45-

MA TRC

23



"renderhint" からオブジェクト 指定レンダリングタグを決定

マスキング資算子からオブジェクト 指定レンダリングタグを決定

Ä

renderhint が グラフィカル状態にセット されたか?

S1000

51010

웆

) Stage

グラフィカル状態の"currentcolor" のレンダリングタグを更新

) See

プリミティブオブジェクトへのスキャン変換

ステップ 8410 へ戻る

웆

プリミティブオブジェクト がまだあるか?

S1050

995 (

この液算子から次のプリミティブオブジェクトを得る

ũ

プリミティブオブジェクトを処理

特開2000-153640

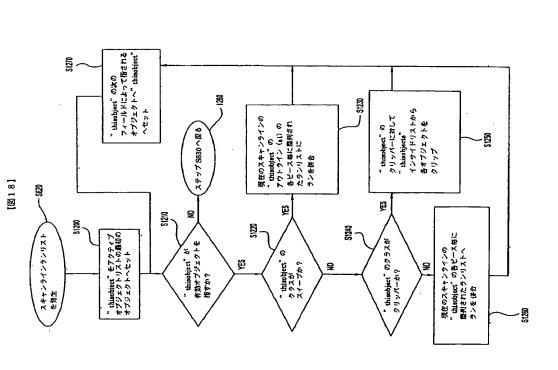
(49)

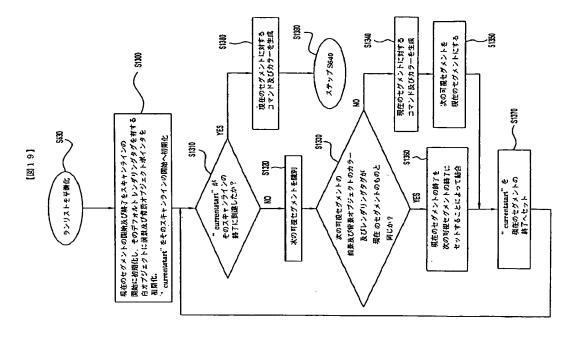
[図16]

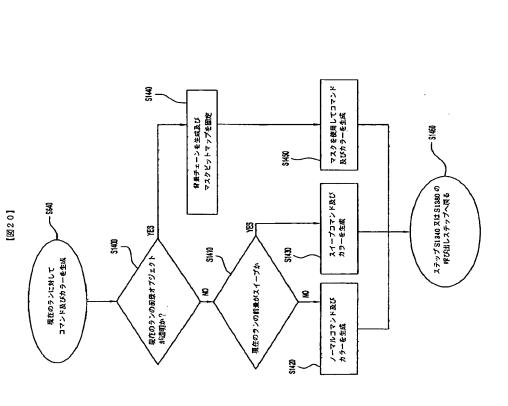
爱 (

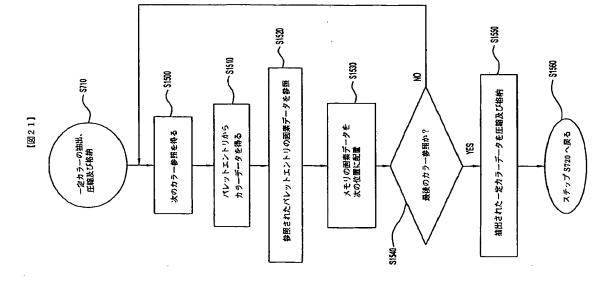
マスキング 演算子を処理

(21)

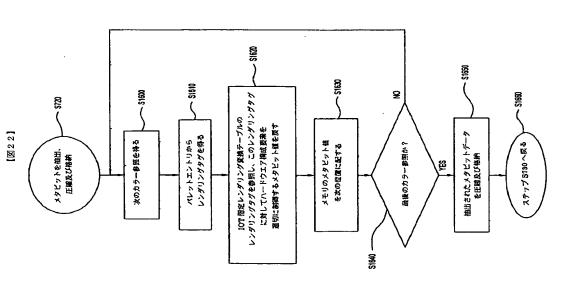


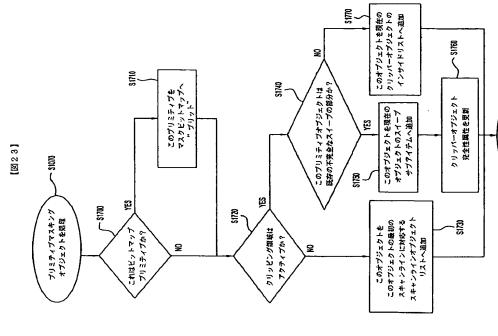






(22)



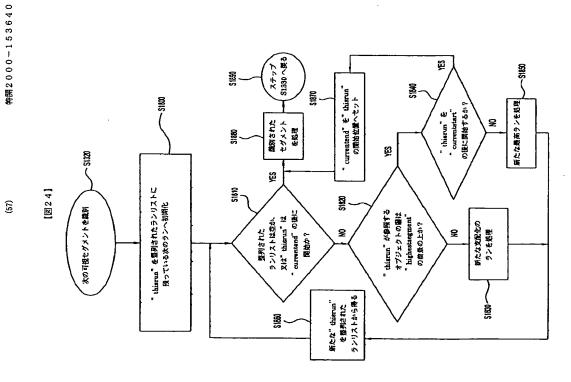


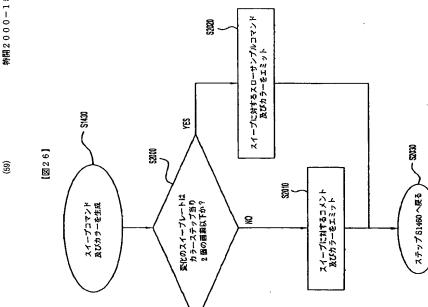
) St780

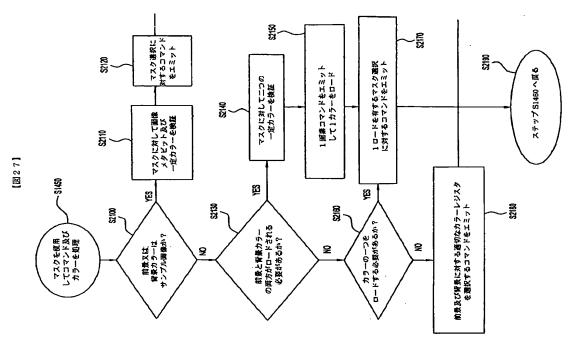
ステップ S1050 へ戻る

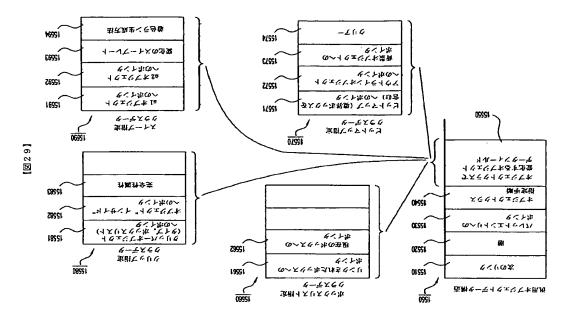
[図25]

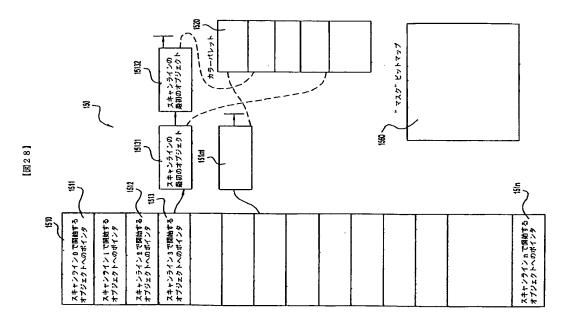
ステップ S1460 へ戻る

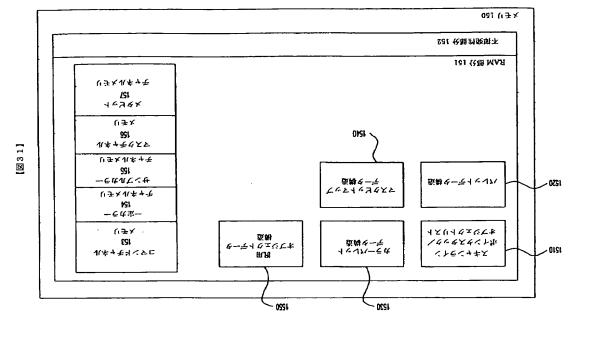


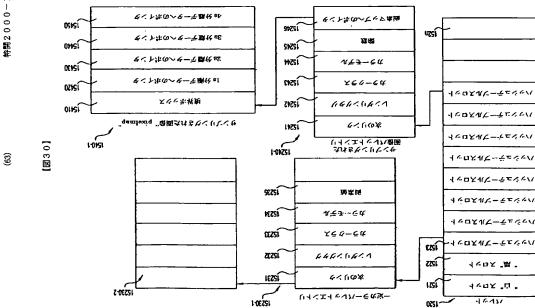




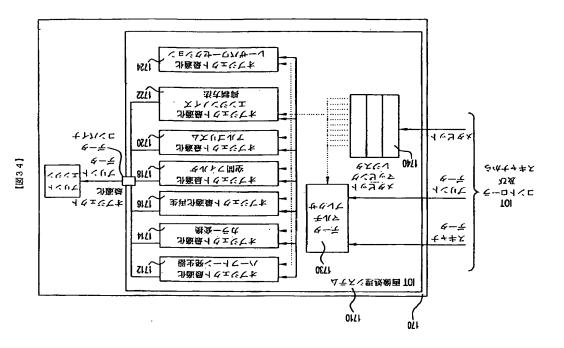








١,



レンダリング&圧器 (圧破解除)に対する オブジェクトタグ

データ

レンダリングヒント

氏者のユーザ供給

ガラフィックスコマンド

あらゆるグラフィカルドキュメント配送

ドキコメント生成システム

類様スクリプトの 登集変化リスト

[図32]

ほ々のグラフィカル紀述を開析するインタブリタ 標準グラフィックスコマンドを機株する関係部のパフトウエフ 在:第の ディスク

オブジェクト戯判及び処理がユーザ制御下でレンダリング4圧縮

に対する自動オプジェクトタグ生成する

レンダリングヒント

797177777F

音音のユーが保証

各スキャンラインに対してタグ付けされ 着色されたオブジェクトのリストの発生

オブジェクト福島

レングリングを旧籍 (旧籍年降) に対する ギブジェントラブ

4-4

マルチチャネル値想どットマップ

幸催&ローディング

ブリンタでの オブジェクト選択: A種類ツール

オブジェクトノチャネル指定圧階

任業の ディスク

マルチチャネル仮想パイトマップ

レンダリングな圧縮 (圧縮解除) に対する オブジェクトタグ

47919h

4-4

オブジェクトノチャネル指定圧増解除

ハードウエアコンパイナルプロセッサ

レンダリング&圧動 (圧酸解除) に対する オブジェクトタブ

オブジエクト タグ制御 セクション

74-A/179

ブリント

スキャナ

